

Robinet à papillon avec Version à oreilles taraudées

- Disque Acier inoxydable 304
- Étanchéité à la bulle à la fermeture
- Siège élastique
- Les dimensions face à face du robinet sont conformes aux normes API 609 et MSS-SP-67
- Entièrement assemblé et testé, prêt pour l'installation



garantie de 5 ans

Aperçu des différents types

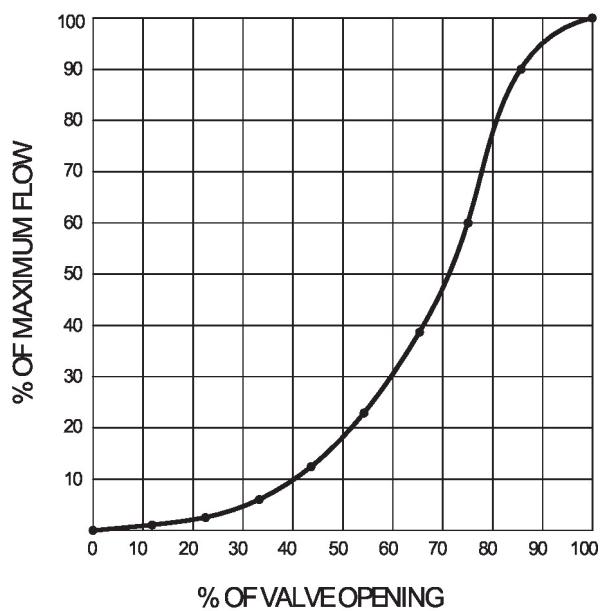
Type	DN
F650HD	50

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet [mm]	2" [50]
Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol	
Plage de température du fluide (eau)	-30...120 °C [-22...250°F]	
Pression nominale du corps	Classe ANSI compatible avec CWP de 125, 232 psi	
Pression de fermeture Δps	200 psi	
Caractéristique de débit	égal pourcentage modifié	
Leakage rate	Parfaite étanchéité, taux d'étanchéité A	
Raccord de tuyau	Bride à utiliser avec ASME/ANSI classe 125/150	
Entretien	sans entretien	
Configuration d'écoulement	2 voies	
Débit réglable	Rotation à 90°	
Cv	115	
Vitesse maximale	12 FPS	
Fils de languette	5/8-11 UNC	
Matériaux	Corps de robinet	Fonte ductile ASTM A536
Finition du corps	revêtement en poudre époxy (RAL 5002 bleu)	
Tige de manœuvre	Acier inoxydable 416	
Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)	
Siège	EPDM	
Palier	RPTFE	
Disque	Acier inoxydable 304	
Suitable actuators	Sans sûreté intégrée	ARB(X) GRB(X)
Ressort	AFRB(X)	

Caractéristiques du produit

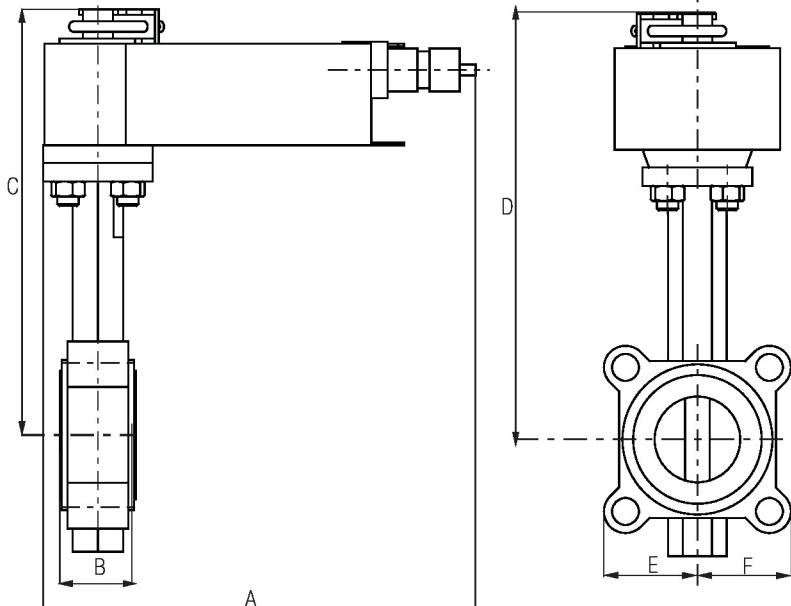
Détails débit/montage



Dimensions

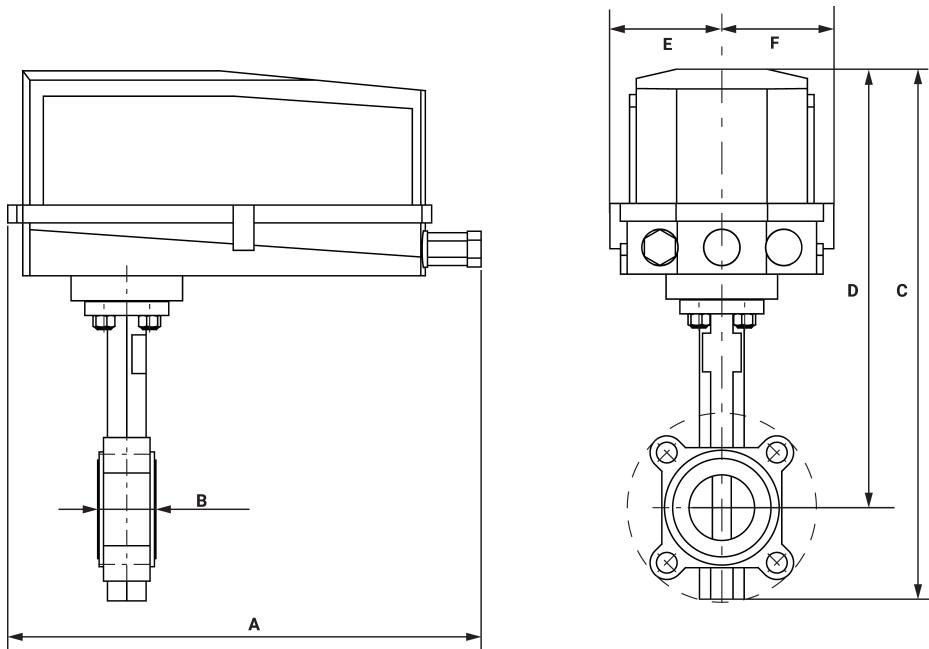
Type	DN	Poids
F650HD	50	12 lb [5.3 kg]

AFR



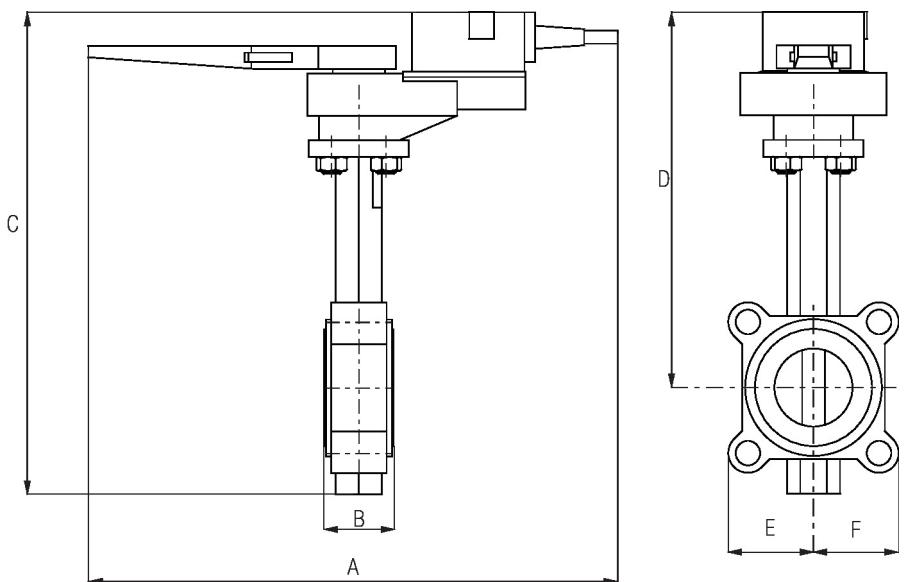
Robinet avec servomoteur AFR

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.1" [257]	1.8" [45]	12.3" [312]	9.5" [241]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4



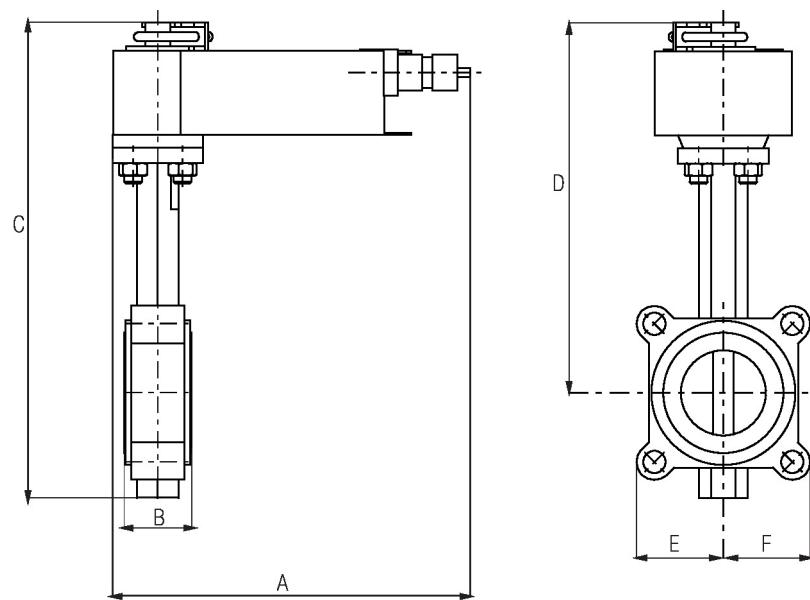
A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.5" [368]	1.8" [45]	16.1" [409]	13.3" [338]	3.4" [86]	3.4 po [86]	4

ARB/GRB



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.6" [370]	1.8" [45]	12.4" [314]	9.7" [246]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

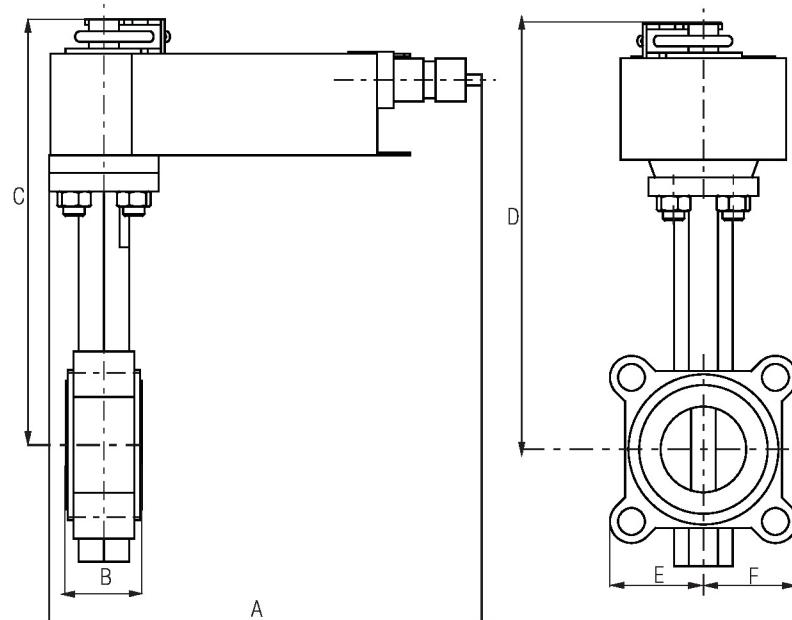
AFB/AFX



Robinet avec servomoteur AFB/AFX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.1" [257]	1.8" [45]	15.1" [384]	12.4" [315]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

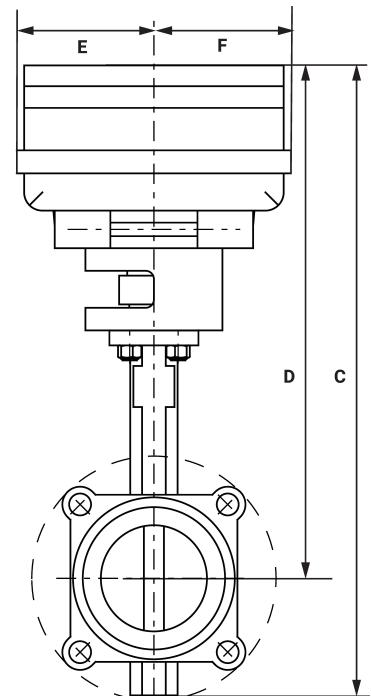
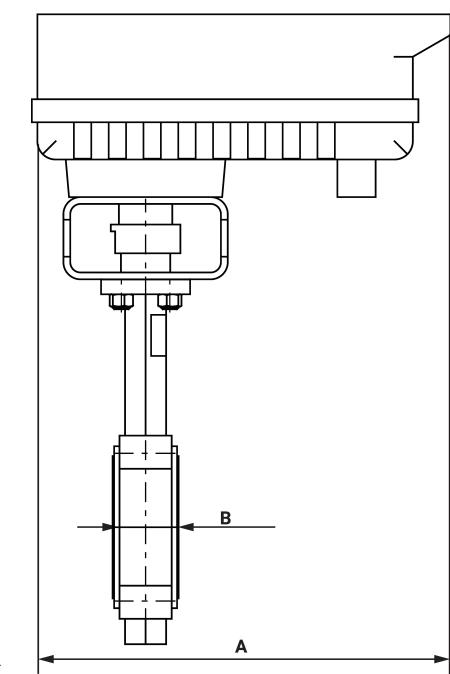
AMB/AMX



Robinet avec servomoteur AMB/AMX

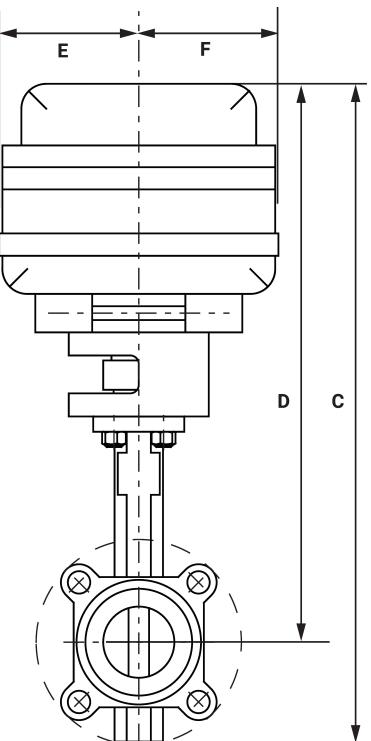
A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
8.3" [211]	1.8" [45]	15.1" [384]	12.4" [315]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

Dimensions



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	1.8" [45]	16.7" [425]	13.9" [354]	3.9" [100]	3.9 po [100]	4

Robinet avec servomoteur PK



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	1.8" [45]	18.5" [470]	15.7" [399]	3.9" [100]	3.9 po [100]	4
A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.8" [275]	1.8" [45]	13.0" [330]	10.2" [260]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

MFT/programmable, Ressort de rappel, 24 V



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
Consommation d'énergie en service	7,5 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W
Dimensionnement du transformateur	10 VA
Connexion électrique	Câbles pour appareils ménagers ou câbles ignifugés 18 GA, 3 pi [1 m], 10 pi [3 m] ou 16 pi [5 m], avec ou sans connecteur de conduit de 1/2 po NPT
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...95°

Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0,5...30 V Fin 2,5...32 V
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, PWM, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0,5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur
Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec montage horaire/antihoraire
Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie
Angle de rotation	90°
Durée de course (moteur)	150 s / 90°
Durée de course réglable	70...220 s
Durée de course à sûreté intégrée	<20 s @ 20°C
Adaptation de la plage de réglage	arrêt (par défaut)
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Niveau sonore, sûreté intégrée	62 dB(A)
	Indication de la position	Mécaniques
Données de sécurité	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	ULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1.02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	4.8 lb [2.2 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique

Notes explicatives †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.AA, Contrôle du degré de pollution 3.

Caractéristiques du produit

Configuration par défaut	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.
Réglages en usine	Les paramètres par défaut pour les applications 2...10 V du servomoteur AF..-MFT sont déterminés lors de la fabrication. Si nécessaire, des versions personnalisées de servomoteur peuvent être commandées. Les paramètres sont variables et peuvent être modifiés de trois manières : configuration en usine ou personnalisée, définis par le client à l'aide du logiciel PC-Tool ou du portable ZTH US.

Accessoires

Accessoires électriques	Passerelles	Description	Type
		Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
		Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
		Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
	Outils	Description	Type
		Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
		Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN

Accessoires

Description	Type
Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

Installation électrique

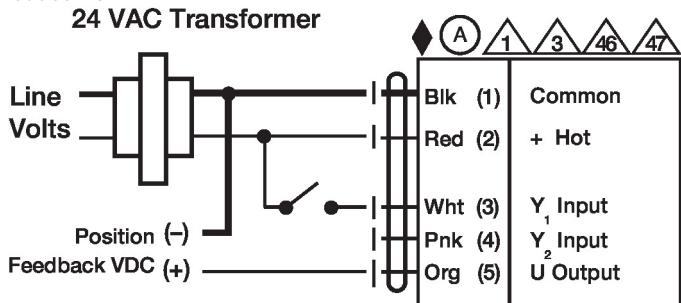
NOTES D'INSTALLATION

- A** Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
 - 1** Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
 - 3** Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
 - 5** Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
 - 7** Une résistance de 500Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
 - 8** Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
 - 10** En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
 - 12** Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
 - 46** Les actionneurs peuvent être contrôlés en parallèle. La consommation de courant et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
 - 47** Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
 - ◆** Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.

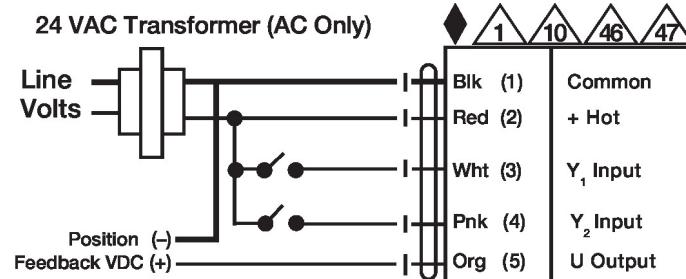
Schémas de câblage

Tout ou rien

24 VAC Transformer



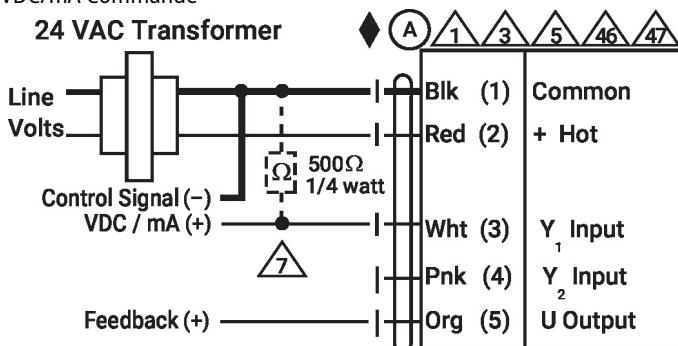
à 3 points



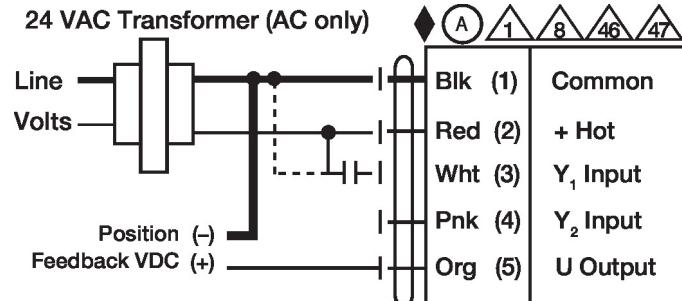
Installation électrique

Schémas de câblage

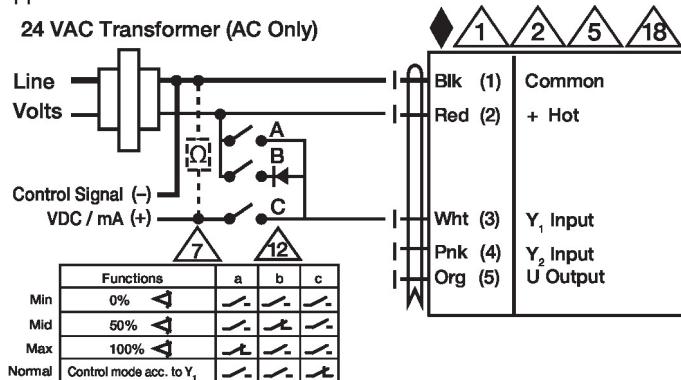
VDC/mA Commande



Commande PWM



Application de contrôle ...



Primaire - Secondaire

