

Robinet à papillon avec Version à oreilles taraudées

- Disque Acier inoxydable 304
- Étanchéité à la bulle à la fermeture
- Siège élastique
- Les dimensions face à face du robinet sont conformes aux normes API 609 et MSS-SP-67
- Entièrement assemblé et testé, prêt pour l'installation



garantie de 5 ans

### Aperçu des différents types

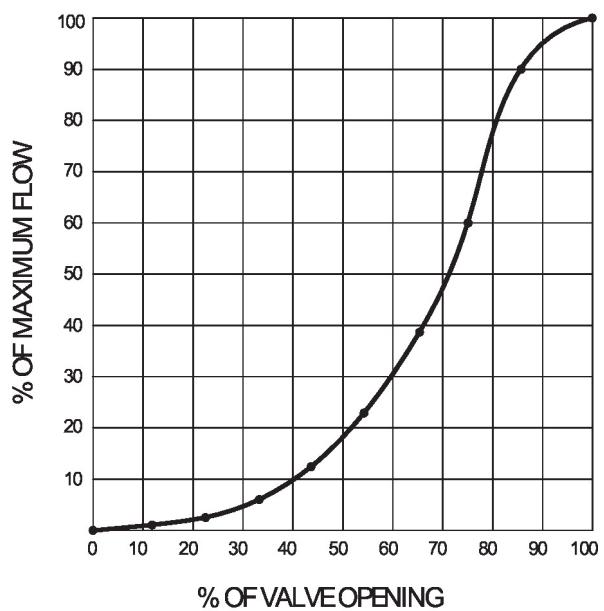
Type	DN
F650HD	50

### Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet [mm]	2" [50]
Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol	
Plage de température du fluide (eau)	-30...120 °C [-22...250°F]	
Pression nominale du corps	Classe ANSI compatible avec CWP de 125, 232 psi	
Pression de fermeture Δps	200 psi	
Caractéristique de débit	égal pourcentage modifié	
Leakage rate	Parfaite étanchéité, taux d'étanchéité A	
Raccord de tuyau	Bride à utiliser avec ASME/ANSI classe 125/150	
Entretien	sans entretien	
Configuration d'écoulement	2 voies	
Débit réglable	Rotation à 90°	
Cv	115	
Vitesse maximale	12 FPS	
Fils de languette	5/8-11 UNC	
Matériaux	Corps de robinet	Fonte ductile ASTM A536
Finition du corps	revêtement en poudre époxy (RAL 5002 bleu)	
Tige de manœuvre	Acier inoxydable 416	
Joint de la tige de manœuvre	EPDM (lubrifié)	
Siège	EPDM	
Palier	RPTFE	
Disque	Acier inoxydable 304	
Suitable actuators	Sans sûreté intégrée	ARB(X) GRB(X)
Ressort	AFRB(X)	

## Caractéristiques du produit

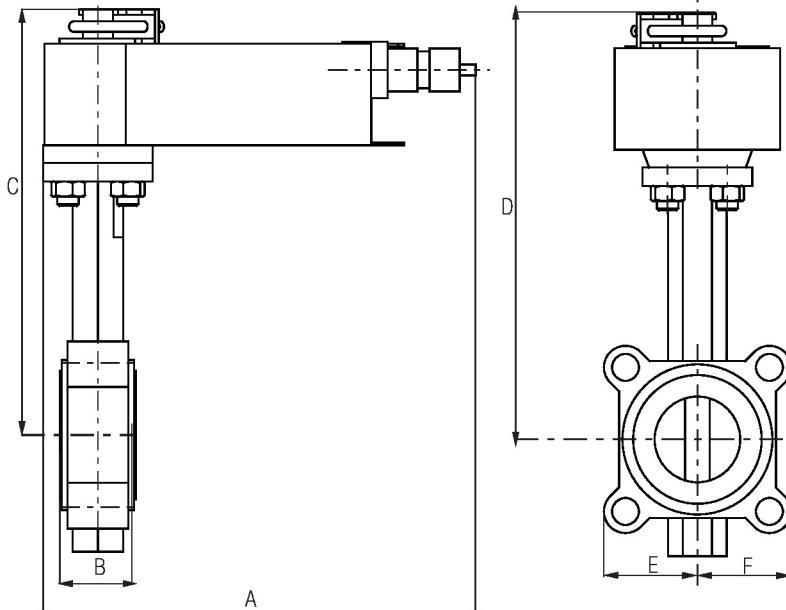
## Détails débit/montage



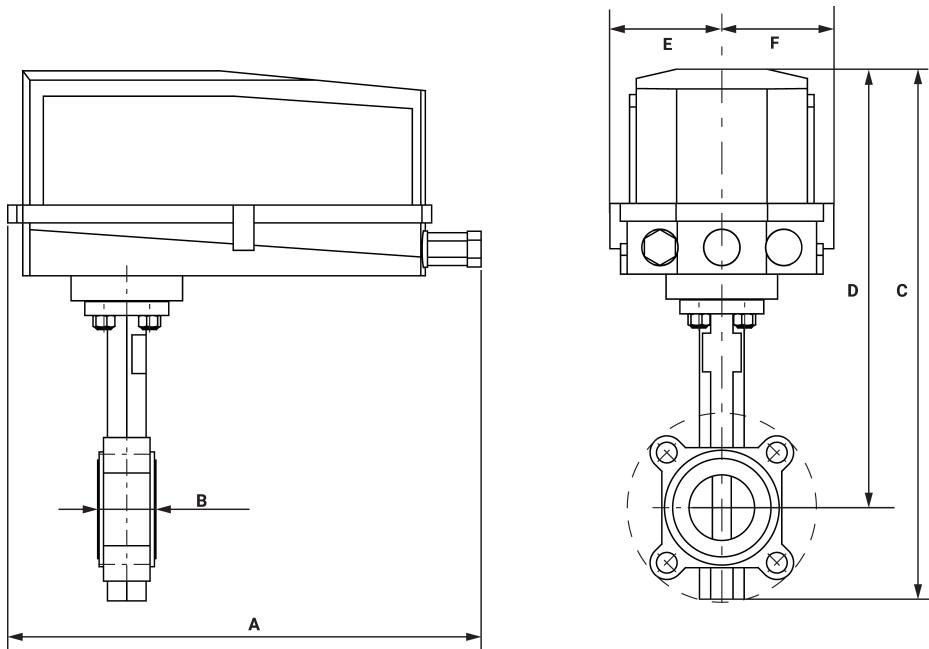
## Dimensions

Type	DN	Poids
F650HD	50	12 lb [5.3 kg]

AFR

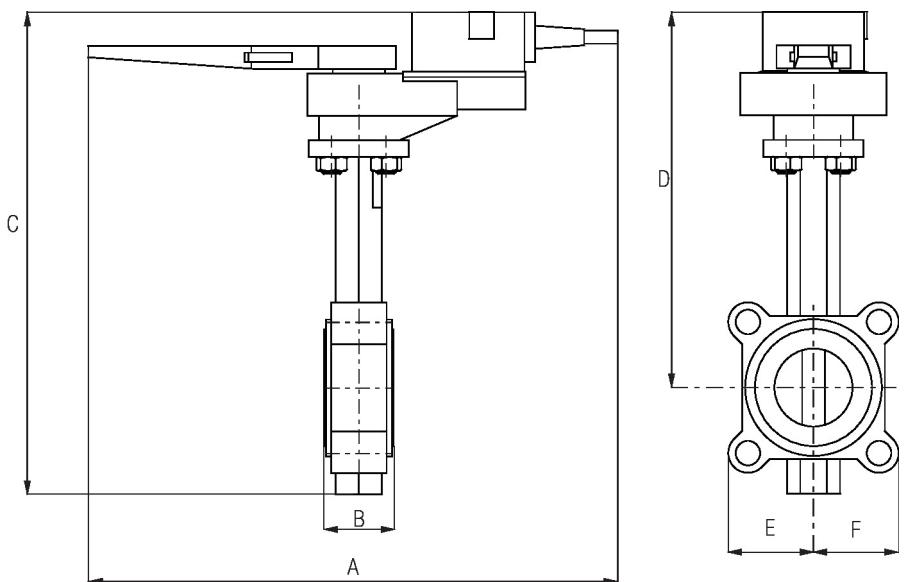


A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.1" [257]	1.8" [45]	12.3" [312]	9.5" [241]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4



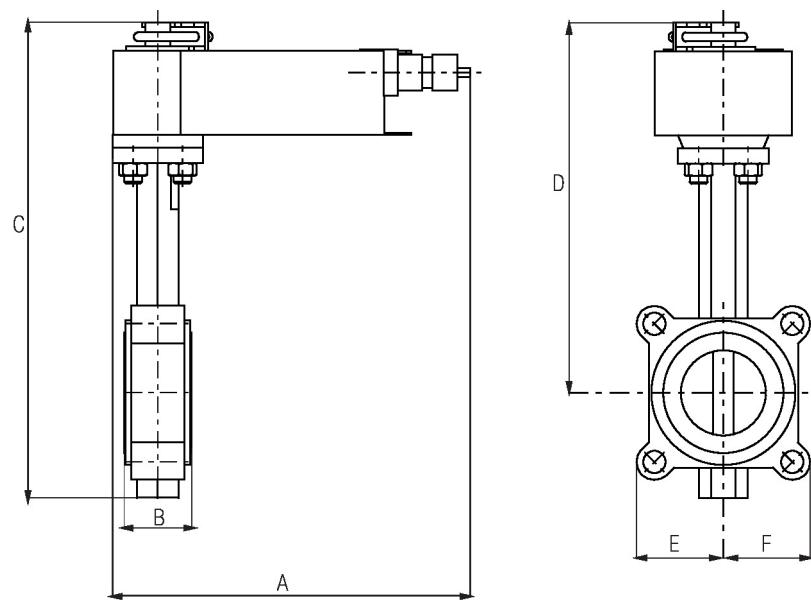
A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.5" [368]	1.8" [45]	16.1" [409]	13.3" [338]	3.4" [86]	3.4 po [86]	4

ARB/GRB



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
14.6" [370]	1.8" [45]	12.4" [314]	9.7" [246]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

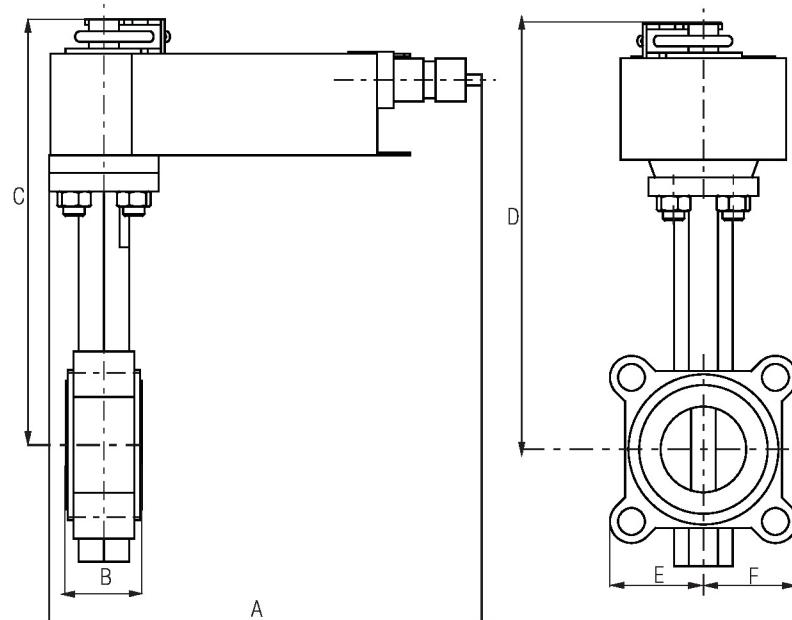
## AFB/AFX



Robinet avec servomoteur AFB/AFX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.1" [257]	1.8" [45]	15.1" [384]	12.4" [315]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

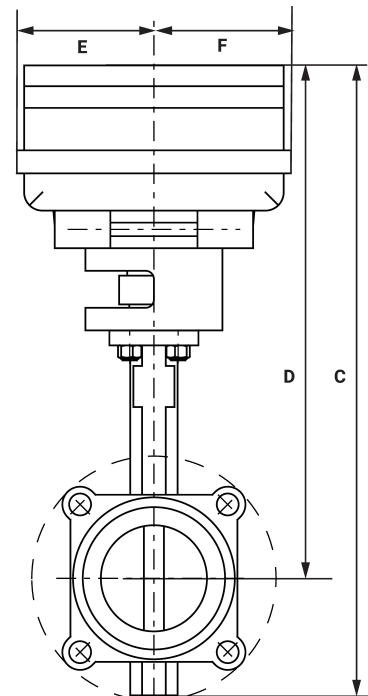
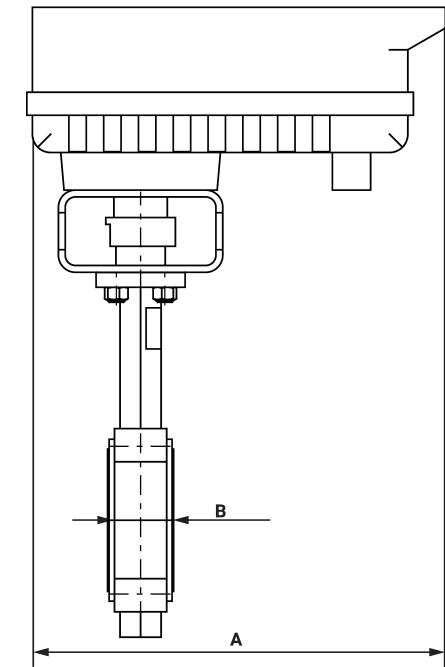
## AMB/AMX



Robinet avec servomoteur AMB/AMX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
8.3" [211]	1.8" [45]	15.1" [384]	12.4" [315]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

## Dimensions



A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	1.8" [45]	16.7" [425]	13.9" [354]	3.9" [100]	3.9 po [100]	4

Robinet avec servomoteur PK

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
12.0" [304]	1.8" [45]	18.5" [470]	15.7" [399]	3.9" [100]	3.9 po [100]	4
A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
10.8" [275]	1.8" [45]	13.0" [330]	10.2" [260]	2.9" [73]	2.9 po [73]	4

MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,  
24 V



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

### Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
Consommation d'énergie en service	3.5 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.3 W
Dimensionnement du transformateur	6 VA
Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, 1 m, 3 m ou 5 m avec connecteur de conduit de 1/2 po NPT, indice de protection NEMA 2 / IP54
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°

### Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
Surpassement manuel	bouton poussoir externe
Angle de rotation	90°
Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
Durée de course (moteur)	150 s / 90°
Durée de course réglable	90...150 s
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
Indication de la position	Mécanique, enfichable

### Données de sécurité

Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
Indice de protection IEC/EN	IP54
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2

## Caractéristiques techniques

Données de sécurité	Homologations	cULus selon UL60730-1A-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	2.0 lb [0.92 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique

**Notes explicatives** † Tension d'impulsion nominale 800 V, action de type 1, degré de pollution de contrôle 3.

## Accessoires

Passerelles	Description	Type
Passerelle MP à BACnet MS/TP		UK24BAC
Passerelle MP vers Modbus RTU		UK24MOD
Passerelle MP vers LonWorks		UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel		NSV24 US
Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis)		NSV-BAT
Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US	
Outils	Description	Type
Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique		ZK4-GEN
Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US	

## Installation électrique

 **NOTES D'INSTALLATION**

-  1 Installer un dispositif de protection contre les surcharges et déconnecter si nécessaire.
-  2 Les servomoteurs peuvent être connectés en parallèle. La consommation électrique et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
-  3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
-  5 Ne raccorder le commun qu'à une borne négative (-) des circuits de commande.
-  7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
-  8 Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
-  10 En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
-  12 Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).

## Installation électrique

⚠ Le câblage des servomoteurs à câbles ignifuge ne comporte aucun chiffre ; on doit se référer au code de couleurs.

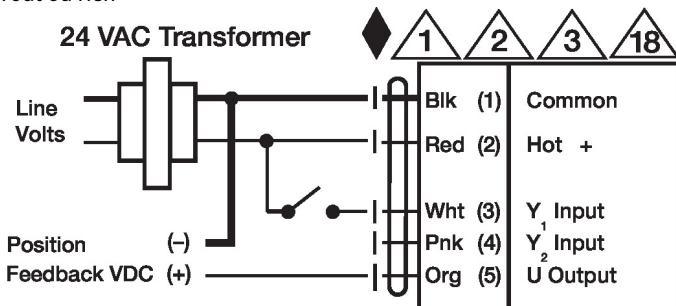
◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.

⚠ Avertissement! Composants électriques sous tension!

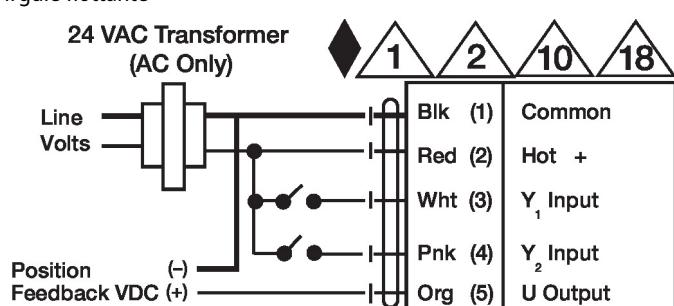
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

## Schémas de câblage

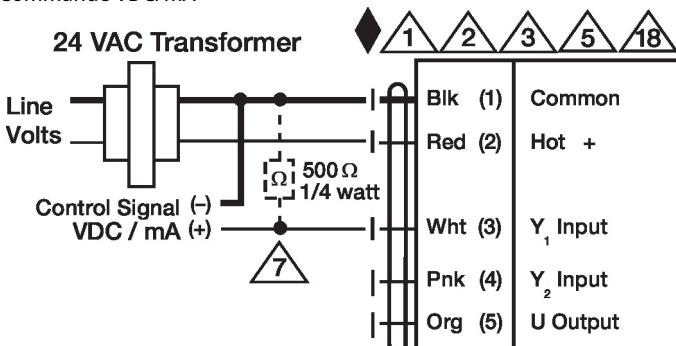
Tout ou rien



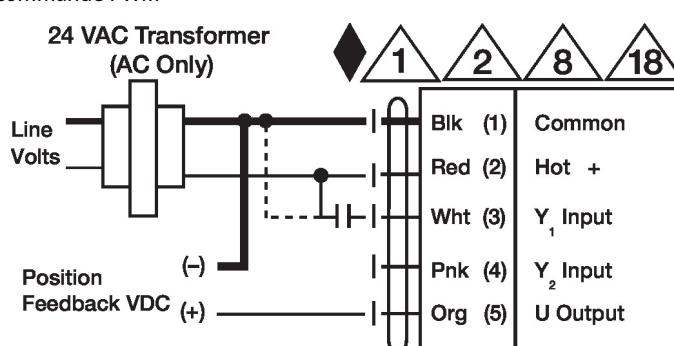
Virgule flottante



Commande VDC/mA



Commande PWM



Application de contrôle ...

