

Servomoteur sans sûreté intégrée multifonction de base pour la commande des registres des solutions de CVCA commerciales.

- Couple du moteur 2 Nm
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Modulant, Communicative
- Position feedback 2...10 V



L'image peut différer du produit



garantie de 5 ans



## Données techniques

### Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 19,2...28,8 V
Consommation d'énergie en service	1.5 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	1 W
Dimensionnement du transformateur	2 VA
Connexion d'alimentation / de commande	câble 3 ft. [1 m], 4x 0.34 mm <sup>2</sup>
Connexion électrique	Câble ignifuge 18 AWG, 1 m
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation

### Communication par bus de données

### Données fonctionnelles

Communicant	MP-Bus
Couple du moteur	2 Nm
Diamètre du conduit d'air rond	4" [DN 100]
Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Impédance d'entrée	100 kΩ
Modes de fonctionnement en option	modulant
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Surpassement manuel	débrayer avec l'aimant
Durée de course (moteur)	70 s
Niveau sonore, moteur	35 dB(A)
Indication de la position	Mécanique, enfichable (à aimant intégré pour le débrayage de l'engrenage)
Étanchéité à l'air	Classe 3 (DIN EN 1751)

### Données de sécurité

Groupe de gestion des incendies	Lame de registre RF3 (CH)
Classe de protection CEI/EN	III, Basse tension de protection (SELV)
Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
Indice de protection IEC/EN	IP00
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 1
Boîtier	UL Enclosure Type 1
CEM	CE conformément à la norme 2014/30/EC
Certification CEI/EN	IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14
Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE
Norme relative à la qualité	ISO 9001

## Données techniques

<b>Données de sécurité</b>	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les plénums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
Type d'action	Type 1	
Tension de choc nominale d'alimentation/de commande	0.8 kV	
Degré de pollution	2	
Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation	
Température ambiante	32...122 °F [0...50°C ]	
Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]	
Entretien	sans entretien	
<b>Poids</b>	Poids	0.88 lb [0.40 kg]
<b>Matériaux</b>	Matériau de boîtier	UL94-5VA

## Notes de sécurité



- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- L'installation doit être effectuée par des spécialistes agréés. Toutes les réglementations juridiques ou institutionnelles applicables doivent être respectées lors de l'installation.
- L'appareil ne doit être ouvert que dans les ateliers du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Le câble électrique ne doit pas être débranché de l'appareil.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques et ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. Toutes les réglementations et exigences locales en vigueur doivent être respectées.

## Caractéristiques du produit

<b>Mode de fonctionnement</b>	Mode de commande classique :  Le servomoteur est commandé par un signal de positionnement standard de 0...10 V DC (remarquer la plage de fonctionnement) et se positionne en fonction du signal de positionnement. La tension de mesure U sert à l'affichage électrique de la position du servomoteur de 0,5 à 100 % et comme signal de positionnement pour d'autres servomoteurs.  Fonctionnement sur le bus :  Le servomoteur reçoit son signal de positionnement numérique du régulateur de niveau supérieur par le bus MP et se déplace vers la position définie. Le raccordement en U sert d'interface de communication et ne fournit pas de tension de mesure analogique.
<b>Convertisseur pour capteurs</b>	Option de connexion pour un capteur (actif ou contact de commutation). Le servomoteur MP sert de convertisseur analogique/numérique pour la transmission des signaux du capteur par le bus MP au système de niveau supérieur.
<b>Utilisation</b>	Débit volumétrique variable avec une variable de référence modulante, par exemple un régulateur de température ambiante, un système à commande numérique directe ou de bus, permet de ventiler des pièces ou des zones individuelles en fonction de la demande afin d'économiser l'énergie. L'entrée de la plage de fonctionnement Vmin ... Vmax peut être adaptée au régulateur de référence (commutation de mode).
<b>Appareil configurable</b>	Les réglages en usine des servomoteurs répondent à la plupart des utilisations courantes. Les paramètres individuels peuvent être modifiés grâce à l'appli Belimo Assistant 2 ou l'outil ZTH UE.
<b>Fixation directe simple</b>	Le servomoteur est monté directement sur l'arbre du registre (ø6...12.7 mm) avec la bride universelle et ensuite fixé à l'aide de la barrette antirotation afin de l'empêcher de tourner.

## Caractéristiques du produit

<b>Surpassement manuel</b>	Le surpassement manuel avec aimant est possible (débrayage du train d'engrenages aussi longtemps que l'aimant reste collé à son symbole). L'aimant pour le débrayage de l'engrenage est intégré à l'indicateur de position.
<b>Angle de rotation réglable</b>	Angle de rotation réglable avec butées mécaniques.
<b>Sécurité fonctionnelle élevée</b>	Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas d'interrupteur de fin de course et s'arrête automatiquement lorsque la butée de fin de course est atteinte.

## Accessoires

	<b>Outils</b>	<b>Description</b>	<b>Type</b>
		Outil d'entretien pour la configuration avec et sans fil, fonctionnement sur place et dépannage.	Belimo Assistant 2
		Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
		Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
		Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
		Aimant de débrayage du servomoteur, Emballage multiple de 20 pièces.	Z-MA
		Simulateur de signaux, Alimentation 120 V c.a.	PS-100
		Adaptateur pour outil de réglage ZTH	MFT-C
	<b>Accessoires électriques</b>	<b>Description</b>	<b>Type</b>
		Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
		Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
		Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	<b>Passerelles</b>	<b>Description</b>	<b>Type</b>
		Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
		Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
	<b>Accessoires mécaniques</b>	<b>Description</b>	<b>Type</b>
		Adaptateur pour tube de 1/4 po, Emballage multiple de 10 pièces.	ZPD-TA
		Dispositif de prise de pression différentielle pour VAV RetroFIT+	ZPD-RE2-SET

## Installation électrique



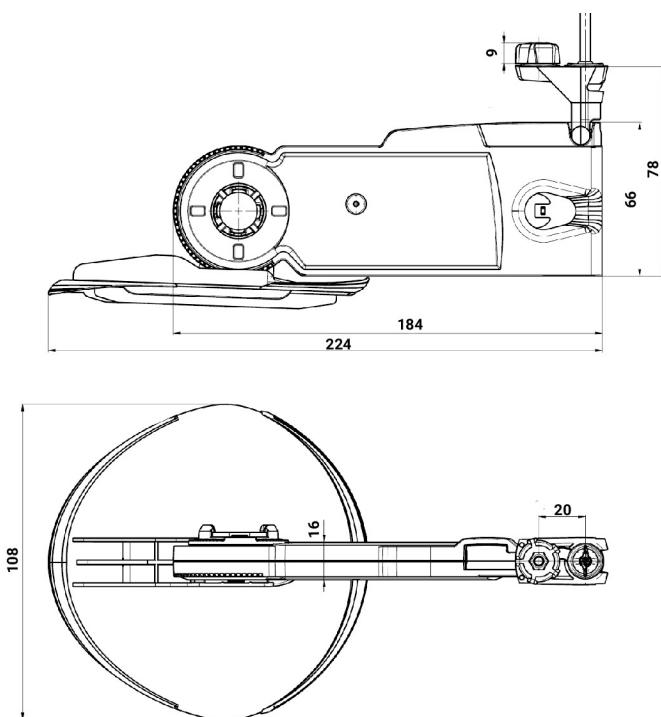
Alimentation par transformateur d'isolement.

Il est possible de raccorder en parallèle d'autres servomoteurs. Il suffit de tenir compte des données de rendement.

## Entretien

<b>Connexion filaire</b>	Le servomoteur peut être configuré avec l'outil ZTH EU, par l'intermédiaire d'une borne. Pour une configuration sortante, l'outil PC-Tool peut être connecté.
--------------------------	---

## Dimensions



## Documentation complémentaire

Guide de démarrage rapide - Belimo Assistant 2