

Robinet à papillon avec Version à oreilles taraudées

- Disque Acier inoxydable 304
- Étanchéité à la bulle à la fermeture
- Siège élastique
- Les dimensions face à face du robinet sont conformes aux normes API 609 et MSS-SP-67
- Entièrement assemblé et testé, prêt pour l'installation



garantie de 5 ans

Aperçu des différents types

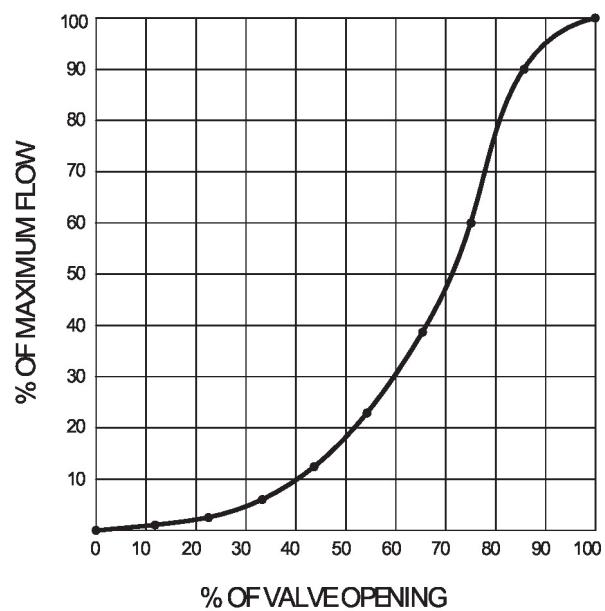
Type	DN
F6100HDU	100

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet [mm]	4" [100]
Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol	
Plage de température du fluide (eau)	-30...120 °C [-22...250°F]	
Pression nominale du corps	Classe ANSI compatible avec CWP de 125, 232 psi	
Pression de fermeture Δps	50 psi	
Caractéristique de débit	égal pourcentage modifié	
Taux d'étanchéité	0%	
Raccord de tuyau	Bride à utiliser avec ASME/ANSI classe 125/150	
Entretien	sans entretien	
Configuration d'écoulement	2 voies	
Débit réglable	Rotation à 90°	
Cv	600	
Vitesse maximale	12 FPS	
Fils de languette	5/8-11 UNC	
Matériaux		
Corps de robinet	Fonte ductile ASTM A536	
Finition du corps	revêtement en poudre époxy (RAL 5002 bleu)	
Tige de manœuvre	Acier inoxydable 416	
Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)	
Siège	EPDM	
Palier	RPTFE	
Disque	Acier inoxydable 304	
Suitable actuators		
Sans sûreté intégrée	GRB(X)	

Caractéristiques du produit

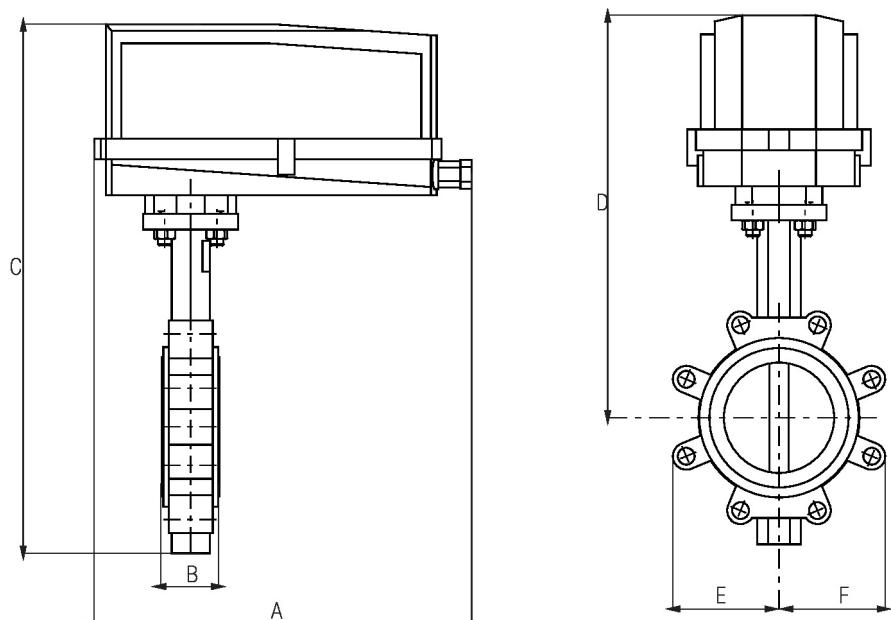
Détails débit/montage



Dimensions

Type	DN	Poids
F6100HDU	100	13 lb [5.9 kg]

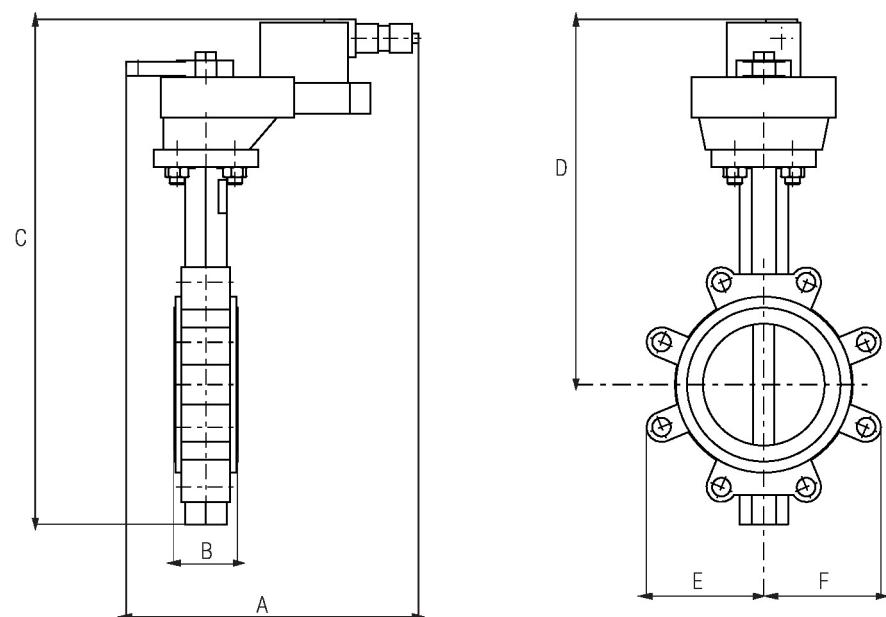
GRB...N4(H)



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.5" [368]	2.2" [56]	18.8" [477]	14.8" [377]	4.3" [110]	4.3 po [110]	8

Dimensions

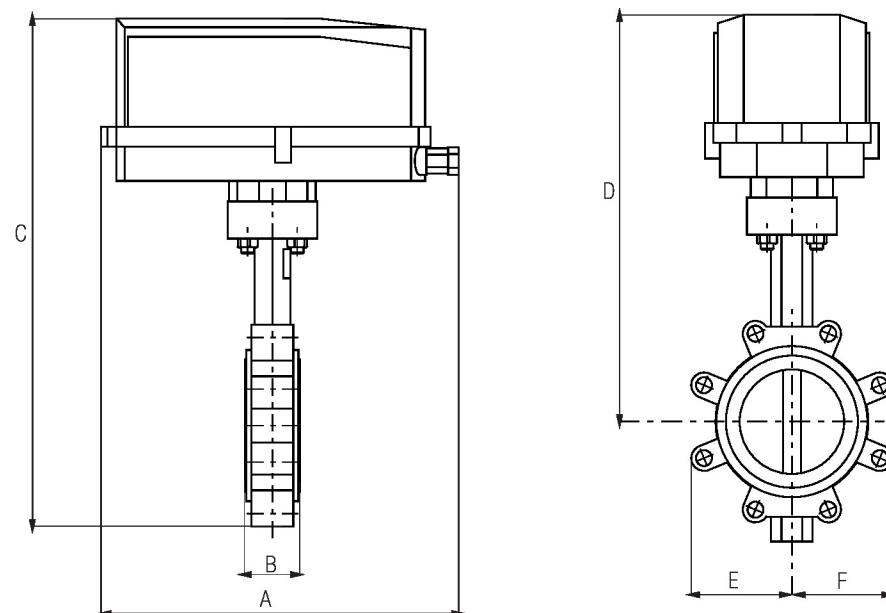
GRB/GRX



Robinet avec servomoteur GRB(X)/GRCB(X)

A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.8" [275]	2.2" [56]	15.7" [400]	11.7" [298]	4.3" [110]	4.3 po [110]	8

DKR..N4, DR..N4



Robinet avec servomoteur DKR..N4, DR..N4

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.1" [358]	2.1" [54]	19.0" [483]	15.0" [381]	4.3" [110]	4.3 po [110]	8

MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,
24 V



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
Consommation d'énergie en service	8 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	2.5 W
Dimensionnement du transformateur	11 VA
Connexion électrique	Borniers
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°

Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	600 Ω
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
Surpassement manuel	sous couvercle
Angle de rotation	90°
Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
Durée de course (moteur)	150 s / 90°
Durée de course réglable	90...150 s
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
Indication de la position	Mécanique, course 30...65 mm

Données de sécurité

Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
Indice de protection IEC/EN	IP66/67
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
Boîtier de protection	Boîtier UL de type 4X
Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE

Caractéristiques techniques

Données de sécurité	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Humidité ambiante	Max. 100% HR
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Remarque relative à la température ambiante	- 40...50 °C pour servomoteur à chauffage intégré
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	6.9 lb [3.1 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique

Notes explicatives †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.AA, Contrôle du degré de pollution 3.

Accessoires

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
	Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel	NSV24 US
	Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis)	NSV-BAT
	Interrupteur auxiliaire 1 x SPDT module d'extension	S1A
	Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT module d'extension	S2A
	Potentiomètre d'asservissement 140 Ω enfichable, gris	P140A GR
	Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris	P1000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 10 kΩ enfichable, gris	P10000A GR
	Potentiomètre d'asservissement 2.8 kΩ enfichable, gris	P2800A GR
	Potentiomètre d'asservissement 500 Ω enfichable, gris	P500A GR
	Potentiomètre d'asservissement 5 kΩ enfichable, gris	P5000A GR
Outils	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo ZTH US paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Option enfichable en usine uniquement	Description	Type
	Réchauffeur, avec thermostat réglable	ACT_PACK_H

Installation électrique

 **NOTES D'INSTALLATION**

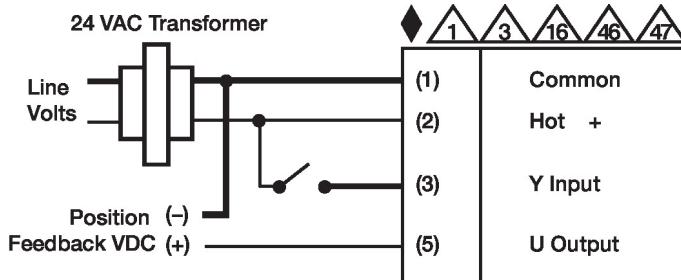
-  1 Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
-  3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par un courant DC 24 V.
-  5 Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
-  7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de positionnement de 4 à 20 mA à 2 à 10 V.
-  8 Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
-  10 En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.

Installation électrique

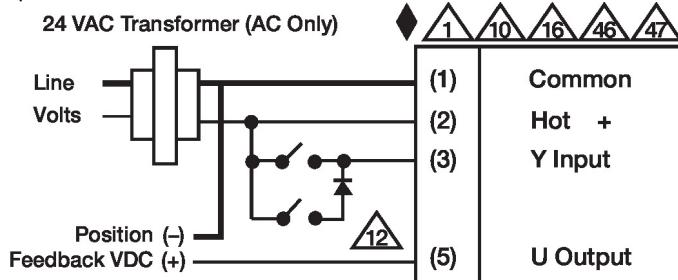
- ⚠ Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- ⚠ Les servomoteurs sont dotés d'une plaquette à bornes à visser numérotées au lieu d'un câble.
- ⚠ Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.
- ⚠ Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
- ◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- ⚠ **Avertissement! Composants électriques sous tension!**
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

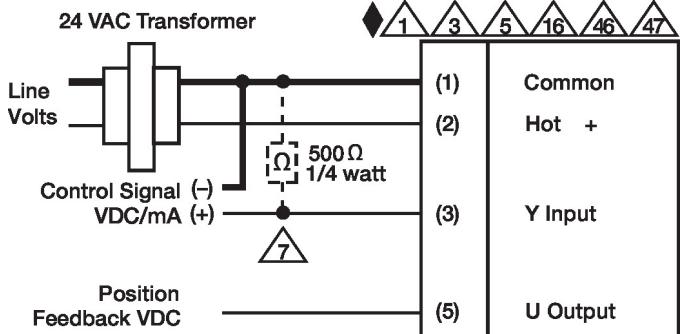
Tout ou rien



à 3 points



VDC/mA Commande



Primaire - Secondaire

