



garantie de 5 ans



MFT

Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Consommation d'énergie en service	11 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W
	Transformateur	22 VA (bloc d'alimentation de Classe 2)
	Connexion électrique	Câbles 18 GA pour appareils ménagers ou câbles 18 GA ignifuges, 1 m [3 pi], 3 m [10 pi] ou 5 m [16 pi], avec ou sans raccord de conduit de 13 mm [½ po]
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet
Protection électrique	les servomoteurs ont une double isolation	
Données fonctionnelles	Force d'actionnement du moteur	450 N [100 lbf]
	Options signal de positionnement	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
	Variante du signal d'asservissement de position	VCC variable
	U	
	Réglage de la position à sûreté intégrée	0...100 %, réglable avec un bouton rotatif ou un outil par palier de 10 %
	Temps de chevauchement	retard programmable de 0...10 s (2 s par défaut) avant l'activation de sûreté intégrée
	Temps de préchargement	5...26 s
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
	Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec interrupteur
	Surpassement manuel	bouton poussoir externe
	Course	4" [100 mm]
	Durée de course (moteur)	par défaut 150 s 100 mm, variable 90...150 s
	Durée de course réglable	90...150 s
	Durée de course à sûreté intégrée	<35 s
	Adaptation de l'angle de rotation	arrêt (par défaut)
	Commande de surpassement manuel	MIN (position minimale) = 0% MID (position intermédiaire) = 50 % MAX (position maximale) = 100%
	Niveau sonore, moteur	52 dB(A)
Niveau sonore, sûreté intégrée	61 dB(A)	
Données de sécurité	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2

Données de sécurité	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE Listed to UL 2043 - suitable for use in air plenums per Section 300.22(C) of the NEC and Section 602 of the IMC
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Température ambiante	-22...122°F [-30...50°C]
	Température de stockage	-40...176°F [-40...80°C]
	Humidité ambiante	max. 95 % d'humidité relative, sans condensation
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	3.3 lb [1.5 kg]
Matériaux	Matériau de boîtier	UL94-5VA

Caractéristiques du produit

Configuration par défaut	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur AHK...MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de l'actionneur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières: Configuration d'usine ou personnalisée, définie par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.
Utilisation	Pour la commande modulante de sécurité des registres dans les systèmes CVC. Le dimensionnement de l'actionneur doit être effectué conformément aux spécifications du fabricant du registre. Un signal de retour est fourni pour l'indication de la position.
Fonctionnement	<p>L'AHKX24-MFT-100 fournit une course linéaire de 4 pouces. La course de la crémaillère peut être réglée des deux côtés par incréments de 0,8 pouce [20 mm] avec les butées mécaniques. Lorsqu'il atteint la position finale du registre ou de l'actionneur, l'actionneur s'arrête automatiquement. L'engrenage peut être débrayé manuellement en appuyant sur le bouton situé sur le couvercle de l'actionneur. L'actionneur AHKX24-MFT utilise un moteur CC sans balais contrôlé par un circuit intégré spécifique à l'application (ASIC). L'ASIC surveille et contrôle la rotation de l'actionneur et fournit une fonction de détection de rotation numérique (DRS) pour éviter d'endommager l'actionneur en cas de calage. La consommation d'énergie est réduite en mode de maintien. L'actionneur est protégé électroniquement contre les surcharges. La sangle anti-rotation fournie avec l'actionneur empêchera les mouvements latéraux.</p> <p>Indication de sécurité</p> <p>Indicateur d'état LED séquence des voyants:</p> <p>Jaune éteint / Vert allumé: fonctionnement correct, pas de défaut</p> <p>Jaune éteint / Vert clignotant: le mécanisme de sécurité est actif</p> <p>Jaune allumé / Vert éteint: un défaut est détecté</p> <p>Jaune éteint / Vert éteint: pas en fonctionnement / condensateurs en charge</p> <p>Jaune allumé / Vert allumé: adaptation en cours</p> <p>Jaune clignotant / Vert allumé: communication avec l'outil de programmation</p>
Spécification typique	Les servomoteurs de registre à commande de modulation et sûreté intégrée électronique doivent être de type électronique, avec bras de course linéaire intégré. Les servomoteurs doivent fournir une commande de modulation en réponse à un signal de entrée de commande d'un régulateur ou d'un positionneur électronique. Les servomoteurs doivent avoir une technologie de moteur à courant continu sans balais et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Les servomoteurs doivent être munis d'un inverseur et d'un surpassement manuel sur le couvercle. La durée de course doit être constante et indépendante du couple. Un signal de mise en position de 2 à 10 VCC doit être fourni pour le signal de réaction de mise en position. Les servomoteurs doivent être homologués cULus, avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués conformément aux normes internationales de contrôle de la qualité ISO 9001. Les servomoteurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.

Réglages en usine Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V de l'actionneur AHK...-MFT sont attribués lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de l'actionneur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières: Configuration d'usine ou personnalisée, définie par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.

Accessoires

Accessoires électriques	Description	Type
	DC Voltage Input Rescaling Module	IRM-100
	Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics	MFT-P
	Battery, 12 V, 1.2 Ah (two required)	NSV-BAT
	Battery Backup, for non-spring return models	NSV24 US
	Signal Simulator, Bloc d'alimentation CA 120 V	PS-100
	Convert Pulse Width Modulated Signal to a 2...10 V Signal for Belimo Proportional Actuators	PTA-250
	Positionneur pour montage mural	SGA24
	Positionneur pour montage en façade d'armoire	SGF24
	Cable Conduit Connector 1/2"	TF-CC US
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Resistor, 500 Ω, 1/4" wire resistor with 6" pigtail wires	ZG-R01
	Resistor Kit, 50% voltage divider	ZG-R02
	Mounting plate for SGF.	ZG-SGF
	Transformer, AC 120 V to AC 24 V, 40 VA	ZG-X40
	Câble de connexion 16 ft [5 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
	Câble de connexion 16 ft [5 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
	Câble de connexion 10 ft [3 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour les servomoteurs paramétrables et communicants de Belimo/régulateurs VAV et dispositifs de contrôle final	ZTH US
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Rotule approprié pour levier du registre KH8 / KH10	KG10A
	Rotule approprié pour levier du registre KH8	KG6
	Rotule approprié pour levier du registre KH8	KG8
	Push rod for KG6 & KG8 ball joints (36" L, 5/16" diameter).	SH8
	Support de rotation, pour servomoteur linéaire, pour compensation des forces transversales	Z-DS1
	3/8"-16 shaft clevis for AHK/AH.	Z-KSC
	Bracket for AHK/AH/LH linear actuators.	ZG-119

Installation électrique
Avertissement! Composants électriques sous tension!

Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.

Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.

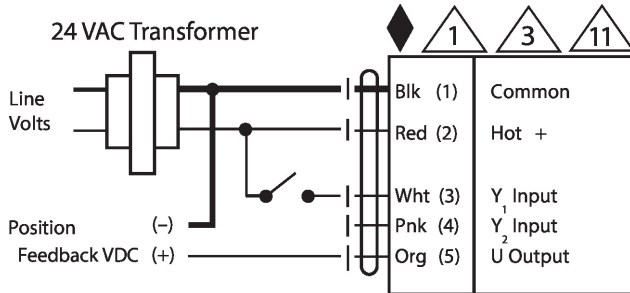
1 Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.

3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.

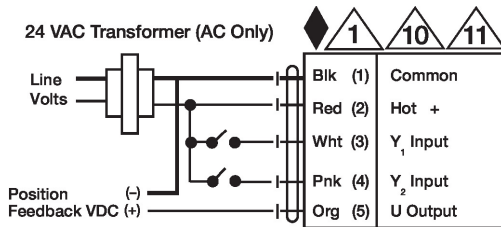
5 Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.

7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.

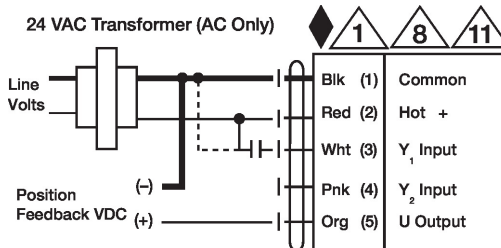
- ⚠⁸ Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- ⚠¹⁰ En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- ⚠¹¹ Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.
- ⚠¹² Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).



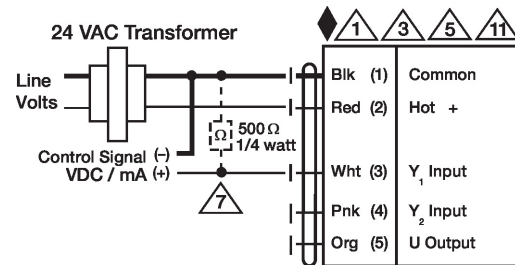
Tout ou rien



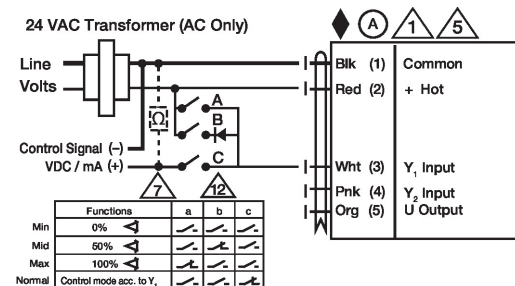
à 3 points



Commande PWM



VDC/mA Commande



Application de contrôle ...

Dimensions

Schémas dimensionnels

