

MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,
24 V



garantie de 5 ans



Caractéristiques techniques

Données électriques

Tension nominale	AC/DC 24 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...28,8 V
Consommation d'énergie en service	8 W
Consommation d'énergie en position d'arrêt	2.5 W
Dimensionnement du transformateur	11 VA
Connexion électrique	Borniers
Protection contre les surcharges	électronique sur toute la rotation de 0...90°

Données fonctionnelles

Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Remarque relative à la plage de fonctionnement Y	4...20 mA avec ZG-R01 (résistance de 500 Ω, 1/4 W)
Impédance d'entrée	600 Ω
Plage de fonctionnement Y variable	Début 0.5...30 V Fin 2.5...32 V
Modes de fonctionnement en option	variable (VDC, tout ou rien, à virgule flottante)
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
Surpassement manuel	sous couvercle
Angle de rotation	90°
Remarque relative à l'angle de rotation	réglable avec butée mécanique
Durée de course (moteur)	35 s / 90°
Durée de course réglable	35...150 s
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
Indication de la position	Mécanique, course 30...65 mm

Données de sécurité

Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
Boîtier	UL Enclosure Type 4X

Données de sécurité	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE et 2014/35/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	Humidité ambiante	Max. 100% HR
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Remarque relative à la température ambiante	-40...50 °C [104...122°F] pour servomoteur à chauffage intégré
	Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]
	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	5.2 lb [2.3 kg]
Matériaux	Matériaux de boîtier	Boîtier en aluminium moulé sous pression et plastique

Notes explicatives †Tension de choc nominale 800 V, Type d'action 1-AA, Contrôle du degré de pollution 3.

Accessoires

Accessoires électriques	Description	Type
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo ZTH US configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
Option enfichable en usine uniquement	Description	Type
	Réchauffeur, avec thermostat réglable	ACT_PACK_H

Installation électrique

NOTES D'INSTALLATION

Avertissement! Composants électriques sous tension!

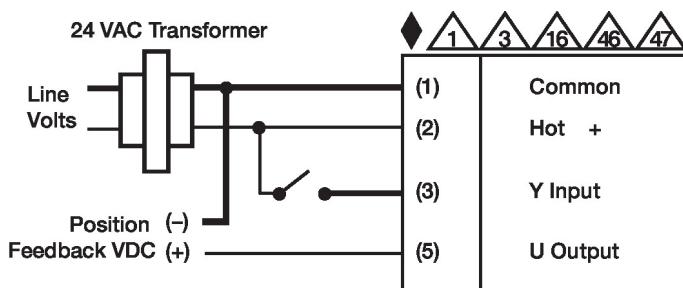
Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

- ◆ Conforme aux exigences du cULus sur les appareils qui ne nécessitent aucune mise à la terre.
- ◆ Ils assurent la protection contre les surcharges et se déconnectent au besoin.
- ◆ Les servomoteurs peuvent également être alimentés par un courant DC 24 V.
- ◆ Ne connecter le commun qu'à la branche négative (-) des circuits de commande.
- ◆ Une résistance de 500 Ω (ZG-R01) assure la conversion du signal de positionnement de 4 à 20 mA à 2 à 10 V.
- ◆ Le signal de commande peut être émis par impulsions soit à partir du vivant (impulsion positive) ou du commun (impulsion négative) d'un circuit de 24 V
- ◆ En présence d'un triac à impulsion négative, le commun du servomoteur doit être connecté au vivant du régulateur. Le signal d'asservissement de position ne peut être utilisé en présence d'un contrôleur à triac à impulsion négative ; la référence du commun interne du servomoteur n'est pas compatible.
- ◆ Diode IN4004 ou IN4007. (IN4007 fournie, numéro de référence Belimo 40155).
- ◆ Les servomoteurs sont dotés d'une plaquette à bornes à visser numérotées au lieu d'un câble.
- ◆ Les servomoteurs peuvent être branchés en parallèle. La consommation d'électricité et l'impédance d'entrée doivent être observées.
- ◆ Le câblage des servomoteurs superposés doit être en maître-esclave. Le ou les servomoteur(s) esclave(s) doivent être commandés par le signal d'asservissement du servomoteur maître.

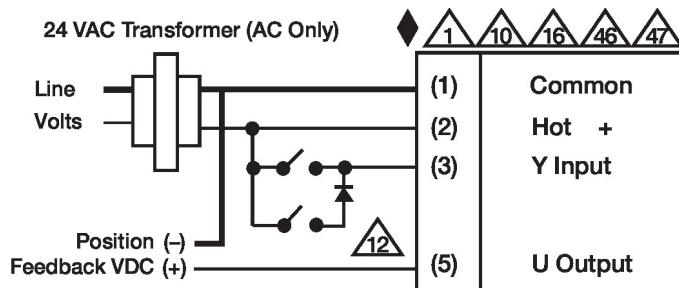
Installation électrique

Schémas de câblage

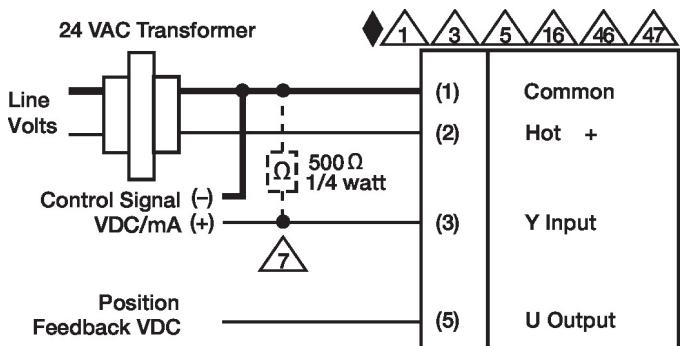
Tout ou rien



à 3 points



VDC/mA Commande



Primaire - Secondaire

