



garantie de 5 ans

Aperçu des différents types

Type	DN
G7125S	125

Caractéristiques techniques

Données fonctionnelles	Taille du robinet[mm]	5" [125]
	Fluide	eau réfrigérée ou chaude, jusqu'à 60% de glycol
	Plage de température du fluide (eau)	0...176°C [32...350°F]
	Pression nominale du corps	Classe ANSI 125, maximum de 175 psi sous 150 F
	Caractéristique de débit	linéaire
	Entretien	nécessaires de reconditionnement/reconstruction offerts
	Rapport de réglage Sv	50:1
	Configuration d'écoulement	3 voies Mélange
	Taux d'étanchéité	ANSI Classe III
	Débit réglable	tige de manœuvre vers le haut - ouverte B – AB
	Cv	280
Matériaux	Corps de robinet	Fonte - ASTM A126 Classe B
	Centre de téléchargement	Acier inoxydable
	Tige de manœuvre	Acier inoxydable 316
	Joint de la tige de manœuvre	EPDM NLP (rebord sans garniture d'étanchéité)
	Siège	Acier inoxydable AISI 316
	Raccord de tuyau	125 lb à brides
Suitable actuators	Sans ressort	RVB(X)
	Électricité à sûreté intégrée	(2*GKB(X))

Notes de sécurité

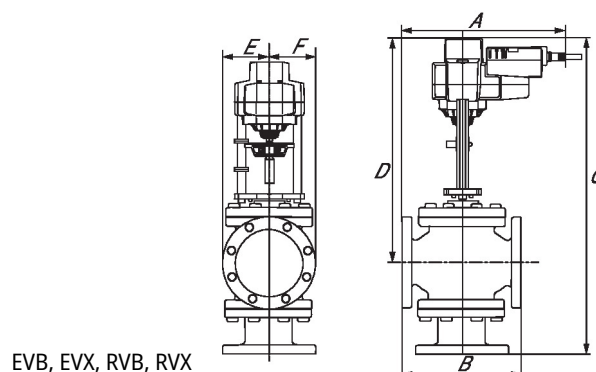


- AVERTISSEMENT : Ce produit présente un risque d'exposition au plomb, matériau reconnu par l'État de Californie pour causer le cancer et des troubles de la reproduction. Pour plus de renseignements, visitez www.p65warnings.ca.gov.
- Le robinet a été conçu pour une utilisation dans les systèmes fixes de chauffage, de ventilation et de conditionnement d'air. Par conséquent, il ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, en particulier dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Seuls les spécialistes agréés peuvent effectuer l'installation. Toutes les réglementations juridiques ou institutionnelles applicables doivent être respectées lors de l'installation.
- Le robinet ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Lors de la définition de la caractéristique de débit des dispositifs commandés, les directives reconnues doivent être respectées.

Dimensions

Type	DN	Poids
G7125S	125	154.35 lb [70 kg]

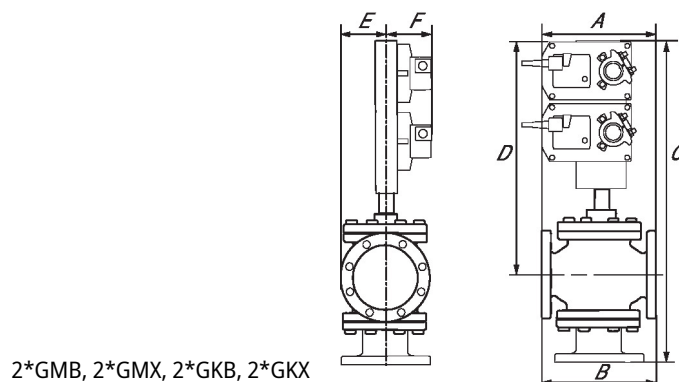
EVB, EVX, RVB, RVX



EVB, EVX, RVB, RVX

A	B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
15.7" [400]	15.1" [383]	27.0 po [686]	17.8" [453]	5.0" [127]	5.0 po [127]	8

2*GMB, 2*GMX, 2*GKB, 2*GKX



2*GMB, 2*GMX, 2*GKB, 2*GKX

A	2B	C	D	E	F	Nombre de trous de boulon
15.1" [383]	15.7" [400]	30.0 po [762]	20.7" [527]	5.0" [127]	5.0 po [127]	8



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Consommation d'énergie en service	6 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.5 W
	Transformateur	11 VA (bloc d'alimentation de Classe 2)
	Connexion électrique	Câble ignifuge 18 GA, 1 m [3 ft], raccord de conduit de 13 mm [1/2"], protection NEMA 2 / IP54,
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet
Données fonctionnelles	Protection électrique	les servomoteurs ont une double isolation
	Force d'actionnement du moteur	4500 N [1010 lbf]
	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
	Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour marche-arrêt
	Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
	Options signal de positionnement	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position VCC variable U	
	Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur
	Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie
	Course	2" [50 mm]
	Durée de course (moteur)	90 s /
	Durée de course réglable	90...150 s
	Niveau sonore, moteur	65 dB(A)
	Indication de la position	Mécanique, avec indicateur
Données de sécurité	Indice de protection IEC/EN	IP54
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier de protection	Boîtier UL de type 2
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]

Données de sécurité	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Entretien	sans entretien
Matériaux	Matériau de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique
Notes explicatives	† Utilisez un conduit métallique flexible. Poussez le dispositif de raccord de conduit répertorié sur le câble de l'actionneur pour aboutir contre le boîtier. Vissez le connecteur de conduit. Recouvrez le câblage d'entrée des actionneurs d'un conduit flexible répertorié. Terminez correctement le conduit dans une boîte de jonction appropriée. Tension d'impulsion nominale 800V. Type d'action 1. Contrôler le degré de pollution 3.	

Accessoires

Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON
Accessoires électriques	Description	Type
	Pile de secours, pour modèles sans ressort de rappel	NSV24 US
	Pile, 12 V, 1,2 Ah (deux requis)	NSV-BAT
	Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics	MFT-P
	Interrupteur auxiliaire 2 x SPDT pour les servomoteurs NG GV	S2A-GV
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US
Outils de paramétrage	Description	Type
	Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US

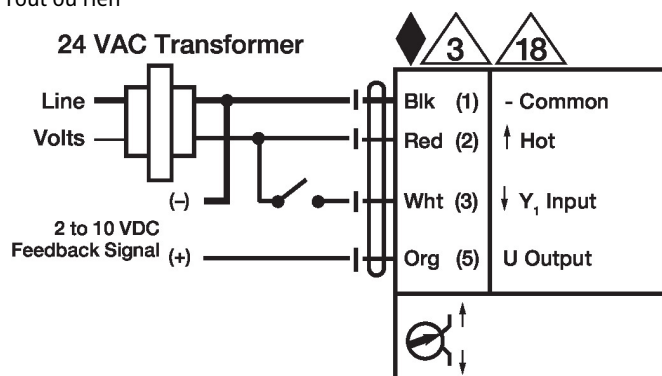
Installation électrique

NOTES D'INSTALLATION

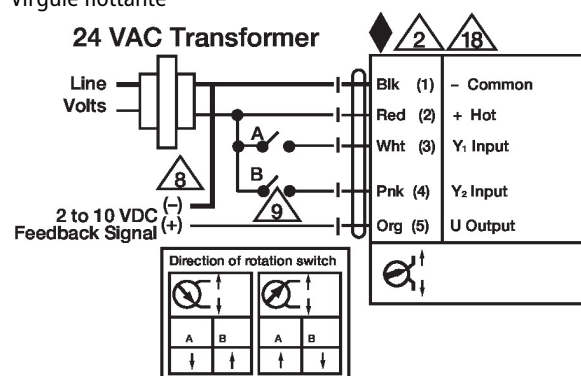
- 2 Les servomoteurs peuvent être connectés en parallèle. La consommation électrique et l'impédance d'entrée doivent être respectées.
- 3 Les servomoteurs peuvent également être alimentés par une source de DC 24 V.
- 7 Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de commande de 4...20 mA à 2...10 V.
- 8 Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- 9 En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être branché a vivant du régulateur. La fermeture des contacts A et B peut également être constituée d'un triac. A et B doivent être les deux fermés en présence de triacs à impulsion positive (source) et ouverts en présence de triacs à impulsion négative (sink).
- 18 Le câblage des servomoteurs à câbles ignifuge ne comporte aucun chiffre ; on doit se référer au code de couleurs.
- Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- 1 **Avertissement! Composants électriques sous tension!**
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

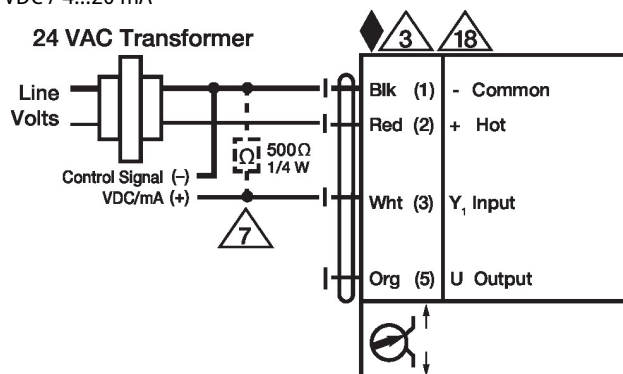
Tout ou rien



Virgule flottante



VDC / 4...20 mA



Positions min, mid et max de la commande de surpassement manuel

