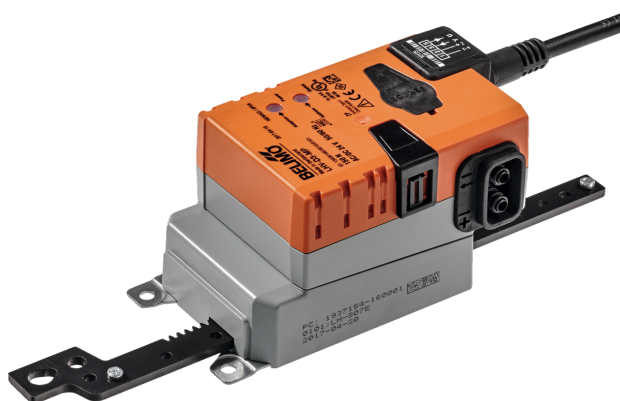


Servomoteur sans sûreté intégrée communiquant pour le réglage des registres des solutions de CVCA commerciales.

- Force d'actionnement du moteur 150 N [35 lbf]
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Modulant, Communicative
- Position feedback 2...10 V



L'image peut différer du produit



garantie de 5 ans



MP-BUS



## Données techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...35,0 V
	Consommation d'énergie en service	2.5 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.5 W
	Dimensionnement du transformateur	4.5 VA
	Protection contre les surcharges	électronique sur la course au complet

Communication par bus de données	Communicant	MP-Bus
	Nombre de nœuds	MP-Bus max. 8

Données fonctionnelles	Force d'actionnement du moteur	150 N [35 lbf]
	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Impédance d'entrée	100 kΩ
	Modes de fonctionnement en option	modulant
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
	Surpassement manuel	avec bouton-poussoir, verrouillable
	Course	4" [100 mm]
	Durée de course (moteur)	150 s
Données de sécurité	Indication de la position	Mécanique, enfichable

Données de sécurité	Classe de protection CEI/EN	III, Basse tension de protection (SELV)
	Bloc d'alimentation UL	Alimentation de classe 2
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier	UL Enclosure Type 2
	CEM	CE conformément à la norme 2014/30/EC
	Certification CEI/EN	IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14
	Homologations	cULus selon UL60730-1A/-2-14, CAN/CSA E60730-1:02, CE selon 2014/30/UE
	Norme relative à la qualité	ISO 9001
	UL 2043 Compliant	Convient pour une utilisation dans les pléniums d'air conformément à la section 300.22(C) du NEC et à la section 602 de l'IMC.
	Type d'action	Type 1
	Tension de choc nominale alimentation	0.8 kV
	Degré de pollution	2

## Données techniques

<b>Données de sécurité</b>	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	-30...50°C [-22...122°F]
	Température de stockage	-4...122°F [-40...70°C]
	Entretien	sans entretien
<b>Poids</b>	Poids	1.6 lb [0.74 kg]
<b>Matériaux</b>	Matériau de boîtier	UL94-5VA

## Notes de sécurité



- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Application à l'extérieur : uniquement possible si l'eau (de mer), la neige, la glace, l'insolation ou les gaz agressifs n'interfèrent pas directement avec le servomoteur et si l'on s'assure que les conditions ambiantes restent à tout moment dans les limites indiquées dans la fiche technique.
- L'installation doit être effectuée par des spécialistes agréés. Toutes les réglementations juridiques ou institutionnelles applicables doivent être respectées lors de l'installation.
- L'appareil ne doit être ouvert que dans les ateliers du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Le câble électrique ne doit pas être débranché de l'appareil.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques et ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. Toutes les réglementations et exigences locales en vigueur doivent être respectées.

## Caractéristiques du produit

<b>Mode de fonctionnement</b>	<p>Mode de commande classique :</p> <p>Le servomoteur est commandé par un signal de positionnement standard de 0...10 V DC (remarquer la plage de fonctionnement) et se positionne en fonction du signal de positionnement. La tension de mesure U sert à l'affichage électrique de la position du servomoteur de 0,5 à 100 % et comme signal de positionnement pour d'autres servomoteurs.</p> <p>Fonctionnement sur le bus :</p> <p>Le servomoteur reçoit son signal de positionnement numérique du régulateur de niveau supérieur par le bus MP et se déplace vers la position définie. Le raccordement en U sert d'interface de communication et ne fournit pas de tension de mesure analogique.</p>
<b>Convertisseur pour capteurs</b>	Option de connexion pour un capteur (capteur passif ou actif ou contact de commutation). Le servomoteur MP sert de convertisseur analogique/numérique pour la transmission des signaux du capteur par le bus MP au système de niveau supérieur.
<b>Appareil configurable</b>	Les réglages en usine des servomoteurs répondent à la plupart des utilisations courantes. Les paramètres individuels peuvent être modifiés grâce à l'appli Belimo Assistant 2 ou l'outil ZTH UE.
<b>Surpassement manuel</b>	Surpassement manuel possible avec bouton-poussoir (débrayage du train d'engrenages aussitôt longtemps que le bouton est enfoncé ou reste bloqué).
<b>Sécurité fonctionnelle élevée</b>	Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas d'interrupteur de fin de course et s'arrête automatiquement lorsque la butée de fin de course est atteinte.

## Accessoires

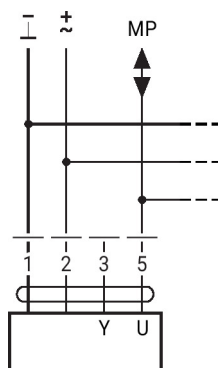
Outils	Description	Type
	Outil d'entretien pour la configuration avec et sans fil, fonctionnement sur place et dépannage.	Belimo Assistant 2
	Adaptateur pour outil de réglage ZTH	MFT-C

## Accessoires

	Description	Type
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
	Simulateur de signaux, Alimentation 120 V c.a.	PS-100
	Appli Belimo Assistant lien Bluetooth et USB vers NFC et convertisseur MP-Bus pour les appareils configurables et communicants	LINK.10
Accessoires électriques	Description	Type
	Alimentation MP-Bus pour servomoteurs MP	ZN230-24MP
	Positionneur pour montage mural	CRP24-B1
	Positionneur pour montage mural	SGA24
	Positionneur pour montage en façade d'armoire	SGF24
	Positionneur pour montage encastré	SGE24
Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Adaptateur pour tube de 1/4 po, Emballage multiple de 10 pièces.	ZPD-TA
	Dispositif de prise de pression différentielle pour VAV RetroFIT+	ZPD-RE2-SET

## Installation électrique

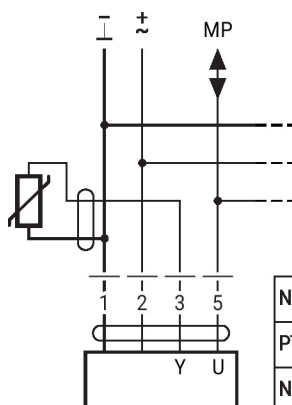
## Connexion au MP-Bus



Max. 8 noeuds MP-Bus

## Convertisseur pour capteurs

## Connection of passive sensors



Ni1000	-28...+98°C	850...1600 Ω <sup>2)</sup>
PT1000	-35...+155°C	850...1600 Ω <sup>2)</sup>
NTC	-10...+160°C <sup>1)</sup>	200 Ω...60 kΩ <sup>2)</sup>

1) Depending on the type

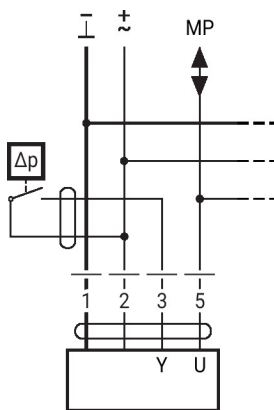
2) Resolution 1 Ohm

Compensation of the measured value is recommended

## Installation électrique

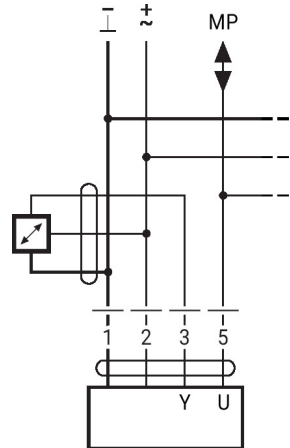
### Convertisseur pour capteurs

Connexion d'un contact de commutation externe



- Courant de commutation 16 mA sous 24 V
- Le point de départ de la plage de fonctionnement doit être configuré au servomoteur MP à  $\geq 0.5$  V

Connexion des capteurs actifs

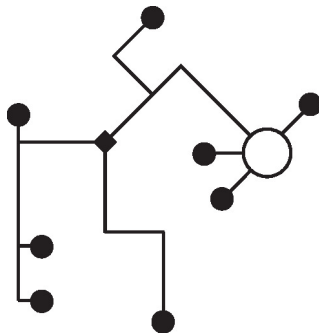


- Alimentation AC / DC 24 V
- Signal de sortie 0...10 V (max. 0...32 V)
- Résolution 30 mV

## Autres installations électriques

### Fonctions avec valeurs de base (mode conventionnel)

Topologie du réseau du MP-Bus

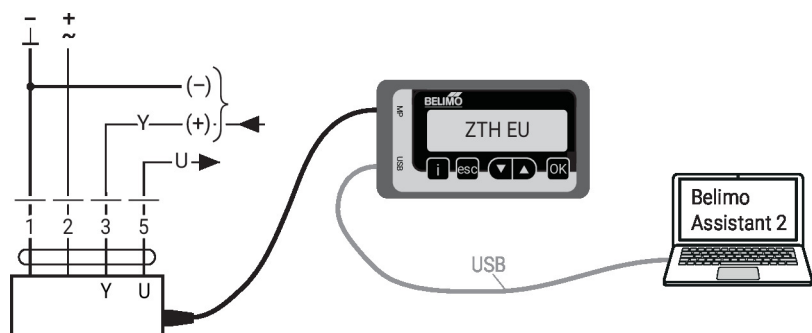


- Il n'y a pas de restrictions pour la topologie du réseau (étoile, anneau, arbre ou formes mixtes admises).  
Alimentation et communication par le même câble à 3 fils
- pas de blindage ou torsion nécessaire
  - pas de bornier ou résistance de terminaison requis

## Entretien

**Connexion filaire** L'appareil peut être configuré avec l'outil ZTH EU par la prise de service. Pour une configuration étendue, l'appli Belimo Assistant 2 peut être connectée.

Connexion de l'outil ZTH EU / appli Belimo Assistant 2



## Documentation complémentaire

Guide de démarrage rapide - Belimo Assistant 2