



garantie de 5 ans



MFT

Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Consommation d'énergie en service	13 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.5 W
	Transformateur	23 VA (bloc d'alimentation de Classe 2)
	Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, raccord de conduit 1/2", protection NEMA 2 / IP54, 1 m [3 ft], 3 m [10 ft] et 5 m [16 ft]
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet
Données fonctionnelles	Force d'actionnement du moteur	200 N [45 lbf]
	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
	Impédance d'entrée	100 kΩ (0,1 mA), 500 Ω, 1000 Ω (marche-arrêt)
	Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
	Options signal de positionnement	variable (VDC, tout ou rien)
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U	
	Sens de déplacement du moteur à mouvement réversible avec interrupteur	
	Surpassement manuel	bouton poussoir externe
	Course	1.6...4.0" [40...100 mm]
	Durée de course (moteur)	7 s / 100 mm
Niveau sonore, moteur	52 dB(A)	
Données de sécurité	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	cULus acc. to UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE acc. to 2014/30/EU and 2014/35/EU; Listed to UL 2043 - suitable for use in air plenums per Section 300.22(c) of the NEC and Section 602.2 of the IMC
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Entretien	sans entretien

Matériaux Matériau de boîtier UL94-5VA

Caractéristiques du produit

- Utilisation** Pour la modulation proportionnelle des registres de systèmes CVCA. Le dimensionnement du servomoteur devrait être fait selon les spécifications du fabricant du registre. Les paramètres par défaut pour les applications 2 à 10 VCC du servomoteur ...MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées des servomoteurs peuvent être commandées. Les paramètres peuvent être modifiés de deux manières : configurations pré-réglées et personnalisées de Belimo ou configurations sur site à l'aide du logiciel PC-Tool de Belimo.
- Fonctionnement** The actuator is not provided with and does not require and limit switches, but is electronically protected against overload. The anti-rotation strap supplied with the actuator will prevent lateral movement.
- The AHQB(X) series provides 4" [100 mm] of linear stroke. The stroke of the gear rack can be adjusted on both sides in increments of 0.8" [20 mm] by means of the mechanical end stops. When reaching the damper or actuator end position, the actuator automatically stops. The gears can be manually disengaged with a button on the actuator cover.
- The AHQB(X)24-MFT-100 actuators use a sensorless brushless DC motor, which is controlled by an Application Specific Integrated Circuit (ASIC). The ASIC monitors and controls the actuator's rotation and provides a digital rotation sensing (DRS) function to prevent damage to the actuator in a stall condition. Power consumption is reduced in holding mode.
- Spécification typique** Les servomoteurs de registre à commande proportionnelle doivent être de type à accouplement direct électronique, qui ne nécessitent ni bras de manivelle ni tringlerie et doivent pouvoir être installés directement sur un arbre jusqu'à 1,5 po de diamètre. Les servomoteurs doivent fournir au registre une commande proportionnelle en réponse à un signal de tension de 2 à 10 VCC ou, avec l'ajout d'une résistance de 500 Ω, une entrée de commande de 4 à 20 mA provenant d'un régulateur ou d'un positionneur électronique. Les servomoteurs doivent avoir une technologie de moteur à courant continu sans balais et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Les servomoteurs doivent être munis d'un inverseur et d'un surpassement manuel sur le couvercle. La durée de course doit être constante et indépendante du couple. Les servomoteurs doivent être homologués cULus, avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués conformément aux normes internationales de contrôle de la qualité ISO 9001. Les servomoteurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.

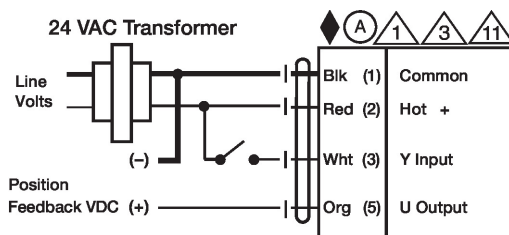
Accessoires

Accessoires électriques	Description	Type
	<p>DC Voltage Input Rescaling Module</p>	IRM-100
	<p>Convert Pulse Width Modulated Signal to a 2...10 V Signal for Belimo Proportional Actuators</p>	PTA-250
	Positionneur pour montage mural	SGA24
	Positionneur pour montage en façade d'armoire	SGF24
	Connecteur de conduit de câbles 1/2"	TF-CC US
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Résistance, Résistance 1/4" avec fils de raccord en tire-bouchon 6"	ZG-R01
	Ensemble de résistances, Diviseur de tension 50 %	ZG-R02
	Transformer, 120 V c.a. à 24 V c.a., 40 VA	ZG-X40
	Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel	NSV24 US
	Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis)	NSV-BAT

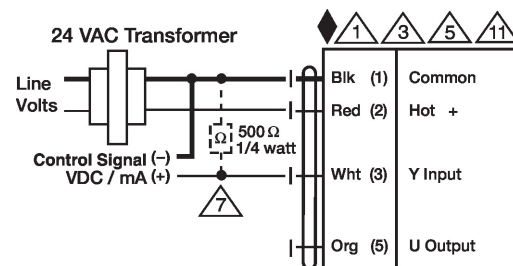
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Rotule approprié pour levier du registre KH8 / KH10, Multipack 10 pcs.	KG10A
	Rotule approprié pour levier du registre KH8, Multipack 10 pcs.	KG6
	Rotule approprié pour levier du registre KH8, Multipack 10 pcs.	KG8
	<p>Tige-poussoir pour joint à rotule KG6 et KG8 (36" L, 5/16" diameter).</p>	SH8
	Support de rotation, pour servomoteur linéaire, pour compensation des forces transversales	Z-DS1
	3/8"-16 shaft clevis for AHK/AH.	Z-KSC
	Bracket for AHK/AH/LH linear actuators.	ZG-119
Outils de paramétrage	Description	Type
	Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics	MFT-P
	Simulateur de signaux, Alimentation 120 V c.a.	PS-100
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

Installation électrique

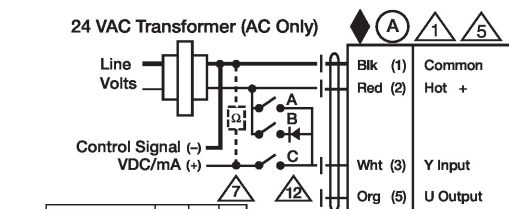
- Ⓐ Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
- ⚠️ 1 Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
- ⚠️ 3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- ⚠️ 5 Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
- ⚠️ 7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
- ⚠️ 11 Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.
- ⚠️ 12 Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).



Tout ou rien



VDC/mA Commande



Functions	a	b	c
Min 0%	↔	↔	↔
Mid 50%	↔	↔	↔
Max 100%	↔	↔	↔
Normal Control mode acc. to Y	↔	↔	↔

Application de contrôle ...

Dimensions