

MFT/programmable, Ressort de rappel, 24 V



garantie de 5 ans



L'image peut différer du produit

Données techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz	
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V	
Consommation d'énergie en service	7.5 W	
Consommation d'énergie en position d'arrêt	3 W	
Dimensionnement du transformateur	10 VA	
Contact auxiliaire	2x SPDT, 1 mA...3 A (0.5 A inductif), CC 5 V...CA 250 V, 1 x 10 % / 1 x 11...90 %	
Puissance de commutation du contact auxiliaire	1 mA...3 A (0.5 A inductif), CC 5 V...CA 250 V	
Connexion électrique	(2) Câbles d'appareil 18 AWG, 1 m, avec adaptateurs de conduit NPT 1/2"	
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...95°	
Données fonctionnelles	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)	
Impédance d'entrée	100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points	
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V	
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, PWM, tout ou rien, à virgule flottante)	
Signal d'asservissement de position U	2...10 V	
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA	
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable	
Sens de déplacement du moteur à mouvement	Sélectionnable à l'aide du commutateur	
Sens de mouvement de la fonction à sûreté intégrée	réversible avec montage horaire/antihoraire	
Surpassement manuel	Manivelle hexagonale 5 mm (3/16" Allen), fournie	
Angle de rotation	90°	
Durée de course (moteur)	150 s / 90°	
Durée de course réglable	70...220 s	
Durée de course à sûreté intégrée	<20 s @ 68°F [20°C]	
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)	

Données techniques

Données fonctionnelles	Niveau sonore, sûreté intégrée	62 dB(A)
	Adaptation de la plage de réglage	arrêt (par défaut)
	Commande de surpassement manuel	MIN (position minimale) = 0% MID (position intermédiaire) = 50 % MAX (position maximale) = 100%
	Indication de la position	Mécaniques
Données de sécurité	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier	UL Enclosure Type 2
	Homologations	ULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1.02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
Poids	Entretien	sans entretien
	Poids	5.4 lb [2.4 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en acier galvanisé et en plastique

Notes de bas de page

†Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1.AA, Contrôle du degré de pollution 3.

Accessoires

	Outils	Description	Type
		Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN
		Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	Accessoires électriques	Description	Type
		Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	Passerelles	Description	Type
		Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
		Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
		Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON

Installation électrique

Couleurs des fils:

- 1 = noir
- 2 = rouge
- 3 = blanc
- 5 = orange

Installation électrique

AC/DC 24 V, modulant

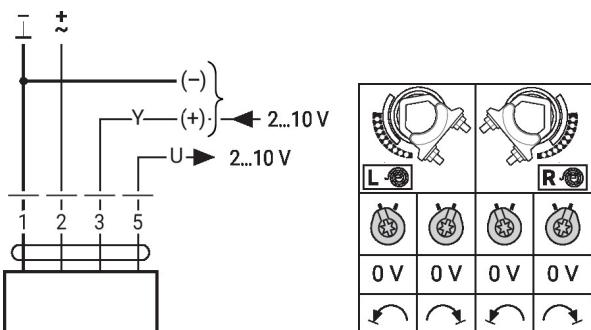
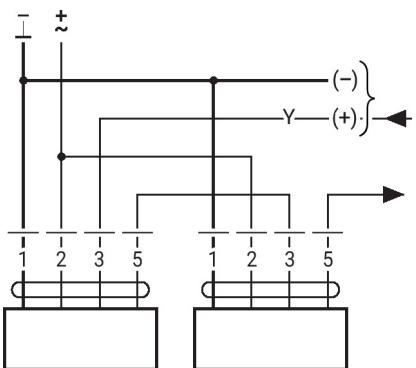


Schéma de câblage pour application superposée (servomoteurs couplés de manière mécanique)

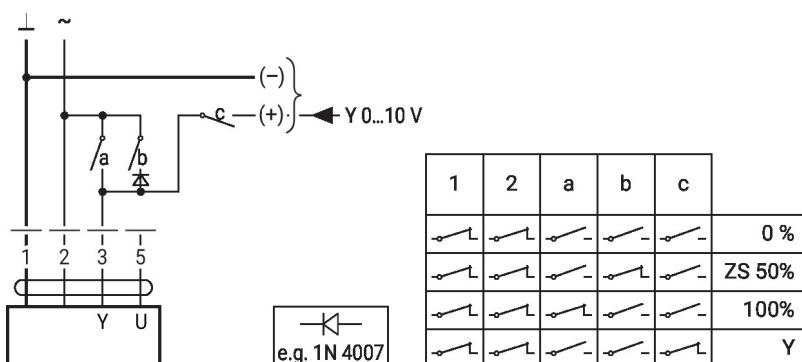


2 servomoteurs maximum en fonctionnement primaire/secondaire
Le fonctionnement primaire/secondaire est permis uniquement sur un arbre fixe ou sur deux arbres couplés de manière mécanique
La programmation du servomoteur primaire est adoptée par le servomoteur secondaire

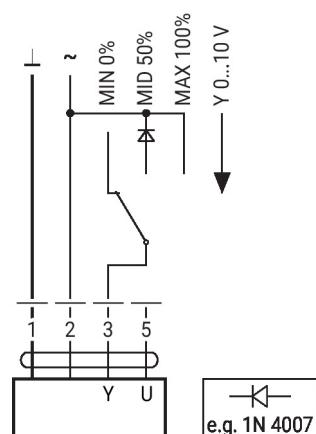
Autres installations électriques

Fonctions avec valeurs de base (mode conventionnel)

Commande de surpassement manuel avec contacts de relais AC 24 V



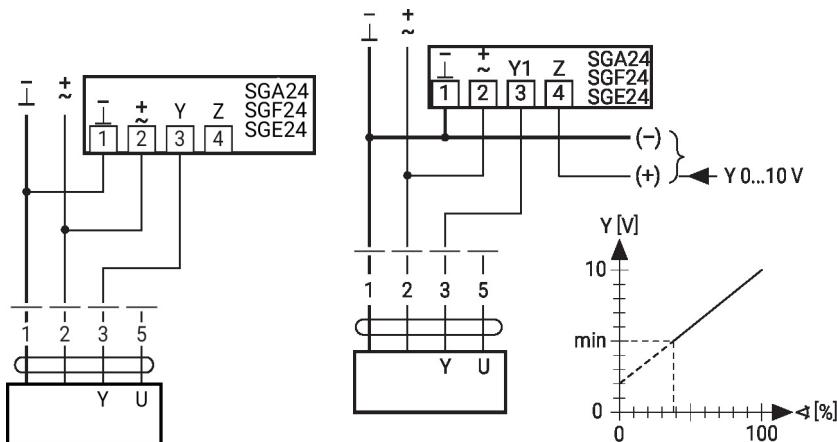
Commande de surpassement avec interrupteur rotatif AC 24 V



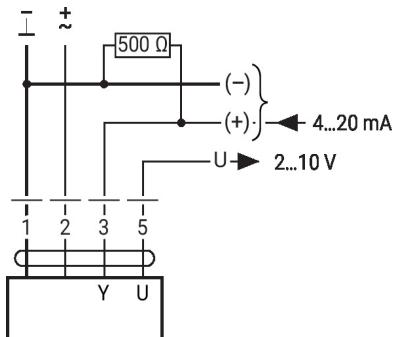
Autres installations électriques

Fonctions avec valeurs de base (mode conventionnel)

Commande à distance de 0...100 % Limitation minimale avec positionneur SG.. avec positionneur SG..

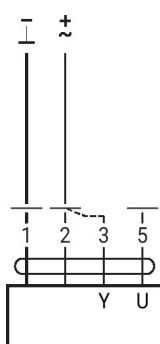


Commande de 4 à 20 mA avec résistance externe



Avertissement :
la plage de fonctionnement doit
être réglée à DC 2...10 V.
La résistance de 500 Ω convertit
le signal de courant 4 - 20 mA en
signal de tension de DC 2 - 10 V.

Vérification de fonctionnement



Procédure

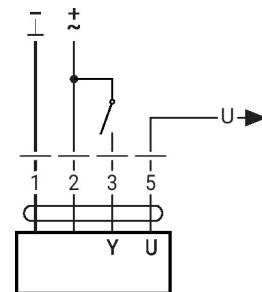
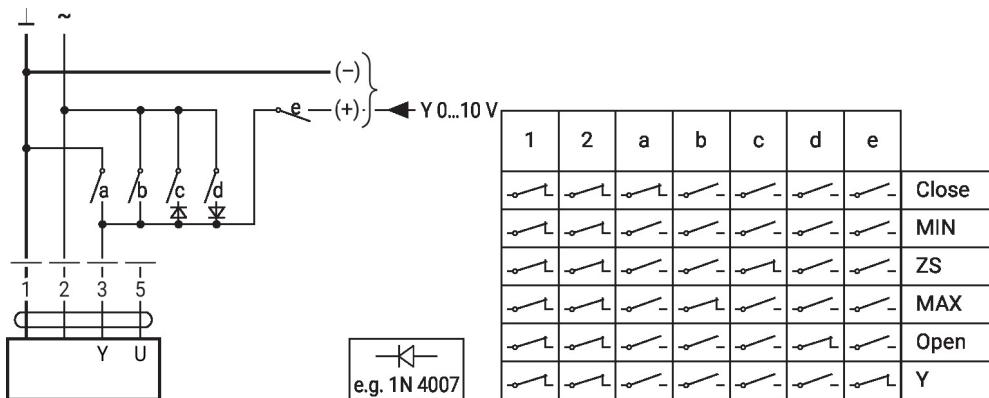
1. Connecter l'alimentation 24 V entre 1 et 2.
2. Déconnecter la connexion 3 :
 - sens de rotation 0 : le servomoteur tourne vers la gauche
 - sens de rotation 1 : le servomoteur tourne vers la droite
3. Court-circuiter les connexions 2 et 3 :
 - Le servomoteur se déplace dans le sens opposé

Autres installations électriques

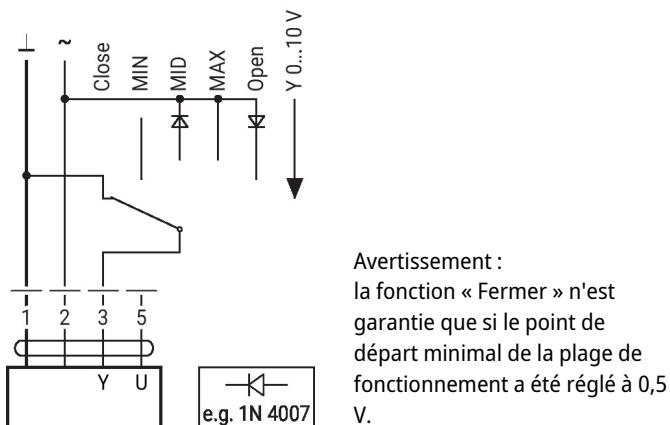
Fonctions selon des paramètres spécifiques (nécessite une configuration)

Commande de surpassement et de limitation de positionnement avec contacts de relais AC 24 V

Commande marche/arrêt



Commande de surpassement et limitation de positionnement avec interrupteur rotatif AC 24 V



Régulation à virgule flottante avec alimentation AC 24 V

