



garantie de 5 ans



**MFT**

## Caractéristiques techniques

<b>Données électriques</b>	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Consommation d'énergie en service	13 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.5 W
	Consommation d'énergie pour dimensionnement des fils	23 VA
	Transformateur	23 VA (bloc d'alimentation de Classe 2) (I max 20 A @ 5 ms)
	Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, 1 m [3 pi], raccord de conduit de 13 mm [½ po]
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet
<b>Données fonctionnelles</b>	Force d'actionnement du moteur	200 N [45 lbf]
	Options signal de positionnement	variable (VDC, tout ou rien)
	Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U	
	Sens de déplacement du moteur à mouvement réversible avec interrupteur	
	Surpassement manuel	bouton poussoir externe
	Course	40...100 mm
	Durée de course (moteur)	7 s, constante, indépendante de la charge
	Remarque relative à la durée de course du moteur	constante, indépendante de la charge
	Niveau sonore, moteur	52 dB(A)
<b>Données de sécurité</b>	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	cULus acc. to UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE acc. to 2014/30/EU and 2014/35/EU; Listed to UL 2043 - suitable for use in air plenums per Section 300.22(c) of the NEC and Section 602.2 of the IMC
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Température ambiante	-22...122°F [-30...50°C]
	Température de stockage	-40...176°F [-40...80°C]
	Humidité ambiante	max. 95 % d'humidité relative, sans condensation
	Entretien	sans entretien
	<b>Poids</b>	Poids
<b>Matériaux</b>		Matériau de boîtier








## Caractéristiques du produit

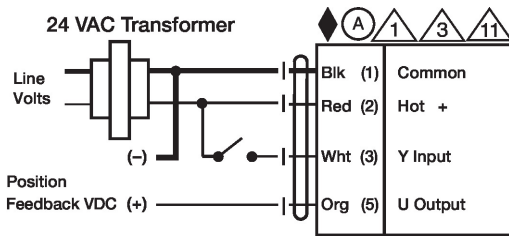
- Utilisation** Pour la modulation proportionnelle des registres de systèmes CVCA. Le dimensionnement du servomoteur devrait être fait selon les spécifications du fabricant du registre. Les paramètres par défaut pour les applications 2 à 10 VCC du servomoteur ...MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées des servomoteurs peuvent être commandées. Les paramètres peuvent être modifiés de deux manières : configurations pré-réglées et personnalisées de Belimo ou configurations sur site à l'aide du logiciel PC-Tool de Belimo.
- Fonctionnement** The actuator is not provided with and does not require and limit switches, but is electronically protected against overload. The anti-rotation strap supplied with the actuator will prevent lateral movement.
- The AHQB(X) series provides 4" [100 mm] of linear stroke. The stroke of the gear rack can be adjusted on both sides in increments of 0.8" [20 mm] by means of the mechanical end stops.
- When reaching the damper or actuator end position, the actuator automatically stops. The gears can be manually disengaged with a button on the actuator cover.
- The AHQB(X)24-MFT-100 actuators use a sensorless brushless DC motor, which is controlled by an Application Specific Integrated Circuit (ASIC). The ASIC monitors and controls the actuator's rotation and provides a digital rotation sensing (DRS) function to prevent damage to the actuator in a stall condition. Power consumption is reduced in holding mode.
- Spécification typique** Les servomoteurs de registre à commande proportionnelle doivent être de type à accouplement direct électronique, qui ne nécessitent ni bras de manivelle ni tringlerie et doivent pouvoir être installés directement sur un arbre jusqu'à 1.,5 po de diamètre. Les servomoteurs doivent fournir au registre une commande proportionnelle en réponse à un signal de tension de 2 à 10 VCC ou, avec l'ajout d'une résistance de 500  $\Omega$ , une entrée de commande de 4 à 20 mA provenant d'un régulateur ou d'un positionneur électronique. Les servomoteurs doivent avoir une technologie de moteur à courant continu sans balais et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Les servomoteurs doivent être munis d'un inverseur et d'un surpassement manuel sur le couvercle. La durée de course doit être constante et indépendante du couple. Les servomoteurs doivent être homologués cULus, avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués conformément aux normes internationales de contrôle de la qualité ISO 9001. Les servomoteurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.

## Accessoires

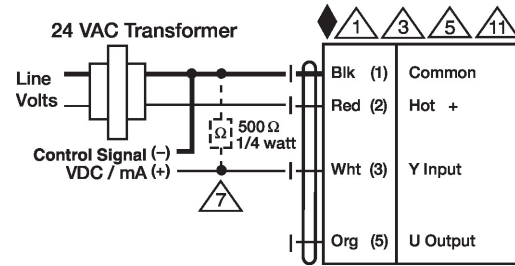
Accessoires électriques	Description	Type
	DC Voltage Input Rescaling Module	IRM-100
	Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics	MFT-P
	Battery, 12 V, 1.2 Ah (two required)	NSV-BAT
	Battery Backup, for non-spring return models	NSV24 US
	Signal Simulator, Bloc d'alimentation CA 120 V	PS-100
	Convert Pulse Width Modulated Signal to a 2...10 V Signal for Belimo Proportional Actuators	PTA-250
	Positionneur pour montage mural	SGA24
	Positionneur pour montage en façade d'armoire	SGF24
	Cable Conduit Connector 1/2"	TF-CC US
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Resistor, 500 $\Omega$ , 1/4" wire resistor with 6" pigtail wires	ZG-R01
	Resistor Kit, 50% voltage divider	ZG-R02
	Mounting plate for SGF.	ZG-SGF
	Transformer, AC 120 V to AC 24 V, 40 VA	ZG-X40
	Câble de connexion 16 ft [5 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
	Câble de connexion 16 ft [5 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
	Câble de connexion 10 ft [3 m], A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour les servomoteurs paramétrables et communicants de Belimo/régulateurs VAV et dispositifs de contrôle final	ZTH US
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Rotule approprié pour levier du registre KH8 / KH10	KG10A
	Rotule approprié pour levier du registre KH8	KG6
	Rotule approprié pour levier du registre KH8	KG8
	Push rod for KG6 & KG8 ball joints (36" L, 5/16" diameter).	SH8
	Support de rotation, pour servomoteur linéaire, pour compensation des forces transversales	Z-DS1
	3/8"-16 shaft clevis for AHK/AH.	Z-KSC
	Bracket for AHK/AH/LH linear actuators.	ZG-119

## Installation électrique

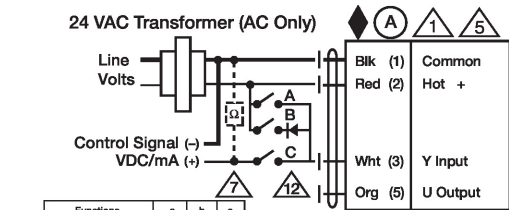
-  Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
-  Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
-  Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
-  Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
-  Une résistance de 500  $\Omega$  (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
-  Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.
-  Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).



Tout ou rien



VDC/mA Commande



Functions	a	b	c
Min 0% ←	✓	✓	✓
Mid 50% ←	✓	✓	✓
Max 100% ←	✓	✓	✓
Normal Control mode acc. to Y	✓	✓	✓

Application de contrôle ...

Dimensions

Schémas dimensionnels

