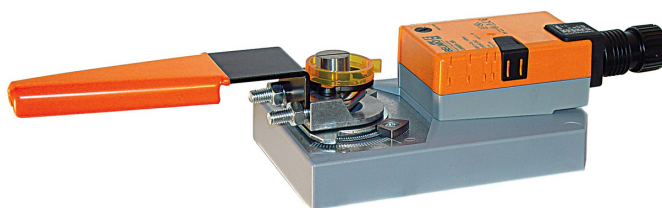
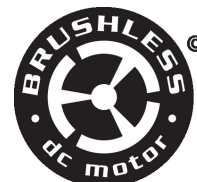


MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,  
24 V



garantie de 5 ans



## Caractéristiques techniques

|                        |  |   |
|------------------------|--|---|
| Données électriques    | Tension nominale   | AC/DC 24 V  |
|                        | Fréquence de tension nominale                              | 50/60 Hz  |
|                        | Plage de tension nominale                                  | AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V   |
|                        | Consommation d'énergie en service                          | 4 W   |
|                        | Consommation d'énergie en position d'arrêt                 | 1.5 W   |
|                        | Dimensionnement du transformateur                          | 7 VA  |
|                        | Connexion électrique                                       | Câble ignifuge 18 AWG, 3 pi [1 m], avec connecteur de conduit de 1/2 po NPT (possibilité de 10 pi [3 m] et 16 pi [5 m]) |
| Données fonctionnelles | Protection contre les surcharges                           | électronique sur toute la rotation de 0...95°   |
|                        | Plage de fonctionnement Y                                  | 2...10 V  |
|                        | Remarque relative à la plage de fonctionnement Y           | 4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)  |
|                        | Impédance d'entrée   | 100 kΩ pour 2...10 V (0.1 mA), 500 Ω pour 4...20 mA, 1500 Ω pour MLI, marche-arrêt et 3 points                          |
|                        | Plage de fonctionnement Y variable                         | Début 0.5...30 V<br>Fin 2.5...32 V  |
|                        | Modes de fonctionnement en option                          | variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)   |
|                        | Signal d'asservissement de position U                      | 2...10 V  |
|                        | Remarque relative au signal d'asservissement de position U | Max. 0.5 mA   |
|                        | Variante du signal d'asservissement de position U          | VCC variable  |
|                        | Sens de déplacement du moteur à mouvement                  | sélectionnable avec interrupteur 0/1  |
|                        | Surpassement manuel  | bouton poussoir externe   |
|                        | Angle de rotation  | Max. 95°  |
|                        | Remarque relative à l'angle de rotation                    | réglable avec butée mécanique   |
|                        | Durée de course (moteur)                                   | 150 s / 90°   |
|                        | Durée de course réglable                                   | 90...150 s  |
|                        | Niveau sonore, moteur                                      | 45 dB(A)  |
|                        | Indication de la position                                  | Mécanique, course 30...65 mm  |
| Données de sécurité    | Bloc d'alimentation UL                                     | Alimentation de classe 2  |



**Caractéristiques techniques**








|                            |                              |  |
|----------------------------|------------------------------|--|
| <b>Données de sécurité</b> | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 2   |
|                            | Boîtier                      | UL Enclosure Type 2  |
|                            | Homologations                | ULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1.02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE  |
|                            | Norme relative à la qualité  | ISO 9001   |
|                            | UL 2043 Compliant            | Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC. |
|                            | Humidité ambiante            | 95% max. humidité relative, sans condensation  |
|                            | Température ambiante         | -30...50°C [-22...122°F]   |
|                            | Température de stockage      | -40...80°C [-40...176°F]   |
|                            | Entretien                    | sans entretien   |
| <b>Poids</b>               | Poids                        | 4.2 lb [1.9 kg]  |
| <b>Matériaux</b>           | Matériau de boîtier          | Boîtier en acier galvanisé et en plastique   |

**Notes explicatives** †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1, Contrôle du degré de pollution 3.

**Accessoires**

| Accessoires électriques | Description  | Type       |
|-------------------------|--|------------|
|                         | Belimo PC-Tool, Logiciel de paramétrage et diagnostics   | MFT-P      |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 140 Ω enfichable, gris  | P140A GR   |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 500 Ω enfichable, gris  | P500A GR   |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 1 kΩ enfichable, gris   | P1000A GR  |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 2.8 kΩ enfichable, gris   | P2800A GR  |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 5 kΩ enfichable, gris   | P5000A GR  |
|                         | Potentiomètre d'asservissement 10 kΩ enfichable, gris  | P10000A GR |
|                         | Contact auxiliaire 1x SPDT module d'extension  | S1A        |
|                         | Contact auxiliaire 2x SPDT module d'extension  | S2A        |
|                         | Câble de connexion 5 m, A: RJ11 6/4 LINK.10, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP  | ZK2-GEN    |
|                         | Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV | ZTH US     |
|                         |  | ZS-T       |

**Installation électrique**
**NOTES D'INSTALLATION**

-  Les servomoteurs dotés d'un câble d'alimentation sont numérotés.
-  Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
-  Les servomoteurs peuvent également être alimentés par un courant DC 24 V.
-  Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
-  Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de positionnement de 4 à 20 mA à 2 à 10 V.
-  Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
-  En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.

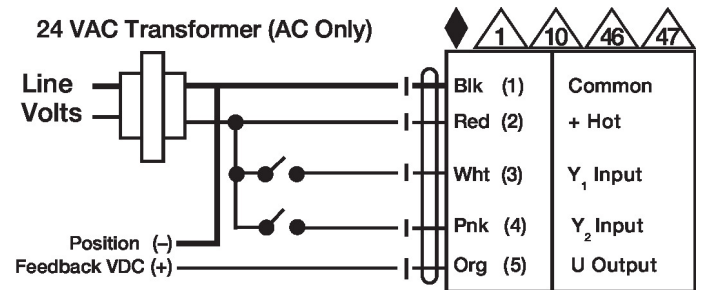
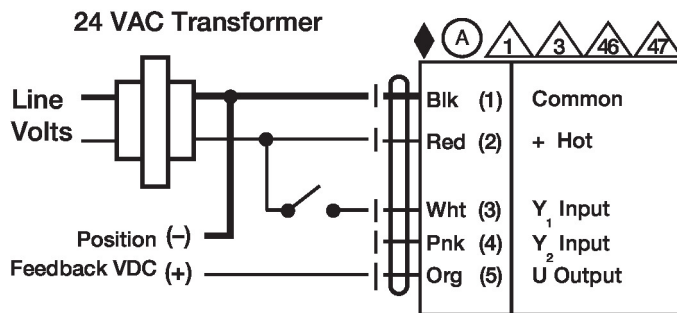


- ⚠ Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- ⚠ Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.
- ⚠ Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.
- ◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- ⚠ **Avertissement! Composants électriques sous tension!**  
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

## Schémas de câblage

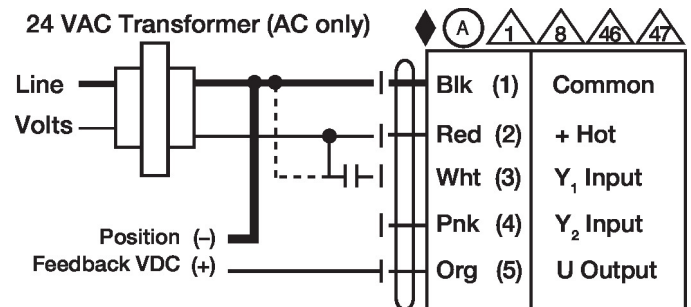
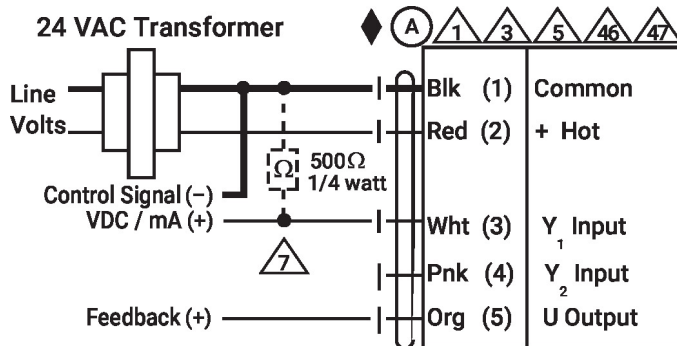
Tout ou rien

à 3 points



VDC/mA Commande

Commande PWM





## Installation électrique

### Schémas de câblage

Application de contrôle ...

Primaire - Secondaire

