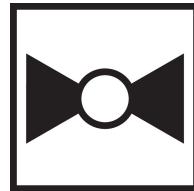


2 voies, Robinet de réglage caractérisé, Bille et tige de manœuvre en acier inoxydable



garantie de 5 ans



## Aperçu des différents types

Type	DN
B263	65

## Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet[mm]	2.5" [65]
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol
	Plage de température du fluide (eau)	-18...100°C [0...212°F]
	Pression nominale du corps	400 psi
	Pression de fermeture $\Delta$ ps	100 psi
	Caractéristique de débit	Égal pourcentage
	Type de raccords de tuyaux	Filetage intérieur NPT (female)
	Entretien	sans entretien
	Configuration d'écoulement	2 voies
	Taux d'étanchéité	0 % pour A – AB
	Débit réglable	75°
	Cv	110
Matériaux	Corps de robinet	Corps en laiton nickelé
	Tige de manœuvre	Acier inoxydable
	Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)
	Siège	PTFE
	Disque caractérisé	TEFZEL®
	Joint torique	EPDM (lubrifié)
	Bille	Acier inoxydable
Suitable actuators	Sans ressort	ARB(X)
	Ressort	AFRB(X)

## Notes de sécurité

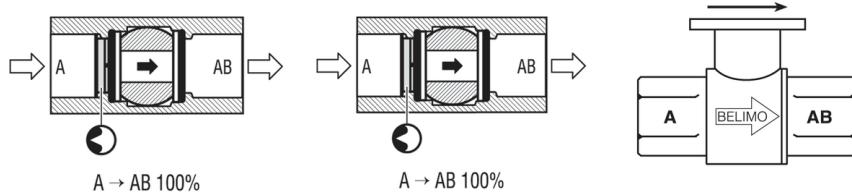


- AVERTISSEMENT : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez [www.p65warnings.ca.gov](http://www.p65warnings.ca.gov).

## Caractéristiques du produit

**Utilisation** Ce robinet est généralement utilisé dans les appareils de traitement d'air sur les serpentins de chauffage ou de refroidissement, et les serpentins de chauffage ou de refroidissement des ventilo-convection. D'autres applications courantes comprennent les ventilo-convection, les serpentins de réchauffage de boîtes VAV et les contournements. Ce robinet convient pour une utilisation dans un système hydronique à débit variable.

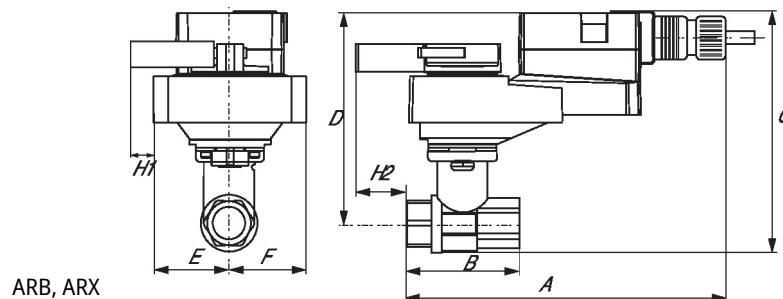
## Détails débit/montage



## Dimensions

Type	DN	Poids
B263	65	8.1 lb [3.7 kg]

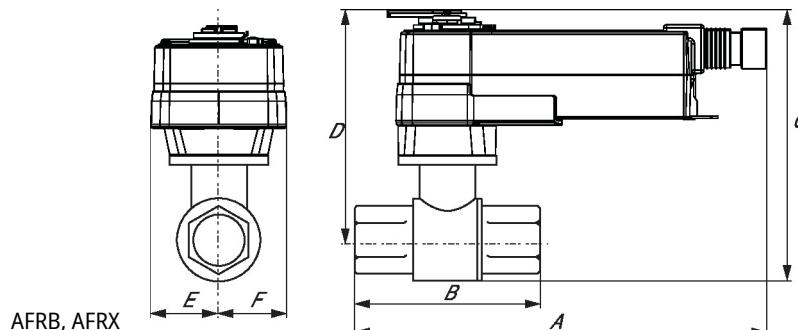
ARB, ARX



ARB, ARX

A	B	C	D	E	F	H1	H2
11.0" [280]	5.6" [141]	8.0 po [203]	6.0" [152]	2.8" [71]	2.8 po [71]	1.9" [48]	0.8" [20]

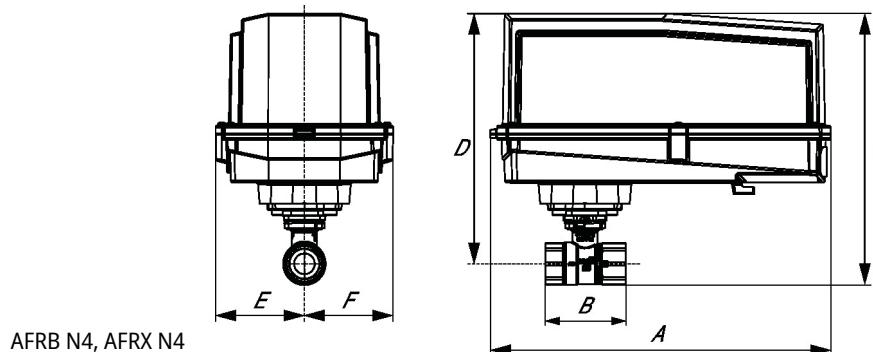
AFRB, AFRX



AFRB, AFRX

A	2B	C	D	E	F
11.5" [293]	5.6" [141]	8.6" [219]	6.6" [168]	2.0" [51]	2.0 po [51]

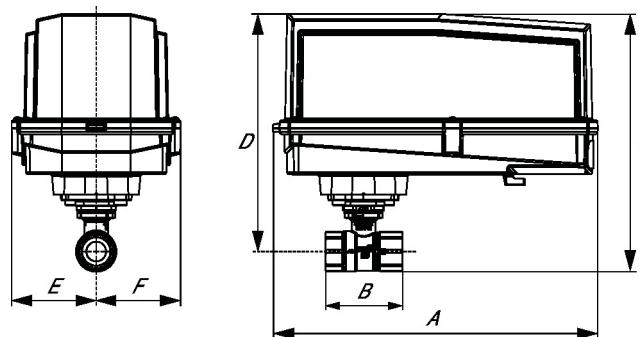
## AFRB N4, AFRX N4



AFRB N4, AFRX N4

A	B	C	D	E	F
13.0" [330]	5.6" [141]	10.3" [262]	9.3" [235]	3.4" [86]	3.4 po [86]

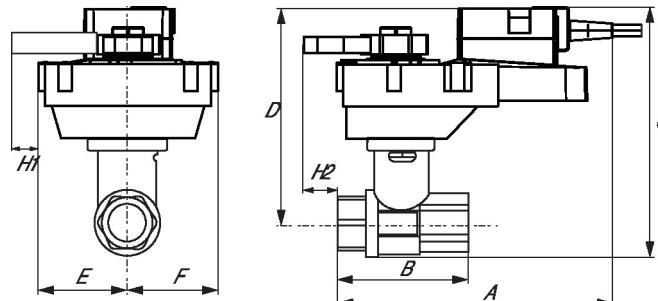
## ARB N4, ARX N4, NRB N4, NRX N4



ARB N4, ARX N4, NRB N4, NRX N4

A	B	D	E	F
11.4" [289]	5.6" [141]	8.0" [203]	3.1" [80]	3.1 po [80]

## ARQB, ARQX



ARQB, ARQX

A	C	D	E	F	H1	H2
9.9" [251]	8.1 po [206]	6.1" [155]	2.3" [58]	2.3 po [58]	0.8" [20]	0.6" [15]

MFT/programmable, Ressort de rappel, 24 V



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz	
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V	
Consommation d'énergie en service	7,5 W	
Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W	
Dimensionnement du transformateur	10 VA	
Connexion électrique	Câble 18 AWG pour appareils ménagers, 3 pi [1 m], avec connecteur de conduit de 1/2 po NPT	
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...95°	
Données fonctionnelles	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)	
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points	
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V	
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, PWM, tout ou rien, à virgule flottante)	
Signal d'asservissement de position U	2...10 V	
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA	
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable	
Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur	
Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec montage horaire/antihoraire	
Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie	
Angle de rotation	90°	
Durée de course (moteur)	150 s / 90°	

<b>Données fonctionnelles</b>	Durée de course réglable	70...220 s
	Durée de course à sûreté intégrée	<20 s
	Adaptation de la plage de réglage	arrêt (par défaut)
	Commande de surpassement manuel	MIN (position minimale) = 0% MID (position intermédiaire) = 50 % MAX (position maximale) = 100%
	Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
	Niveau sonore, sûreté intégrée	62 dB(A)
	Indication de la position	Mécaniques
<b>Données de sécurité</b>	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection IEC/EN	IP66
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
	Boîtier	UL Enclosure Type 4X
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Humidité ambiante	Max. 100% HR
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Remarque relative à la température ambiante	-40...50 °C [104...122°F] pour servomoteur à chauffage intégré
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
<b>Poids</b>	Entretien	sans entretien
	Poids	6.7 lb [3.0 kg]
<b>Matériaux</b>	Matériau de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique

**Notes explicatives** †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1, Contrôle du degré de pollution 2.

## Caractéristiques du produit

<b>Configuration par défaut</b>	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.
<b>Réglages en usine</b>	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.

## Accessoires

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON

Outils	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
Option enfichable en usine uniquement	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo ZTH US configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	Réchauffeur, avec thermostat réglable	ACT_PACK_H

## Installation électrique

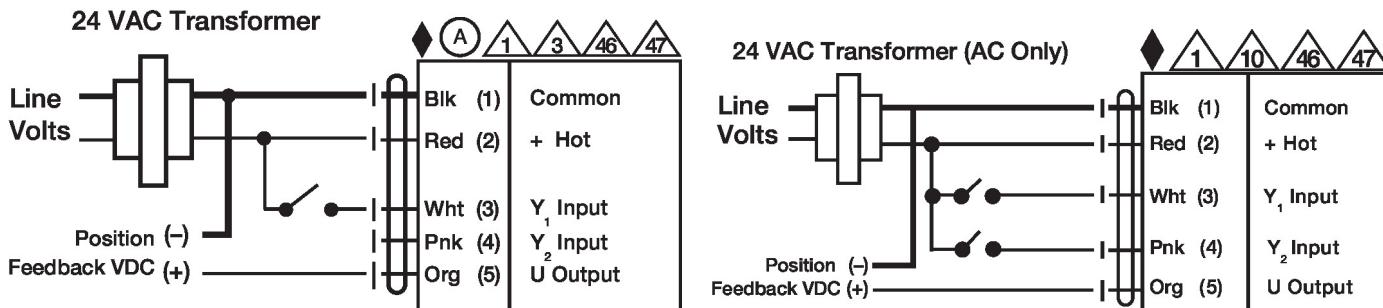
## NOTES D'INSTALLATION

- A** Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
- 1** Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
- 3** Les servomoteurs peuvent également être alimentés par un courant DC 24 V.
- 5** Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
- 7** Une résistance de 500  $\Omega$  (ZG-R01) assure la conversion du signal de positionnement de 4 à 20 mA à 2 à 10 V.
- 8** Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- 10** En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- 12** Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- 14** Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.
- 17** Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
- 19** Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- 21** **Avertissement! Composants électriques sous tension!**  
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

## Schémas de câblage

Tout ou rien

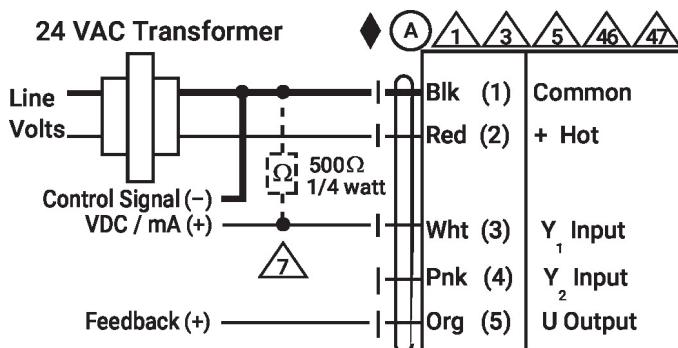
à 3 points



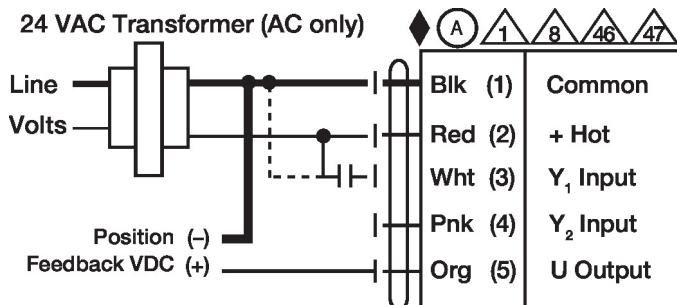
## Installation électrique

## Schémas de câblage

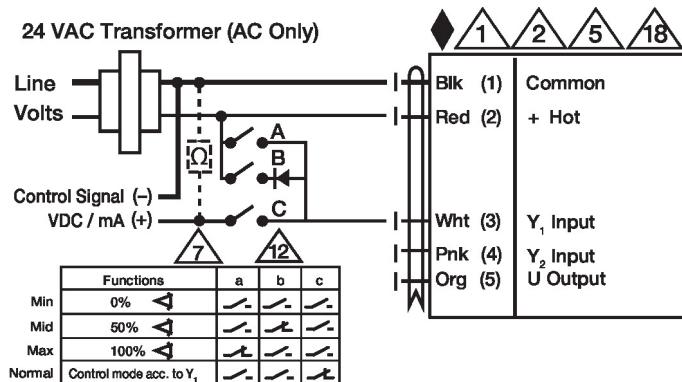
## VDC/mA Commande



## Commande PWM



## Application de contrôle ...



## Primaire - Secondaire

