

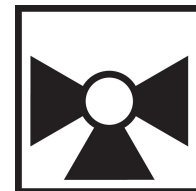
3 voies Mélange/Répartiton, Robinet de réglage caractérisé, Bille et tige de manœuvre en acier inoxydable



L'image peut différer du produit



garantie de 5 ans



### Aperçu des différents types

Type	DN
B322	1" [25]

### Caractéristiques techniques

<b>Données fonctionnelles</b>	Taille du robinet[mm]	1" [25]
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol
	Plage de température du fluide (eau)	0...250°F [-18...120°C]
	Pression nominale du corps	600 psi
	Pression de fermeture Δps	200 psi
	Débit	Orifice A : tel que sur le graphique Orifice B : 70 % de A - AB Cv
	Caractéristique de débit	Égal pourcentage dans l'orifice A, orifice B modifié pour un débit constant dans l'orifice commun
	Taux d'étanchéité	0 % pour A – AB, <2.0 % pour B – AB
	Raccord de tuyau	Filetage intérieur NPT (femelle)
	Entretien	sans entretien
	Configuration d'écoulement	3 voies Mélange/Répartiton
	Débit réglable	75°
	Cv	7.4
<b>Matériaux</b>	Corps de robinet	Corps en laiton nickelé
	Tige de manœuvre	Acier inoxydable
	Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)
	Siège	PTFE
	Disque caractérisé	TEFZEL®
	Joint torique	EPDM (lubrifié)
	Bille	Acier inoxydable
<b>Suitable actuators</b>	Sans sûreté intégrée	LRB(X) LRQB(X) NRB(X) N4
	Ressort	LF

### Notes de sécurité



- **AVERTISSEMENT** : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez [www.p65warnings.ca.gov](http://www.p65warnings.ca.gov).

**Caractéristiques du produit**

**Utilisation** Ce robinet est généralement utilisé dans les appareils de traitement d'air sur les serpentins de chauffage ou de refroidissement, et les serpentins de chauffage ou de refroidissement des ventilo-convecteurs. D'autres applications courantes comprennent les ventilo-convecteurs, les serpentins de réchauffage de boîtes VAV et les contournements. Ce robinet convient pour une utilisation dans un système hydronique à débit variable ou constant.

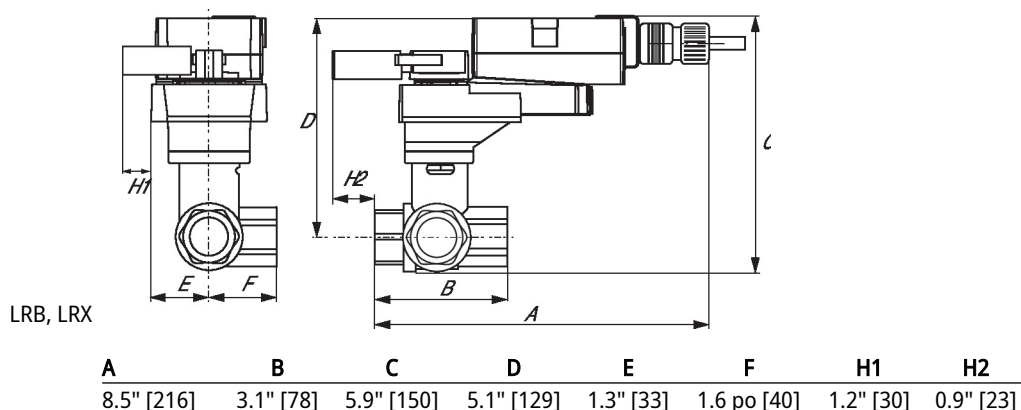
**Détails débit/montage**

This valve is not suitable for use as a change over valve.

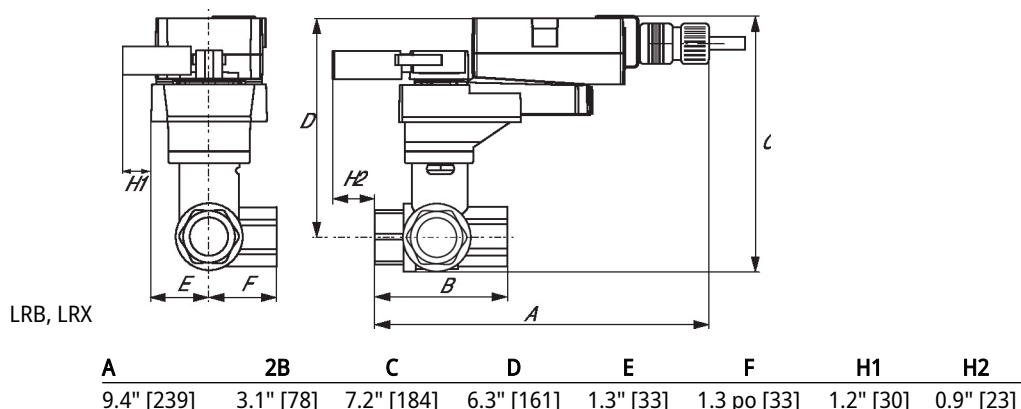

**Dimensions**

Type	DN	Poids
B322	1" [25]	1.3 lb [0.58 kg]

LRB, LRX

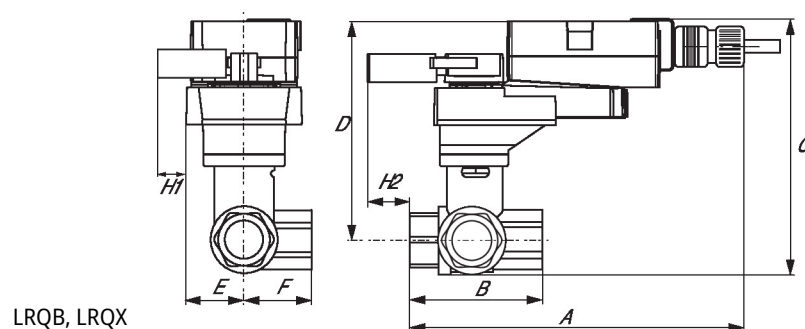


LRB, LRX



## Dimensions

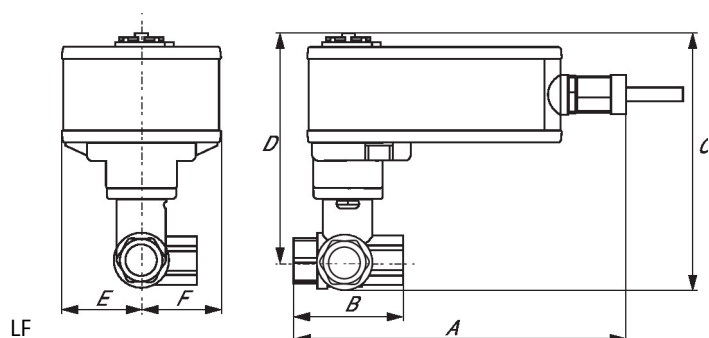
LRQB, LRQX



LRQB, LRQX

A	B	C	D	E	F	H1	H2
8.9" [226]	3.1" [78]	6.7" [169]	5.6" [142]	1.6" [40]	1.6 po [40]	1.2" [30]	1" [25]

LF



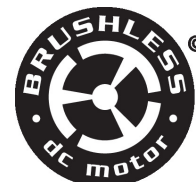
LF

A	B	C	D	E	F
8.1" [206]	3.1" [78]	6.5" [165]	5.6" [142]	1.9" [48]	1.9 po [48]

MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,  
24 V



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
	Consommation d'énergie en service	2.5 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.2 W
	Dimensionnement du transformateur	5 VA
	Connexion électrique	Câble ignifuge 18 AWG, 1 m, avec adaptateur de conduit NPT 1/2"
	Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°
	Protection électrique	les servomoteurs ont une double isolation
Données fonctionnelles	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
	Impédance d'entrée	100 kΩ pour CC 2...10 V (0,1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1 500 Ω pour marche-arrêt
	Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
	Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
	Surpassement manuel	bouton poussoir externe
	Angle de rotation	90°
	Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
	Durée de course (moteur)	150 s / 90°
	Durée de course réglable	35...150 s
	Niveau sonore, moteur	35 dB(A)
Données de sécurité	Indication de la position	Mécanique, enfichable
	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2

## Caractéristiques techniques

Données de sécurité	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier	UL Enclosure Type 2
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	4.9 lb [2.2 kg]
Matériaux	Matériau de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique







**Notes explicatives** †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.B, Contrôle du degré de pollution 3.

## Accessoires

Passerelles	<b>Description</b>	<b>Type</b>
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	<b>Description</b>	<b>Type</b>
	Contact auxiliaire 1x SPDT module d'extension	S1A
	Contact auxiliaire 2x SPDT module d'extension	S2A
	Potentiomètre d'asservissement 140 Ω enfichable, gris	P140A GR
	Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris	P1000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 10 kΩ enfichable, gris	P10000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 2.8 kΩ enfichable, gris	P2800A GR
	Potentiomètre d'asservissement 500 Ω enfichable, gris	P500A GR
Outils	<b>Description</b>	<b>Type</b>
	Câble de connexion 3 m, A: RJ11 6/4 LINK.10, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US

## Installation électrique

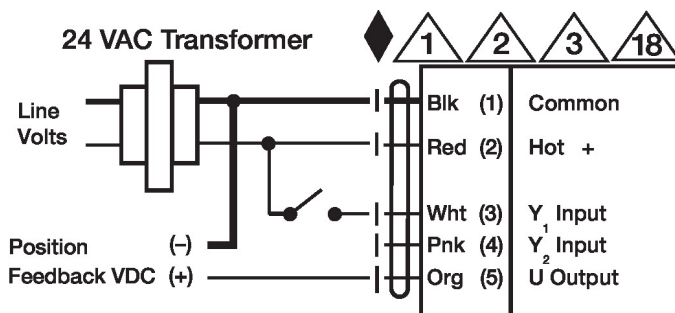
 **NOTES D'INSTALLATION**

-  1 Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
-  2 Les actionneurs peuvent être montés en parallèle. Il faut respecter la puissance consommée et l'impédance d'entrée.
-  3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par un courant DC 24 V.
-  5 Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
-  7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de positionnement de 4 à 20 mA à 2 à 10 V.
-  8 Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V

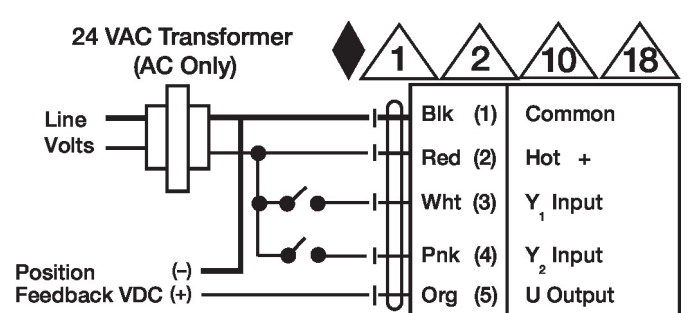
- ⚠ En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- ⚠ Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- ⚠ Le câblage des servomoteurs à câbles ignifuges ne comporte aucun chiffre ; on doit se référer au code de couleurs.
- ◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- ⚠ **Avertissement! Composants électriques sous tension!**  
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

## Schémas de câblage

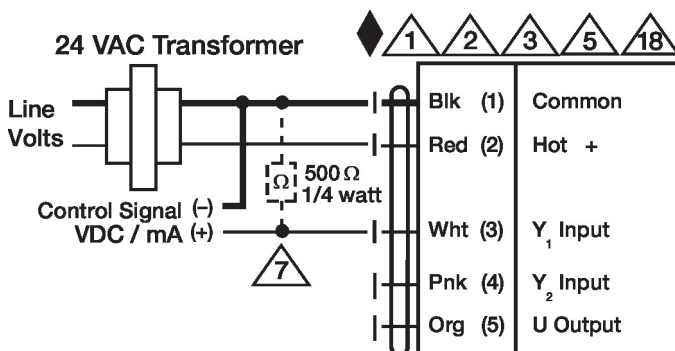
Tout ou rien



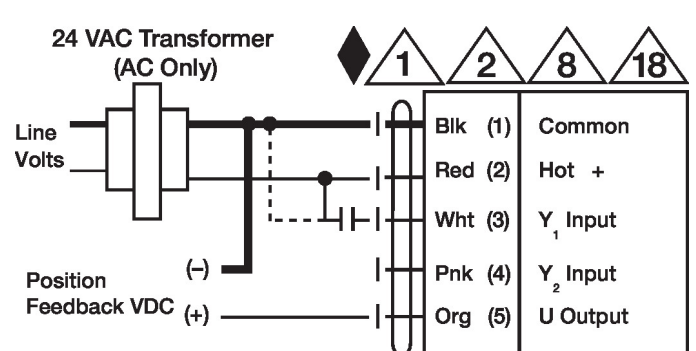
Virgule flottante















Commande VDC/mA



Commande PWM



Functions	a	b	c
0% 			
50% 			
100% 			
Control mode acc. to $Y_1$	