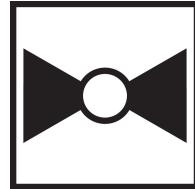




garantie de 5 ans



## Aperçu des différents types

Type	DN
B6500S-290-250	125

## Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet	5" [125]
	Niveau sonore, moteur	dB(A)
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol
	Plage de température du fluide (eau)	-18...120°C [0...250°F]
	Pression nominale du corps	Classe ANSI 250, face surélevée
	Pression de fermeture Δps	310 psi
	Caractéristique de débit	Égal pourcentage
	Entretien	sans entretien
	Pression différentielle maximale (eau)	50 psi [345 kPa]
	Configuration d'écoulement	2 voies
	Taux d'étanchéité	0 % pour A - AB
	Débit réglable	75°
	Cv	290
	Débit Cv	Orifice A : tel que sur le graphique Orifice B : 70 % de A - AB Cv
Matériaux	Corps de robinet	Fonte - GG 25
	Tige	Acier inoxydable
	Joint de tige	EPDM (lubrifié)
	Siège	PTFE
	Disque caractérisé	Acier inoxydable
	Raccord de tuyau	250 lb à brides
	Joint torique	EPDM (lubrifié)
	Bille	Acier inoxydable
Suitable actuators	Sans ressort	GRB(X)
	Électricité à sûreté intégrée	GKRB(X)

## Notes de sécurité

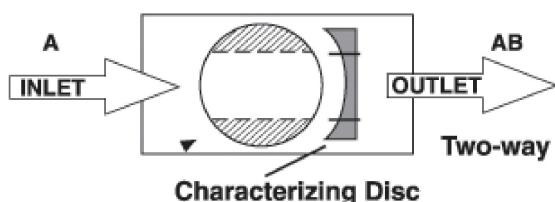


- AVERTISSEMENT : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez [www.p65warnings.ca.gov](http://www.p65warnings.ca.gov).

## Caractéristiques du produit

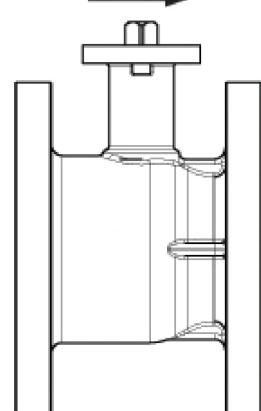
**Utilisation** Ce robinet est généralement utilisé dans les appareils de traitement d'air sur les serpentins de chauffage ou de refroidissement, et les serpentins de chauffage ou de refroidissement des ventilo-convection. D'autres applications courantes comprennent les ventilo-convection, les serpentins de réchauffage de boîtes VAV et les contournements. Ce robinet convient pour une utilisation dans un système hydronique à débit variable.

## Détails débit/montage



Upstream A  
Downstream AB

Flow Direction  
→



## Dimensions

Type	DN
B6500S-290-250	125

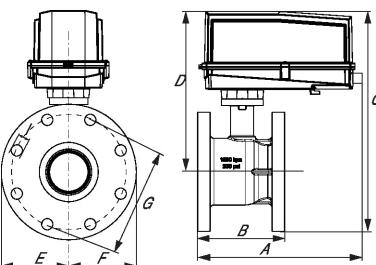
GRB, GRX

GRB, GRX	A	B	C	D	E	F	G	I	Nombre de trous de boulon
	14.4 13.3" [338] 10.3" [262]	po 9.4" [239]	5.5" [140]	5.5 po [140]	9.3" [235]	0.9" [22] [366]			8

GKRB, GKRX

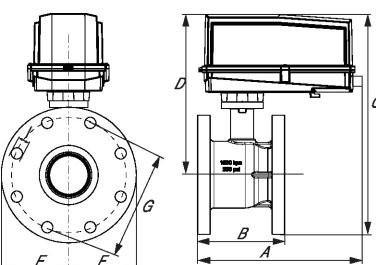
GKRB, GKRX	A	2B	C	D	E	F	G	I	Nombre de trous de boulon
	14.4 13.5" [343] 10.3" [262]	po 9.7" [246]	5.5" [140]	5.5 po [140]	9.3" [235]	0.9" [22] [366]			8

GRX, GKRX



A	B	C	D	E	F	G	I	Nombre de trous de boulon
17.0 17.5" [444]	10.3" [262]	po [433]	13.6" [345]	5.5" [140] [140]	po [140]	9.3" [235] [140]	0.9" [22] [140]	8

GRX, GKRX



A	B	C	D	E	F	G	I	Nombre de trous de boulon
17.0 17.5" [444]	10.3" [262]	po [433]	13.6" [345]	5.5" [140] [140]	po [140]	9.3" [235] [140]	0.9" [22] [140]	8



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

### Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Consommation d'énergie en service	12 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W
Transformateur	21 VA (bloc d'alimentation de Classe 2)
Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, 1 m [3 ft], raccord de conduit de 13 mm [1/2"], (possibilité de 3 m [10 ft] ou 4.5 m [15 ft])
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°

### Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
Options signal de positionnement	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U	
Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF)	2 s
Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF)	0...10 s variable
Temps de préchargement	5...26 s
Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec interrupteur intégrée
Surpassement manuel	bouton poussoir externe
Angle de rotation	Max. 90°
Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
Durée de course (moteur)	150 s / 90°
Durée de course réglable	90...150 s
Durée de course à sûreté intégrée	<35 s
Niveau sonore, moteur	52 dB(A)
Niveau sonore, sûreté intégrée	61 dB(A)
Indication de la position	Mécanique, course de 30...65 mm

### Données de sécurité

Indice de protection IEC/EN	IP54
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2

**Données de sécurité**

Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
Homologations	cULUs acc. to UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE acc. to 2014/30/EU and 2014/35/EU; Listed to UL 2043 - suitable for use in air plenums per Section 300.22(c) of the NEC and Section 602.2 of the IMC
Norme relative à la qualité	ISO 9001
Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
Entretien	sans entretien
<b>Matériaux</b>	
Matériau de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique

**Notes explicatives** †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.AA, Contrôle du degré de pollution 3.

**Caractéristiques du produit****Temps de chevauchement**

Electrical interruptions can be bridged up to a maximum of 10 s.

In the event of a power failure, the actuator will remain stationary in accordance with the set bridging time. If the power failure is greater than the set bridging time, then the actuator will move into the selected fail-safe position.

The bridging time set ex-works is 2 s. This can be modified on site in operation with the use of the Belimo service tool MFT-P.

Settings: The rotary knob must not be set to the "PROG FAIL-SAFE" position!

For retroactive adjustments of the bridging time with the Belimo service tool MFT-P or with the ZTH EU adjustment and diagnostic device only the values need to be entered.

**Accessoires**

	<b>Description</b>	<b>Type</b>
Passerelles	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	<b>Description</b>	<b>Type</b>
	Potentiomètre d'asservissement 140 Ω enfichable, gris	P140A GR
	Potentiomètre d'asservissement 500 Ω enfichable, gris	P500A GR
	Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris	P1000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 2.8 kΩ enfichable, gris	P2800A GR
	Potentiomètre d'asservissement 5 kΩ enfichable, gris	P5000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 10 kΩ enfichable, gris	P10000A GR
	Interrupteur auxiliaire 1 x SPDT module d'extension	S1A
	Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT module d'extension	S2A
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Outils de paramétrage	<b>Description</b>	<b>Type</b>
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

**Installation électrique****NOTES D'INSTALLATION**

(A) Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.

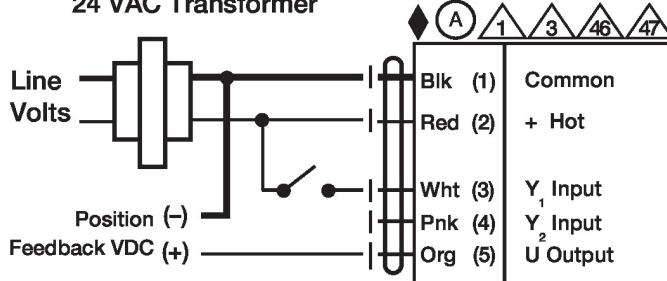
(1) Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.

- 3** Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- 5** Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
- 7** Une résistance de  $500 \Omega$  (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
- 8** Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- 10** En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- 12** Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- 46** Les actionneurs peuvent être contrôlés en parallèle. La consommation de courant et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
- 47** Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
- ◆** Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- !** **Avertissement! Composants électriques sous tension!**  
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

### Schémas de câblage

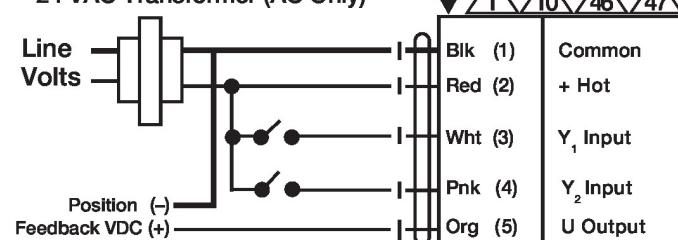
Tout ou rien

#### 24 VAC Transformer



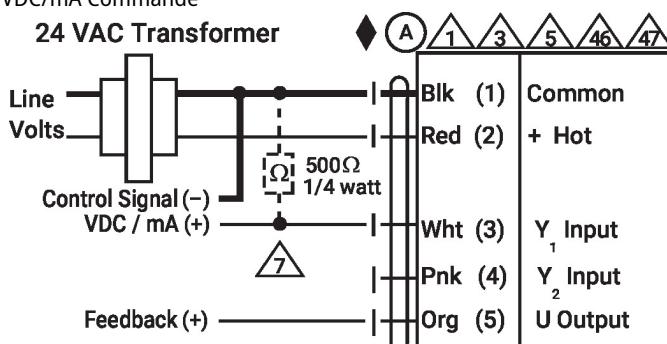
à 3 points

#### 24 VAC Transformer (AC Only)



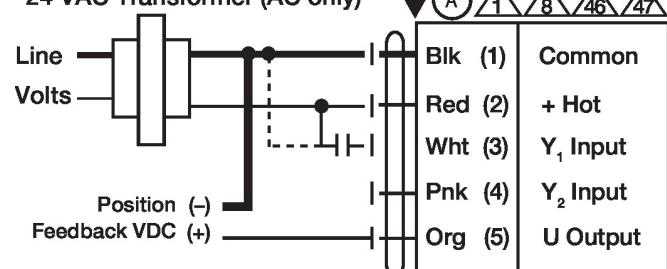
VDC/mA Commande

#### 24 VAC Transformer



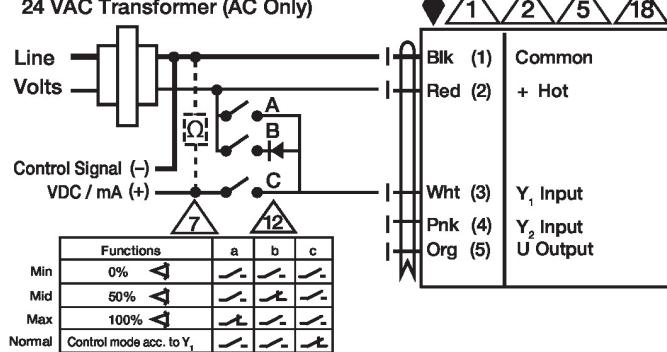
Commande PWM

#### 24 VAC Transformer (AC only)



Application de contrôle ...

#### 24 VAC Transformer (AC Only)



Maître - esclave

