

Servomoteur de registre modulant servant au réglage des clapets dans des bâtiments techniques

- Pour clapets jusqu'à environ: 0.2 m<sup>2</sup>
- Couple du moteur 1 Nm
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Modulant 2...10 V
- Signal de recopie 2...10 V
- avec fiche



### Caractéristiques techniques

<b>Caractéristiques électriques</b>	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence nominale	50/60 Hz
	Plage de tension nominale	AC 19.2...28.8 V / DC 19.2...28.8 V
	Puissance consommée en service	1.5 W
	Puissance consommée à l'arrêt	0.5 W
	Puissance consommée pour dimensionnement des câbles	2.5 VA
	Raccordement d'alimentation / de commande	Fiche de connexion (Prise de raccordement côté câble non inclus dans l'étendue de la livraison)
	Fiche de raccordement	Molex Mini-Fit Jr. 39303045
<b>Caractéristiques fonctionnelles</b>	Fonctionnement parallèle	Oui (tenir compte des données de performance)
	Couple du moteur	1 Nm
	Plage de service Y	2...10 V
	Impédance d'entrée	100 kΩ
	Signal de recopie U	2...10 V
	Info. sur le signal de recopie U	Max. 1 mA
	Précision de la position	±5%
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	rotation horaire
	Note relative au sens de déplacement	Y = 0 V : butée de fin de course droite, position 0
	Commande manuelle	No
	Angle de rotation	95°, Réglage fixe
	Temps de course	22 s / 90°
	Niveau sonore, moteur	35 dB(A)
Mechanical interface	Entraînement du clapet: Noix d'entraînement universelle 6...12.7 mm	
Indication de la position	No	
<b>Données de sécurité</b>	Classe de protection CEI/EN	III Basse Tension de sécurité (SELV)
	Indice de protection IEC/EN	IP20
	CEM	CE according to 2014/30/EU
	Certification CEI/EN	IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14
	Mode de fonctionnement	Type 1
	Tension d'impulsion assignée d'alimentation/de commande	0.8 kV
	Contrôle du degré de pollution	2
	Température ambiante	-30...50°C
	Température d'entreposage	-40...80°C
	Humidité ambiante	Max. 95% r.H., sans condensation
	Catégorie de document	sans entretien

<b>Poids</b>	Poids	0.12 kg
	Quantité d'emballage	Emballage multiple 100 pièces

**Consignes de sécurité**


- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- L'appareil est destiné à être installé en usine dans un équipement. La protection requise contre le contact accidentel avec des pièces sous tension doit être assurée par le fabricant du registre ou du système.
- L'installation est effectuée uniquement par des spécialistes agréés. La réglementation juridique et institutionnelle en vigueur doit être respectée lors de l'installation.
- Il est uniquement possible d'ouvrir l'appareil sur le site du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Les connecteurs ne peuvent être utilisés qu'aux fins prévues. Le connecteur Molex a un mécanisme de verrouillage qui empêche une déconnexion involontaire. Le fonctionnement sous-tension n'est pas permis.
- Pour calculer la valeur de couple nécessaire, respectez les spécifications fournies par les fabricants de clapets concernant la section transversale, la conception, le site d'installation et les conditions de ventilation.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques, par conséquent, ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. La législation et les exigences en vigueur dans le pays concerné doivent absolument être respectées.

**Caractéristiques du produit**

**Mode de fonctionnement** Le servomoteur est raccordé par un signal modulant standard de 0...10 V et se positionne proportionnellement à la valeur de ce signal. La tension de mesure U peut être utilisée pour l'affichage électrique de la position du clapet 0.5 à 100 % et comme signal de commande esclave pour d'autres servomoteurs.

**Montage simple** Le servomoteur est directement monté sur l'axe de registre (Ø6...12.7 mm) avec une noix d'entraînement universelle et ensuite fixé à l'aide de la barrette anti-rotation, l'empêchant ainsi de tourner. La barrette anti-rotation Z-ARCM n'est pas incluse dans le contenu de livraison.

**Angle de rotation réglable** Angle de rotation réglable avec butées mécaniques.

**Sécurité de fonctionnement élevée** Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée.

**Synchronisation masquée** Si le servomoteur en cours de fonctionnement se déplace jusqu'à la butée inférieure, il effectue une synchronisation du signal de positionnement à DC 2 V. Ce processus permet de s'assurer que la plage de signaux correspond également à la gamme fonctionnelle effective de l'opération en cours. La butée inférieure est abordée activement une fois le signal de positionnement < DC 2.1 V. Le servomoteur passe à la position nouvellement spécifiée une fois le signal de positionnement à nouveau > DC 2.3 V.

**Accessoires**

Accessoires mécaniques	Description	Références
	Barrette anti-rotation, Emballage multiple 20 pièces	Z-ARCM
	Clip pour butée, Emballage multiple 20 pièces	Z-ESCM
	Couvercle de protection, Emballage multiple 20 pièces	Z-PCUM

**Installation électrique**



Alimentation par transformateur d'isolement de sécurité.

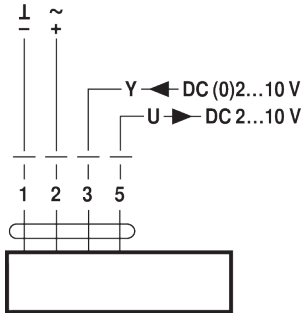
Un raccordement simultané d'autres servomoteurs est possible. Tenir compte des données de performance.

Prise de raccordement côté câble non inclus dans l'étendue de la livraison

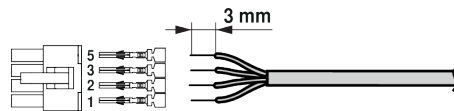
Les connecteurs ne peuvent être utilisés qu'aux fins prévues. Le connecteur Molex a un mécanisme de verrouillage qui empêche une déconnexion involontaire. Le fonctionnement sous-tension n'est pas permis.

**Schémas de raccordement**

AC/DC 24 V, proportionnel

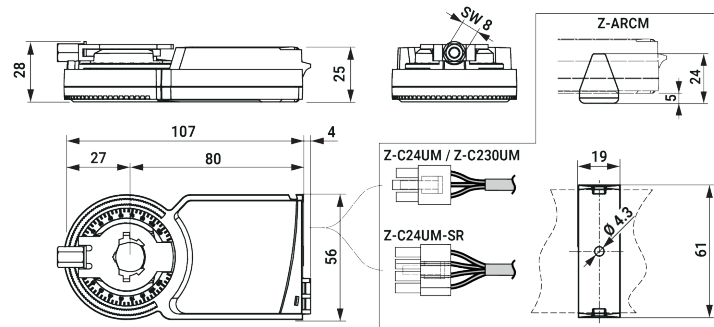


Molex PN 39014040/39000039



**Dimensions**

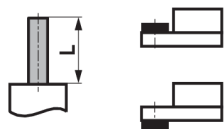
**Schémas dimensionnels**



**Plage de fixation**

6...12.7	6 / 8 / 10	6...12.7

**Longueur d'axe**



Min. 32