



garantie de 5 ans

Aperçu des différents types

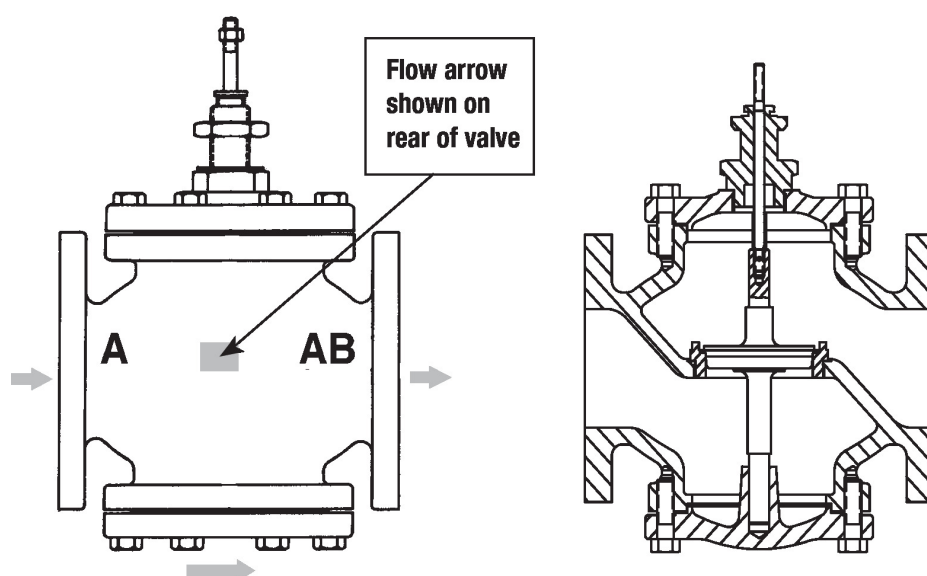
Type	DN
G665C	65

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet[mm]	2.5" [65]
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol, vapeur
	Plage de température du fluide (eau)	0...138°C [32...338°F]
	Plage de température du fluide (vapeur)	0...138°C [32...280°F]
	Pression nominale du corps	Classe ANSI 125, maximum de 175 psi sous 150 F
	Caractéristique de débit	Égal pourcentage
	Entretien	nécessaires de reconditionnement/reconstruction offerts
	Rapport de réglage Sv	85:1
	Pression différentielle max. (vapeur)	15 psi [103 kPa]
	Configuration d'écoulement	2 voies
	Débit réglable	tige de manœuvre vers le haut - ouverte A – AB
	Cv	65
	Pression d'entrée maximale (vapeur)	35 psi [241 kPa]
Matériaux	Corps de robinet	Fonte - ASTM A126 Classe B
	Centre de téléchargement	laiton
	Spindle	Acier inoxydable
	Joint de tige	EPDM NLP (rebord sans garniture d'étanchéité)
	Siège	Acier inoxydable AISI 316
	Raccord de tuyau	125 lb à brides
Suitable actuators	Sans ressort	EVb(X)
	Ressort	AF
	Électricité à sûreté intégrée	AVKB(X)

Notes de sécurité


- **AVERTISSEMENT** : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez www.p65warnings.ca.gov.
- The valve has been designed for use in stationary heating, ventilation and air-conditioning systems and must not be used outside the specified field of application, especially in aircraft or in any other airborne means of transport.
- Seuls les spécialistes agréés peuvent effectuer l'installation. Toutes les réglementations juridiques ou institutionnelles applicables doivent être respectées lors de l'installation.
- The valve does not contain any parts that can be replaced or repaired by the user.
- When determining the flow rate characteristic of controlled devices, the recognised directives must be observed.

Caractéristiques du produit
Détails débit/montage

Dimensions

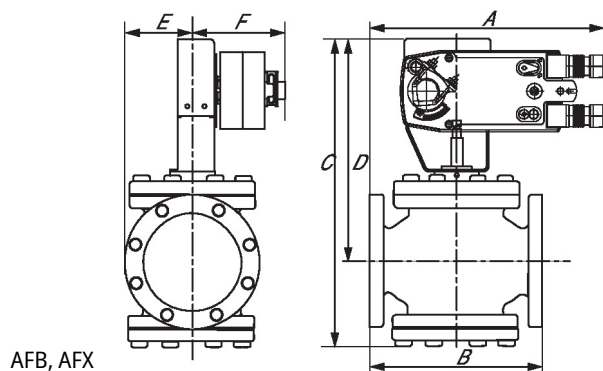
Type	DN
G665C	65

EVB, EVX, RVB, RVX

EVB, EVX, RVB, RVX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
11.7" [298]	9.0" [229]	23.0 po [584]	18.3" [464]	3.6" [92]	3.6 po [92]	4

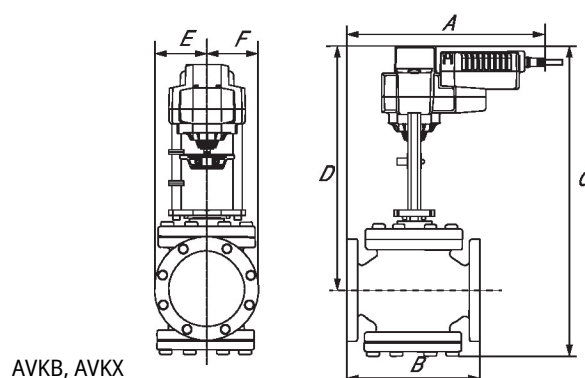
AFB, AFX



AFB, AFX

A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
11.7" [298]	9.0" [229]	21.7 po [550]	16.9" [428]	3.6" [92]	5.3 po [135]	4

AVKB, AVKX



AVKB, AVKX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
11.7" [298]	9.0" [229]	23.0 po [584]	18.3" [464]	3.6" [92]	3.6 po [92]	4



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Consommation d'énergie en service	5 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	2 W
	Transformateur	9.5 VA (bloc d'alimentation de classe 2)
	Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, 1 m [3 ft], raccord de conduit de 13 mm [1/2"], protection NEMA 2 / IP54,
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet
Données fonctionnelles	Protection électrique	les servomoteurs ont une double isolation
	Force d'actionnement du moteur	2000 N [450 lbf]
	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
	Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points
	Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
	Options signal de positionnement	variable (VDC, PWM, tout ou rien, à virgule flottante)
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U	
	Délai d'attente de la panne d'alimentation (PF)	2 s
	Temps de préchargement	5...20 s
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur
	Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec interrupteur
	Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie
	Course	1.25" [32 mm]
	Durée de course (moteur)	90 s /
	Durée de course réglable	90...150 s
	Durée de course à sûreté intégrée	<35 s
Données de sécurité	Niveau sonore, moteur	60 dB(A)
	Niveau sonore, sûreté intégrée	60 dB(A)
	Indication de la position	Mécanique, avec indicateur
Données de sécurité	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2

Données de sécurité	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Entretien	sans entretien
Matériaux	Matériau de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique

Notes explicatives † Utilisez un conduit métallique flexible. Poussez le dispositif de raccord de conduit répertorié sur le câble de l'actionneur pour aboutir contre le boîtier. Vissez le connecteur de conduit. Recouvrez le câblage d'entrée des actionneurs d'un conduit flexible répertorié. Terminez correctement le conduit dans une boîte de jonction appropriée. Tension d'impulsion nominale 800V. Type d'action 1. Contrôler le degré de pollution 3.

Accessoires

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Outils de paramétrage	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

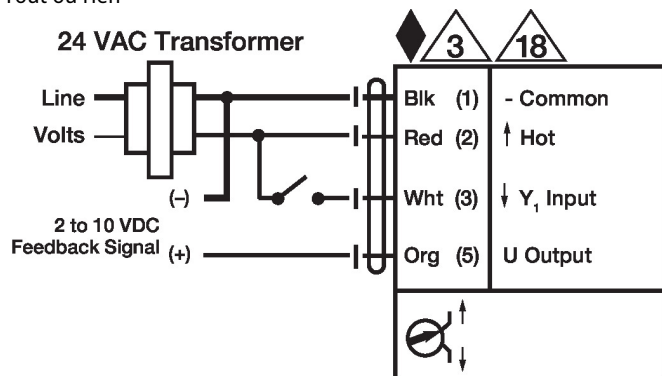
Installation électrique

NOTES D'INSTALLATION

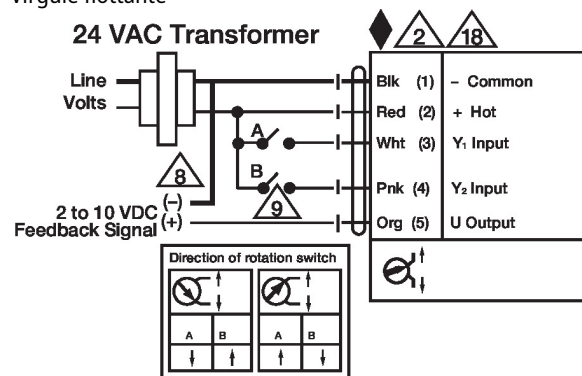
-  Les servomoteurs peuvent être connectés en parallèle. La consommation électrique et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
-  Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
-  Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
-  Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
-  En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être branché à vivant du régulateur. La fermeture des contacts A et B peut également être constituée d'un triac. A et B doivent être les deux fermés en présence de triacs à impulsion positive (source) et ouverts en présence de triacs à impulsion négative (sink).
-  Le câblage des servomoteurs à câbles ignifuge ne comporte aucun chiffre ; on doit se référer au code de couleurs.
-  Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
-  **Avertissement! Composants électriques sous tension!**
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

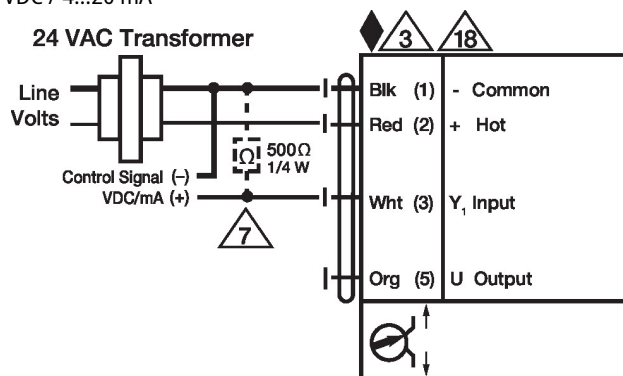
Tout ou rien



Virgule flottante



VDC / 4...20 mA



Positions min, mid et max de la commande de surpassement manuel

