



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

| | | | |
|-------------------------------|--|--|-----------------|
| Données électriques | Tension nominale | AC/DC 24 V | |
| | Fréquence de tension nominale | 50/60 Hz | |
| | Consommation d'énergie en service | 2.5 W | |
| | Consommation d'énergie en position d'arrêt | 0.5 W | |
| | Consommation d'énergie pour dimensionnement des fils | 5.5 VA | |
| | Transformateur | 5.5 VA (bloc d'alimentation de classe 2) | |
| | Connexion électrique | Câble ignifuge 18 GA, 1 m [3 pi], raccord de conduit de 13 mm [½ po], protection NEMA 2 / IP54, | |
| | Protection contre les surcharges | électronique sur toute la rotation de 0...95° | |
| Données fonctionnelles | Couple du moteur | 20 Nm [180 in-lb] | |
| | Sens de déplacement du moteur à mouvement | sélectionnable avec interrupteur 0/1 | |
| | Surpassement manuel | bouton poussoir externe | |
| | Angle de rotation | Max. 95°, réglable avec butée mécanique | |
| | Remarque relative à l'angle de rotation | réglable avec butée mécanique | |
| | Durée de course (moteur) | 95 s, constante, indépendante de la charge | |
| | Remarque relative à la durée de course du moteur | constante, indépendante de la charge | |
| | Niveau sonore, moteur | 45 dB(A) | |
| | Diamètre d'axe | 1/2...1.05" rond, centres sur 1/2" et 3/4" avec insert, 1.05" sans insert | |
| Indication de la position | Mécanique, course de 30...65 mm | | |
| Données de sécurité | Indice de protection IEC/EN | IP54 | |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 2 | |
| | Boîtier de protection | Boîtier UL de type 2 | |
| | Homologations | cULus acc. to UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE acc. to 2014/30/EU and 2014/35/EU; Listed to UL 2043 - suitable for use in air plenums per Section 300.22(c) of the NEC and Section 602.2 of the IMC | |
| | Norme relative à la qualité | ISO 9001 | |
| | Température ambiante | -22...122°F [-30...50°C] | |
| | Température de stockage | -40...176°F [-40...80°C] | |
| | Humidité ambiante | max. 95 % d'humidité relative, sans condensation | |
| | Entretien | sans entretien | |
| | Poids | Poids | 1.1 lb [1.0 kg] |
| | Matériaux | Matériau de boîtier | UL94-5VA |

Caractéristiques du produit

Utilisation Pour commande tout ou rien à virgule flottante des registres de systèmes CVCA. Le dimensionnement du servomoteur devrait être fait selon les spécifications du fabricant du registre.

Le servomoteur est installé directement sur un arbre de registre dont le diamètre peut atteindre 1,05 po à l'aide de sa bride universelle, arbre à centrage automatique par défaut. Un bras de manivelle et plusieurs supports de retenue sont disponibles pour les applications où le servomoteur ne peut pas être accouplé directement à l'arbre du registre.

Fonctionnement Le servomoteur n'est pas muni d'interrupteurs de fin de course et n'en nécessite aucun, mais il est muni d'une protection électronique contre les surcharges. La bande antirotation livrée avec le servomoteur empêchera le mouvement latéral. Le servomoteur offre une rotation de 95° et un indicateur visuel indique la position du servomoteur. Lorsqu'il atteint la position de fin de course du registre ou du servomoteur, le servomoteur s'arrête automatiquement. Les engrenages peuvent être débrayés manuellement avec un bouton situé sur le couvercle du servomoteur. Les servomoteurs utilisent un moteur en courant continu sans balai et sans capteurs, qui est commandé par un circuit intégré à application spécifique (ASIC). L'ASIC surveille et commande la rotation du servomoteur et fournit une fonction de détection de rotation numérique (DRS) pour éviter d'endommager le servomoteur en cas de calage. La consommation d'énergie est réduite en mode d'attente. La version -S est fournie avec 1 commutateur auxiliaire intégré. Cet interrupteur 1P2D fournit une interface ou une signalisation de sécurité, par exemple pour le démarrage du ventilateur. La fonction de commutation est réglable de 0 à 95°. Le commutateur auxiliaire est à double isolation. Aucune connexion électrique à la terre n'est donc nécessaire. Des commutateurs auxiliaires ou des potentiomètres de réaction complémentaires peuvent facilement être installés directement sur le corps du servomoteur afin d'assurer les fonctions de signalisation et de commutation.

Spécification typique Les servomoteurs de registre à virgule flottante, à commande tout ou rien doivent être de type à accouplement direct électronique, qui ne nécessitent ni bras de manivelle ni tringlerie et doivent pouvoir être installés directement sur un arbre dont le diamètre peut atteindre 1,05 po. Les servomoteurs doivent avoir une technologie de moteur à courant continu sans balais et être protégés contre les surcharges à tous les angles de rotation. Les servomoteurs doivent être munis d'un inverseur et d'un surpassement manuel sur le couvercle. Si nécessaire, les servomoteurs seront fournis avec un commutateur auxiliaire 1P2D réglable. Les servomoteurs avec commutateurs auxiliaires doivent être fabriqués pour répondre aux exigences de double isolation afin qu'une mise à la terre ne soit pas requise pour répondre aux certifications d'organismes. Si nécessaire, les servomoteurs seront fournis avec un bornier à vis pour les connexions électriques (AMX24-3-T). La durée de course doit être constante et indépendante du couple. Les servomoteurs doivent être homologués cULus, avoir une garantie de 5 ans et être fabriqués conformément aux normes internationales de contrôle de la qualité ISO 9001. Les servomoteurs doivent être tels que fabriqués par Belimo.

Accessoires

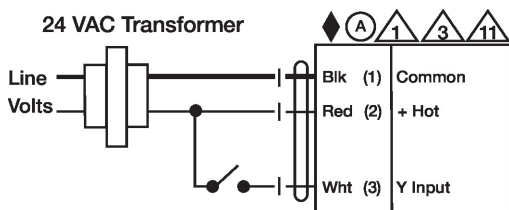
| Accessoires électriques | Description | Type |
|-------------------------|--|-----------|
| | Battery, 12 V, 1.2 Ah (two required) | NSV-BAT |
| | Battery Backup, for non-spring return models | NSV24 US |
| | Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris | P1000A GR |
| | Signal Simulator, Bloc d'alimentation CA 120 V | PS-100 |
| | Interrupteur auxiliaire 1 x SPDT module d'extension | S1A |
| | Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT module d'extension | S2A |

Accessoires mécaniques
Description
Type

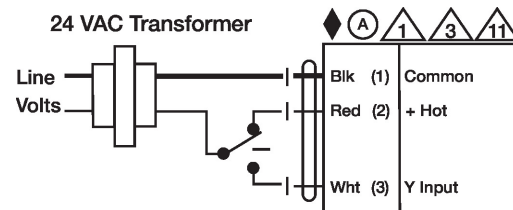
| | |
|---|-----------------|
| Bras de levier de servomoteur pour noix d'entraînement standard | AH-GMA |
| Rallonge d'axe 240 mm Ø20 mm pour axe de registre Ø 8...22,7 mm | AV8-25 |
| Clamp NM/AM 1/2", 3/4", 1" | K-AM25 |
| Bride d'entraînement réservable, plage de serrage Ø10...20 mm | K-SA TOOL-06 |
| Rallonge de socle pour SM..A sur SM../AM../SMD24R, pcs. | Z-SMA |
| 17" Mounting Bracket for AF,NF,GM,AM,SM | ZG-100 |
| Mounting Bracket: AF,NF,LF,GM,AM,NM,SM | ZG-101 |
| Mounting Bracket: GM,AM,SM | ZG-103 |
| Mounting Bracket: GM,AM,SM | ZG-104 |
| 1" diameter jackshaft adaptor (11" L). | ZG-JSA-1 |
| 1-5/16" diameter jackshaft adaptor (12" L). | ZG-JSA-2 |
| 1.05" diameter jackshaft adaptor (12" L). | ZG-JSA-3 |
| Nécessaire de fixation de la tringlerie pour installation à plat | ZG-NMA |
| Boîtier extérieur 13x8x6" [330x203x152 mm] (LxWxH) | ZS-100 |
| Boîtier extérieur 16x8-3/8x4" [406x213x102 mm] (LxWxH) | ZS-150 |
| Explosion Proof Housing 16x10x6.435" [406x254x164 mm] (LxWxH), UL and CSA, Class I, Zone 1&2, Groups B, C, D, (NEMA 7), Class III, Hazardous (classified) Locations | ZS-260 |
| Boîtier extérieur 17-1/4x8-3/4x5-1/2" [438x222x140 mm] (LxWxH), NEMA 4X, with mounting brackets | ZS-300 |
| Boîtier extérieur 17-1/4x8-3/4x5-1/2" [438x222x140 mm] (LxWxH), NEMA 4X, with mounting brackets | ZS-300-5 |
| Terminal-strip cover for NEMA 2 rating (-T models). | ZS-T |

Installation électrique

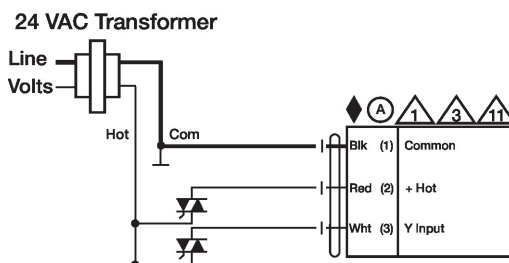
- Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
- Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
- Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- Le fil chaud du servomoteur doit être connecté au commun de tableau de commande. Uniquement raccorder le commun à la branche négative (-) des circuits de commande. Les modèles de bornier (-T) n'ont pas de copie.
- Les servomoteurs peuvent être raccordés en parallèle s'ils ne sont pas mécaniquement liés. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.



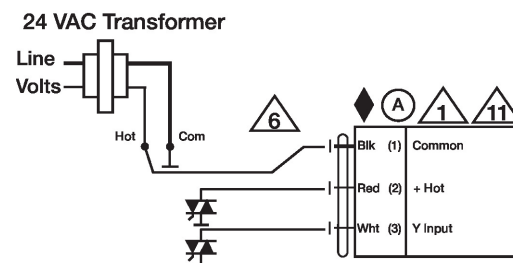
Tout ou rien



à 3 points



Virgule flottante - Triac à impulsion positive (source)



Virgule flottante - Triac à impulsion négative (sink)

Dimensions

Schémas dimensionnels

