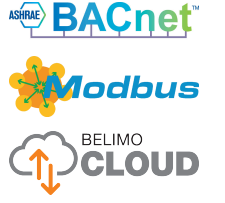


- Motor torku 20 Nm
- Nominal besleme AC/DC 24 V
- Kontrol oransal, haberleşmeli, hibrid, Bulut
- Sensör sinyallerinin dönüştürülmesi
- Ethernet 10/100 Mbit/s, TCP/IP, dahili web sunucusu
- BACnet IP, Modbus TCP ve Bulut üzerinden iletişim



## Teknik veriler

Elektriksel veriler	Nominal besleme	AC/DC 24 V
	Nominal besleme gerilimi frekansı	50/60 Hz
	Nominal besleme gerilimi aralığı	AC 19.2...28.8 V / DC 21.6...28.8 V
	Güç tüketimi, çalışırken	8,5 W
	Güç tüketimi, beklemede	3.5 W
	Güç tüketimi, kablo boyutlandırması	11 VA
	Bağlantı, besleme / kontrol	Kablo 1 m, 6 x 0.5 mm <sup>2</sup>
	Ethernet Bağlantısı	RJ45 soket
	Paralel çalışma	Evet (performans verilerini not edin)
Fonksiyon verileri	Motor torku	20 Nm
	Tork acil durumda kontrol fonksiyonu	20 Nm
	Haberleşmeli kontrol	Cloud BACnet IP Modbus TCP
	Çalışma aralığı Y	2...10 V
	Giriş empedansı	34 kΩ
	Çalışma aralığı Y değişkeni	0.5...10 V
	Pozisyon hassasiyeti	±5%
	Dönme yönü, motor	Y = 0 (0 V = A - AB = 0%)
	Hareket yönü acil durumda kontrol fonksiyonu	Akım gelmiyorken NK, vana kapalı (A - AB = %0)
	Ele müdahale elemanı	Krank kolu ve kilitleme anahtarı ile
	Çalışma süresi motor	90 s / 90°
	Çalışma süresi motor değişkeni	40...150 s
	Çalışma süresi acil durumda kontrol fonksiyonu	<20 s / 90°
	Çalışma süresi acil durumda kontrol fonksiyonu notu	@ -20...50°C / <60 s @ -30°C
	Adaptasyon ayar aralığı	elle
	Ses gücü düzeyi, motor	45 dB(A)
	Konum göstergesi	Mekanik
	Çalışma ömrü	Min. 60.000 acil durum pozisyonu
Güvenlik verileri	Koruma sınıfı IEC/EN	III Güvenlik Ekstra Düşük Voltaj (SELV)
	Koruma derecesi IEC/EN	IP40
	Degree of protection note	RJ45 soket için koruyucu kapak veya koruyucu gromet kullanırken IP54
	EMC	2014/30/AB'ye uygun CE
	Çalışma şekli	Tip 1.AA
	Darbe gerilimi besleme / kontrol	0.8 kV
	Kontrol kirliliği derecesi	3
	Ortam sıcaklığı	-30...50°C
	Belge kategorisi	-40...80°C

Ortam nemi	Maks. %95 bağıl nem, yoğuşmasız
Bina/Proje adı	bakım gerektirmez
<b>Ağırlık</b>	<b>Ağırlık</b>
	2.3 kg

## Güvenlik notları



- Cihaz, belirtilen uygulama alanı dışında, özellikle uçaklarda ve diğer hava taşıtlarında kullanılmamalıdır.
- Açık hava uygulaması: yalnızca su (deniz), kar, buz, güneş ışığı veya aşındırıcı gazların doğrudan motorla etkileşime girmediği ve ortam koşullarının daima teknik katalogta belirtilen eşik değerlerde kaldığı durumlarda mümkündür.
- Montaj işlemleri yalnızca yetkili uzmanlar tarafından gerçekleştirilebilir. Montaj sırasında geçerli tüm yasal veya kurumsal montaj yönetmeliklerine uyulmalıdır.
- Ürün sadece üretici tarafından açılabilir. Kullanıcı tarafından tamir edilebilecek hiç bir parçası yoktur.
- Kablolar cihazdan sökülmemelidir.
- Gereken torku hesaplamak için, damper üreticilerinin yüzey, kesit, tasarım, montaj yeri ve havalandırma koşullarına ilişkin sağlamış olduğu tüm teknik özelliklere uyulmalıdır.
- Cihaz elektrikli ve elektronik bileşenler içermekte olup evsel atık olarak atılmamalıdır. Yerel yönetmeliklere uyulmalıdır.

## Ürün özellikleri

**Duyar eleman bağlantısı**

İki sensör için bağlantı seçeneği (pasif sensör, aktif sensör veya kuru kontak). Motor, sensör sinyalinin üst düzey sisteme aktarılması için analog/dijital çevirici olarak iş görür.

**İletişim**

Özelleştirme, dahili web sunucusu (web tarayıcısıyla RJ45 bağlantısı) üzerinden, iletişim araçları veya Bulut aracılığıyla gerçekleştirilebilir.

Dahili web sunucusu hakkında ilave bilgilere ayrı sunulan dokümanlardan erişilebilir.

**"Peer to Peer" bağlantı**

<http://belimo.local:8080>

Dizüstü bilgisayar "DHCP" olarak ayarlanmalıdır. Yalnızca bir ağ bağlantısının aktif olduğundan emin olun.

**Standart IP adresi:**

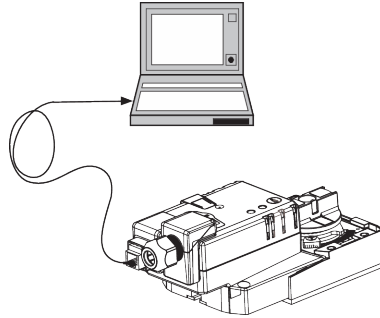
<http://192.168.0.10:8080>

Statik IP adresi

**Parola (salt okunur):**

Kullanıcı adı: «guest»

Parola: «guest»


**Basit doğrudan montaj**

Yalnızca bir vidayla küresel vana üzerine basit ve doğrudan montaj. Küresel vanaya göre montaj yönü, 90°'lik adımlarla belirlenebilir.

**Kayıt tutma**

Kaydedilen veriler (13 aylık dahili veri kaydı) analitik amaçlar doğrultusunda kullanılabilir. Web tarayıcısı aracılığıyla csv dosyalarını indirin.

**Elle müdahale elemanı**

Vana, krank kolu yardımıyla elle çalıştırılabilir ve kilitleme anahtarı yardımıyla istenen pozisyonda sabitlenebilir. Kilidi elle açılabileceği gibi çalışma gerilimi uygulanarak otomatik olarak da açılabilir.

**Ayarlanabilir dönme açısı**

Mekanik tahditlerle ayarlanabilir dönme açısı.

**Güvenilir mekanizma**

Vana motorları mekanik sıkışmalara karşı korumalıdır. Limit anahtarlarına ihtiyaç duymadan sona dayandığında otomatik olarak durur .

**Adaptasyon ve senkronizasyon**

"Adaptasyon" düğmesine basarak elle bir adaptasyon başlatılabilir. Adaptasyon sırasında her iki mekanik tahdit tespit edilir (tüm ayar aralığı).

Takiben, motor verilen sinyal oranında damperi açar.

## Aksesuarlar

**Elektrikli aksesuarlar**
**Açıklama**
**Tip**

RJ bağlantı modülü için grommet, 50 adet

Z-STRJ.1

Kablo bağlantısı 5 m, A: RJ11 6/4 ZTH EU, B: Belimo cihazı için 6 pimli servis soketi

ZK1-GEN

**Servis Araçları**

**Açıklama**

**Tip**

Servis Aracı, ZIP-USB fonksiyonu ile, özelleştirilebilir ve haberleşmeli Belimo motorlar / VAV kontrolörü ve HVAC performans cihazları için

ZTH EU

**Elektrik bağlantıları**

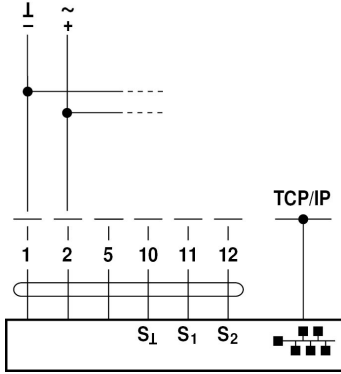


**Güvenli bir trafo üzerinden besleyiniz.**

**Paralel olarak başka motorlar bağlanabilir. Performans verilerine dikkat edin.**

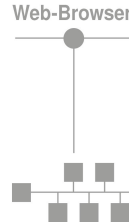
**Kablo şemaları**

AC/DC 24 V



**Kablo renkleri:**

- 1 = siyah
- 2 = kırmızı
- 5 = turuncu
- 10 = sarı-siyah
- 11 = sarı-pembe
- 12 = sarı-gri



Özelleştirme ve elle kontrol için RJ45 üzerinden dizüstü bilgisayar bağlantısı.

Entegre web sunucusuna erişim için RJ45 üzerinden opsiyonel bağlantı (doğrudan dizüstü bilgisayar bağlantısı / İnternet veya İnternet üzerinden bağlantı)

**Fonksiyonlar**



**Bağlantı şemaları, S1 klemensindeki ilk sensöre ilişkin bağlantıları gösterir, ikinci sensör ise S2 klemensine aynı şekilde bağlanabilir.**

**Farklı sensör türlerinin paralel bağlanmasına izin verilir.**

**Hibrid çalıştırma için, Y kontrol sinyali için S1 kullanılır ve aktif sensör olarak yapılandırılmalıdır.**

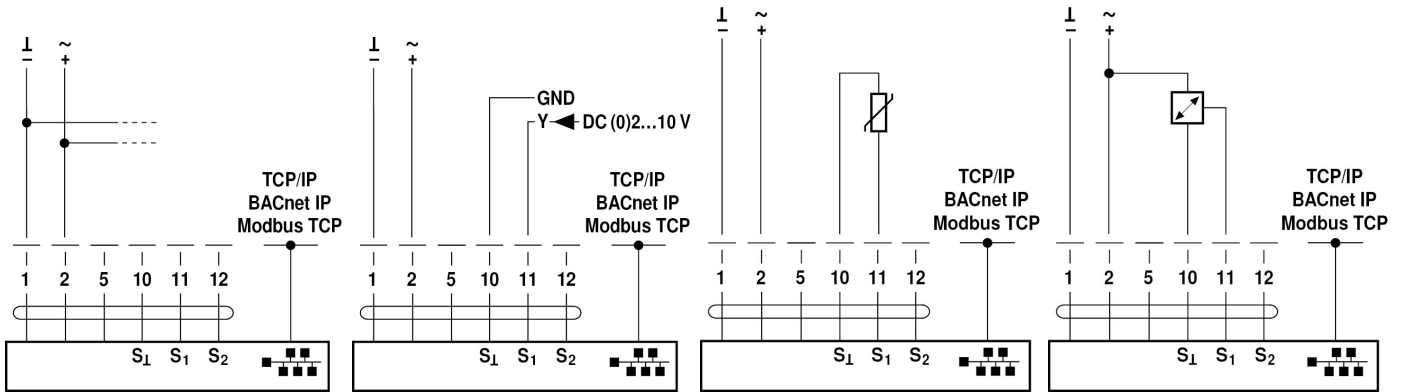
**Özel parametrelere sahip motorlar için fonksiyonlar (özelleştirme gereklidir)**

TCP/IP (Bulut) / BACnet IP / Modbus TCP

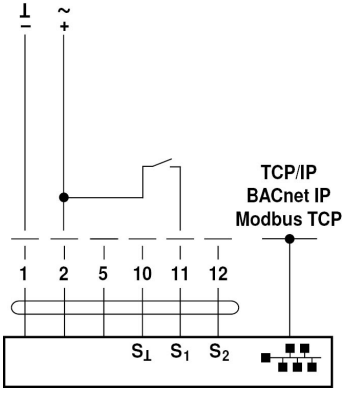
TCP/IP (Bulut) / BACnet IP / Modbus TCP  
TCP ile analog ayar değeri (Karma çalışma)

Pasif duyar eleman bağlantısı

Aktif duyar eleman bağlantısı

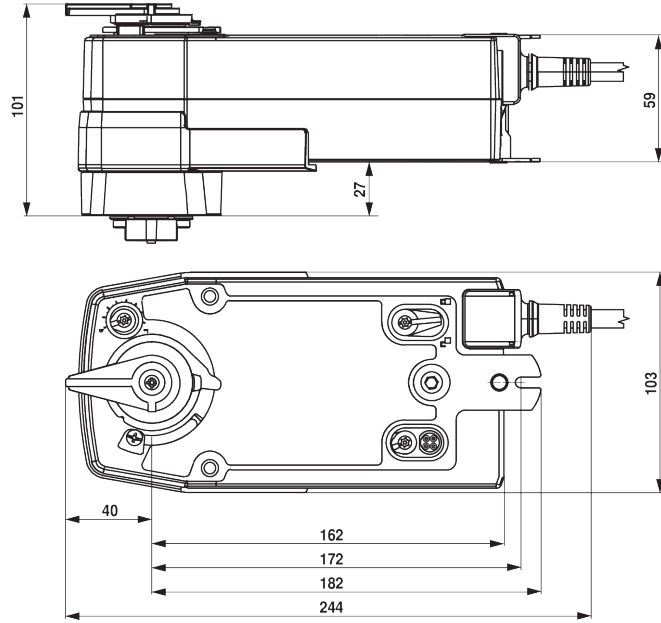


Kuru kontak bağlantısı



## Boyutlar

Boyut çizimleri



## Diğer dokümanlar

- Proje planlaması için genel notlar
- Web sunucusu kılavuzu
- Protokol Uygulama Uyumluluğu Beyanı PICS açıklaması
- Modbus register açıklaması
- clientAPI açıklaması