

3 voies Mélange/Répartiton, Robinet de réglage caractérisé, Bille et tige de manœuvre en acier inoxydable



garantie de 5 ans



L'image peut différer du produit

Aperçu des différents types

Type	DN
B338	1 1/2" [40]

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet [mm]	1.5" [40]
Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol	
Plage de température du fluide (eau)	0...250°F [-18...120°C]	
Pression nominale du corps	400 psi	
Pression de fermeture Δp	200 psi	
Débit	Orifice A : tel que sur le graphique Orifice B : 70 % de A - AB Cv	
Caractéristique de débit	Égal pourcentage dans l'orifice A, orifice B modifié pour un débit constant dans l'orifice commun	
Taux d'étanchéité	0 % pour A - AB, <2.0 % pour B - AB	
Raccord de tuyau	Filetage intérieur NPT (femelle)	
Entretien	sans entretien	
Configuration d'écoulement	3 voies Mélange/Répartiton	
Débit réglable	75°	
Cv	19	
Matériaux		
Corps de robinet	Corps en laiton nickelé	
Tige de manœuvre	Acier inoxydable	
Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)	
Siège	PTFE	
Disque caractérisé	Acier inoxydable	
Joint torique	EPDM (lubrifié)	
Bille	Acier inoxydable	
Suitable actuators		
Sans sûreté intégrée	ARB(X) ARQB(X) ARB(X) N4	
Ressort	AFRB(X)	

Notes de sécurité



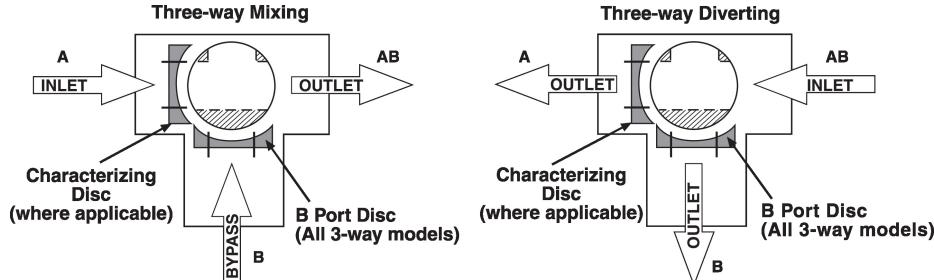
- AVERTISSEMENT : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez www.p65warnings.ca.gov.

Caractéristiques du produit

Utilisation Ce robinet est généralement utilisé dans les appareils de traitement d'air sur les serpentins de chauffage ou de refroidissement, et les serpentins de chauffage ou de refroidissement des ventilo-convecteurs. D'autres applications courantes comprennent les ventilo-convecteurs, les serpentins de réchauffage de boîtes VAV et les contournements. Ce robinet convient pour une utilisation dans un système hydronique à débit variable ou constant.

Détails débit/montage

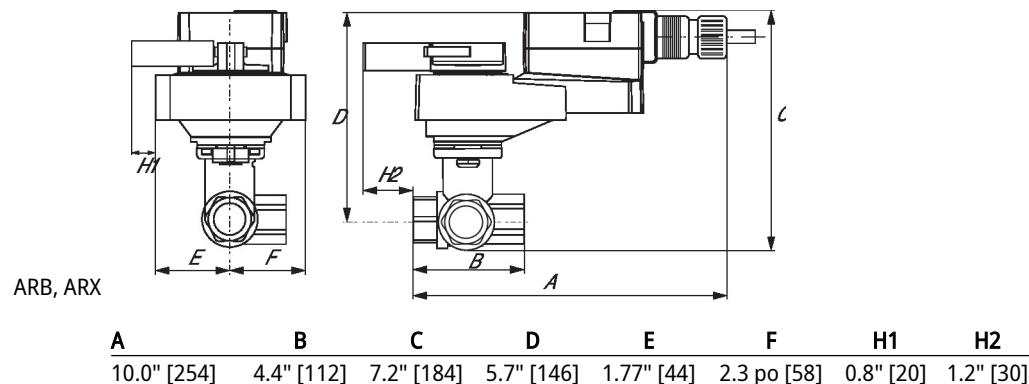
This valve is not suitable for use as a change over valve.



Dimensions

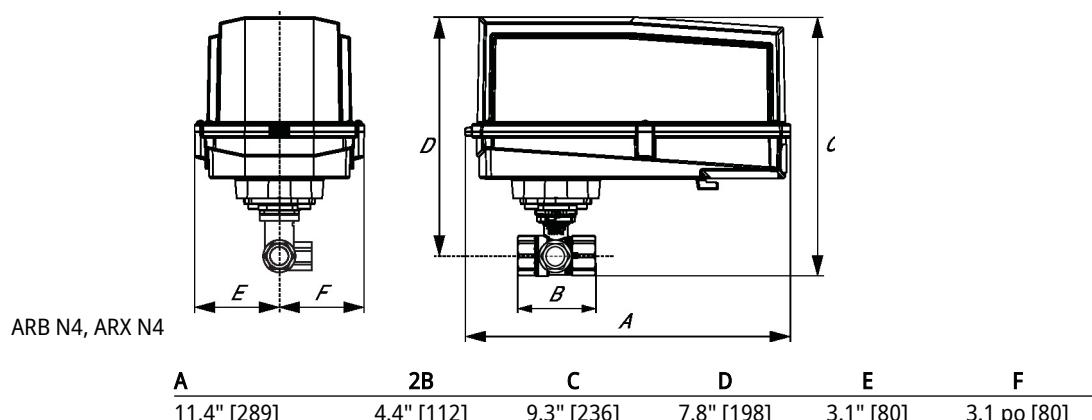
Type	DN	Poids
B338	1 1/2" [40]	3.7 lb [1.7 kg]

ARB, ARX



A 10.0" [254] B 4.4" [112] C 7.2" [184] D 5.7" [146] E 1.77" [44] F 2.3 po [58] H1 0.8" [20] H2 1.2" [30]

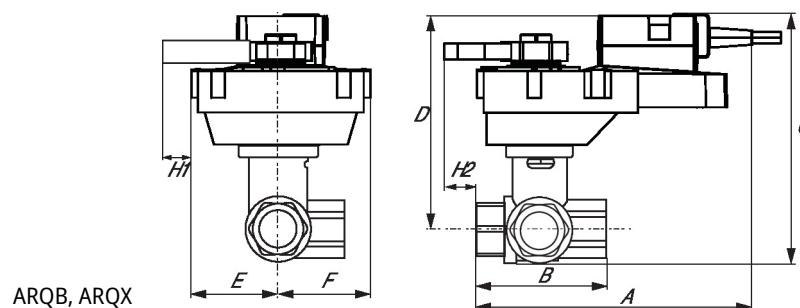
ARB N4, ARX N4



A 11.4" [289] 2B 4.4" [112] C 9.3" [236] D 7.8" [198] E 3.1" [80] F 3.1 po [80]

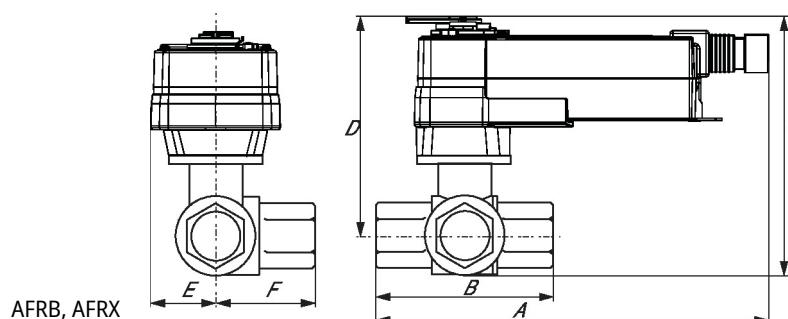
Dimensions

ARQB, ARQX

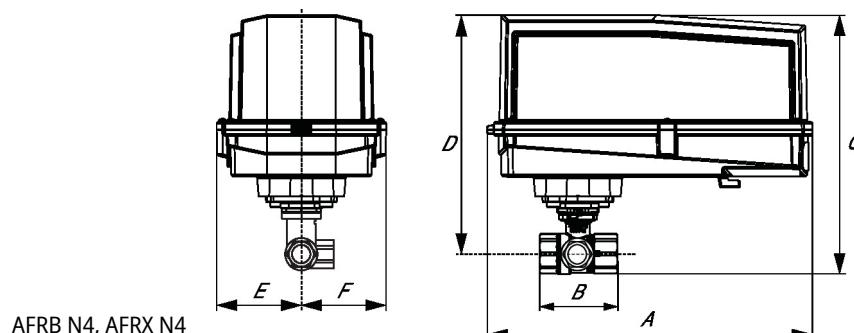


A	B	C	D	E	F	H1	H2
9.9" [251]	4.4" [112]	7.8" [199]	6.3" [161]	2.3" [58]	2.3 po [58]	0.8" [20]	0.8" [20]

AFRB, AFRX



A	B	C	D	E	F
10.8" [275]	4.4" [112]	7.9" [201]	6.4" [162]	2.3" [58]	2.3 po [58]



A	B	C	D	E	F
13.0" [330]	4.4" [112]	11.2" [284]	9.7" [246]	3.7" [95]	3.7 po [95]

MFT/programmable, Ressort de rappel, 24 V



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
Consommation d'énergie en service	7,5 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W
Dimensionnement du transformateur	10 VA
Connexion électrique	Câbles pour appareils ménagers ou câbles ignifugés 18 GA, 3 pi [1 m], 10 pi [3 m] ou 16 pi [5 m], avec ou sans connecteur de conduit de 1/2 po NPT
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...95°

Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0,5...30 V Fin 2,5...32 V
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, PWM, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0,5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur
Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec montage horaire/antihoraire
Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie
Angle de rotation	90°
Durée de course (moteur)	150 s / 90°
Durée de course réglable	70...220 s
Durée de course à sûreté intégrée	<20 s @ 20°C
Adaptation de la plage de réglage	arrêt (par défaut)
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Niveau sonore, sûreté intégrée	62 dB(A)
	Indication de la position	Mécaniques
Données de sécurité	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	ULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1.02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	4.8 lb [2.2 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique

Notes explicatives †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.AA, Contrôle du degré de pollution 3.

Caractéristiques du produit

Configuration par défaut	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.
Réglages en usine	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.

Accessoires

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Outils	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN

Accessoires

Description

Type

Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo ZTH US paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA

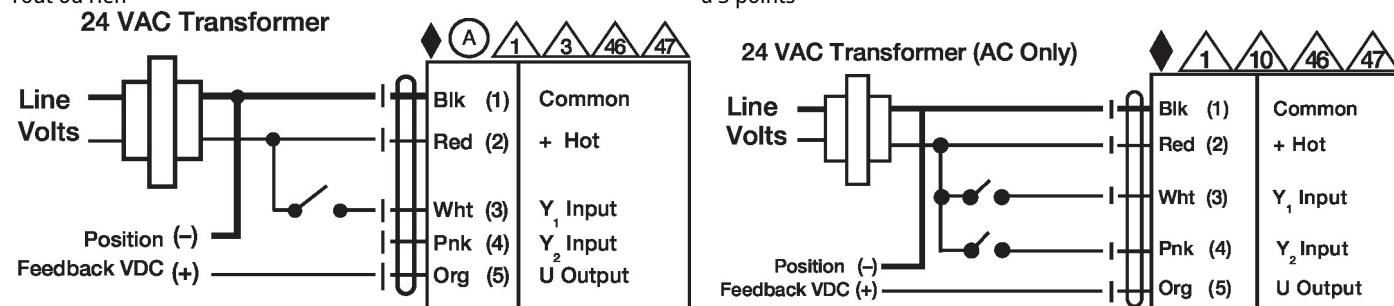
Installation électrique

NOTES D'INSTALLATION

- A** Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
- 1** Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
- 3** Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- 5** Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
- 7** Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
- 8** Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- 10** En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- 12** Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- 46** Les actionneurs peuvent être contrôlés en parallèle. La consommation de courant et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
- 47** Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
- ◆** Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- !** **Avertissement! Composants électriques sous tension!**
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

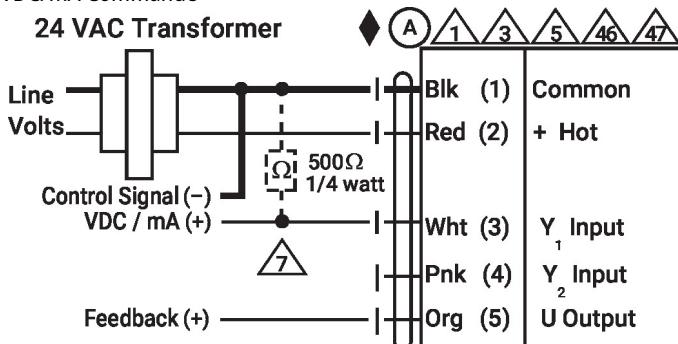
Tout ou rien



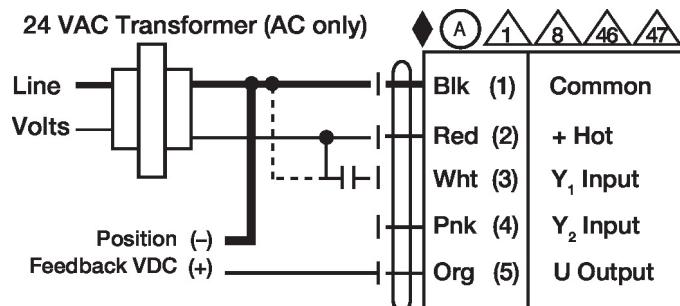
Installation électrique

Schémas de câblage

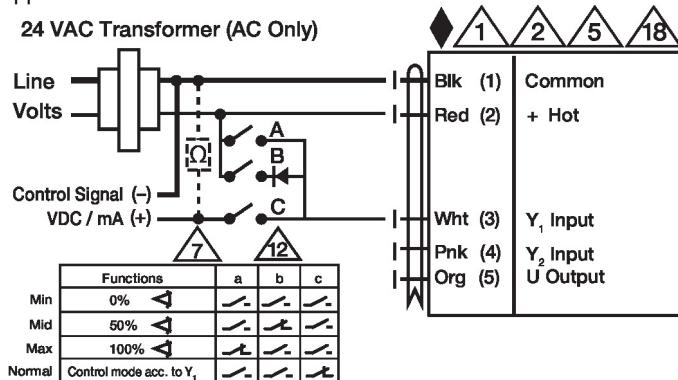
VDC/mA Commande



Commande PWM



Application de contrôle ...



Primaire - Secondaire

