

Servomoteur sans sûreté intégrée multifonction de base pour la commande des registres des solutions de CVCA commerciales.

- Couple du moteur 90 in-lb [10 Nm]
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Modulant
- Position feedback 2...10 V



L'image peut différer du produit

Données techniques

Données électriques	Tension nominale	AC/DC 24 V
	Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
	Plage de tension nominale	AC 19,2...28,8 V/DC 21,6...35,0 V
	Consommation d'énergie en service	3 W
	Consommation d'énergie en position d'arrêt	1.5 W
	Dimensionnement du transformateur	5.5 VA
	Connexion d'alimentation / de commande	câble 3 ft. [1 m], 4x 0.75 mm ²
Communication par bus de données	Communicant	MP-Bus
Données fonctionnelles	Couple du moteur	90 in-lb [10 Nm]
	Plage de fonctionnement Y	2...10 V
	Impédance d'entrée	100 kΩ
	Modes de fonctionnement en option	modulant
	Signal d'asservissement de position U	2...10 V
	Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
	Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
	Surpassement manuel	avec bouton-poussoir, verrouillable
	Entraînement de broche	Entraînement du registre : Bride d'entraînement universelle 8...26.7 mm
Données de sécurité	Indication de la position	Mécanique, enfichable
	Classe de protection CEI/EN	III, Basse tension de protection (SELV)
	Indice de protection NEMA/UL	NEMA 2
	Boîtier	UL Enclosure Type 2
	CEM	CE conformément à la norme 2014/30/EC
	Certification CEI/EN	IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14
	Type d'action	Type 1
	Tension de choc nominale d'alimentation/de commande	0.8 kV
	Humidité ambiante	95% max. humidité relative, sans condensation
	Température ambiante	32...122 °F [0...50°C]
	Température de stockage	-4...122°F [-40...70°C]
Poids	Entretien	sans entretien
	Poids	2.6 lb [1.2 kg]

Notes de sécurité



- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Application à l'extérieur : uniquement possible si l'eau (de mer), la neige, la glace, l'insolation ou les gaz agressifs n'interfèrent pas directement avec le servomoteur et si l'on s'assure que les conditions ambiantes restent à tout moment dans les limites indiquées dans la fiche technique.
- L'installation doit être effectuée par des spécialistes agréés. Toutes les réglementations juridiques ou institutionnelles applicables doivent être respectées lors de l'installation.
- L'appareil ne doit être ouvert que dans les ateliers du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Le câble électrique ne doit pas être débranché de l'appareil.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques et ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. Toutes les réglementations et exigences locales en vigueur doivent être respectées.

Caractéristiques du produit

Mode de fonctionnement Mode de commande classique :

Le servomoteur est commandé par un signal de positionnement standard de 0...10 V DC (remarquer la plage de fonctionnement) et se positionne en fonction du signal de positionnement. La tension de mesure U sert à l'affichage électrique de la position du servomoteur de 0,5 à 100 % et comme signal de positionnement pour d'autres servomoteurs.

Fonctionnement sur le bus :

Le servomoteur reçoit son signal de positionnement numérique du régulateur de niveau supérieur par le bus MP et se déplace vers la position définie. Le raccordement en U sert d'interface de communication et ne fournit pas de tension de mesure analogique.

Convertisseur pour capteurs Option de connexion pour un capteur (capteur passif ou actif ou contact de commutation). Le servomoteur MP sert de convertisseur analogique/numérique pour la transmission des signaux du capteur par le bus MP au système de niveau supérieur.

Appareil configurable Les réglages en usine des servomoteurs répondent à la plupart des utilisations courantes. Les paramètres individuels peuvent être modifiés grâce à l'appli Belimo Assistant 2 ou l'outil ZTH UE.

Surpassement manuel Surpassement manuel possible avec bouton-poussoir (débrayage du train d'engrenages aussitôt longtemps que le bouton est enfoncé ou reste bloqué).

Accessoires

Outils	Description	Type
	Outil d'entretien pour la configuration avec et sans fil, fonctionnement sur place et dépannage.	Belimo Assistant 2
	Adaptateur pour outil de réglage ZTH	MFT-C
	Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo configurables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs d'évaluation du système VAV	ZTH US
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : 6 broches pour la connexion à la prise de service	ZK1-GEN
	Câble de connexion 5 m, A : RJ11 6/4 LINK.10, B : extrémité de fil libre pour le raccordement au bornier MP/PP	ZK2-GEN
	Simulateur de signaux, Alimentation 120 V c.a.	PS-100
	Appli Belimo Assistant lien Bluetooth et USB vers NFC et convertisseur MP-Bus	LINK.10
	pour les appareils configurables et communicants	
Accessoires électriques	Description	Type
	Alimentation MP-Bus pour servomoteurs MP	ZN230-24MP
	Positionneur pour montage mural	CRP24-B1
	Positionneur pour montage mural	SGA24
	Positionneur pour montage en façade d'armoire	SGF24
	Positionneur pour montage encastré	SGE24

Accessoires

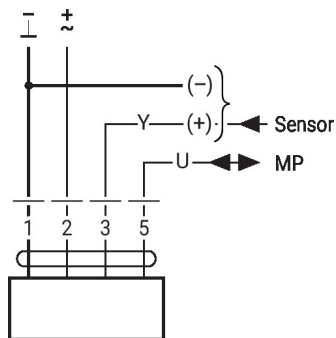
Passerelles	Description	Type
	Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC
	Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD
Accessoires mécaniques	Description	Type
	Adaptateur pour tube de 1/4 po, Emballage multiple de 10 pièces.	ZPD-TA
	Dispositif de prise de pression différentielle pour VAV RetroFIT+	ZPD-RE2-SET

Installation électrique

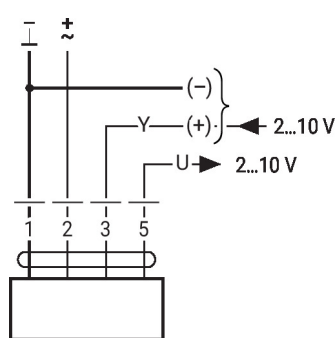
Couleurs des fils:

- 1 = noir
- 2 = rouge
- 3 = blanc
- 5 = orange

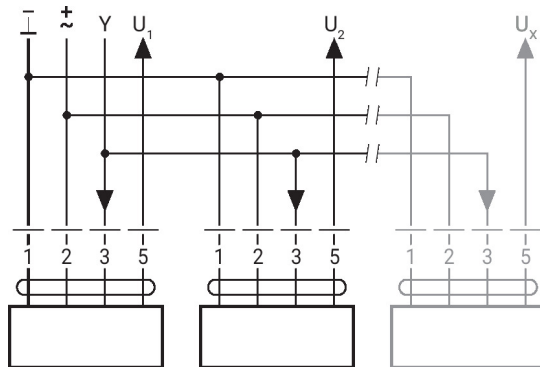
MP-Bus



AC/DC 24 V, modulant



Fonctionnement en parallèle

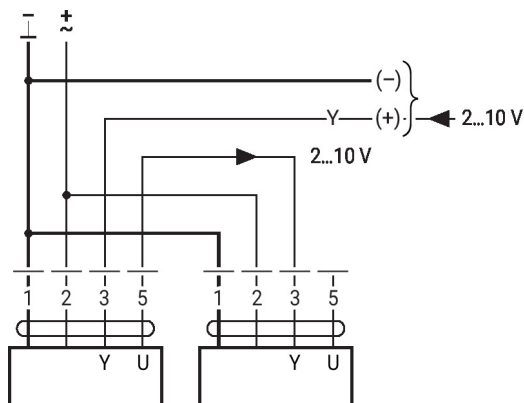


8 servomoteurs maximum
peuvent être raccordés en
parallèle

Le fonctionnement en parallèle
est permis seulement sur des
arbres non raccordés

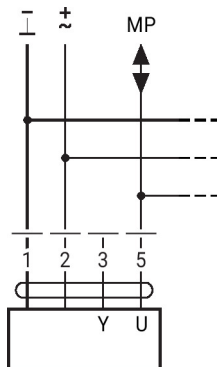
Assurez-vous de vérifier les
données de rendement en
fonctionnement en parallèle

Fonctionnement primaire/secondaire



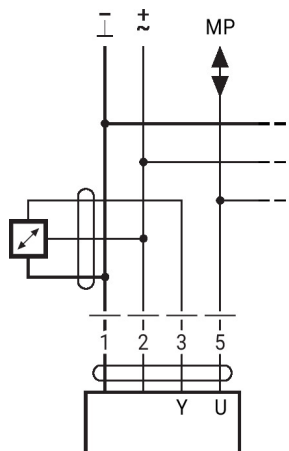
Autres installations électriques
Fonctions avec valeurs de base (mode conventionnel)

Connexion au MP-Bus



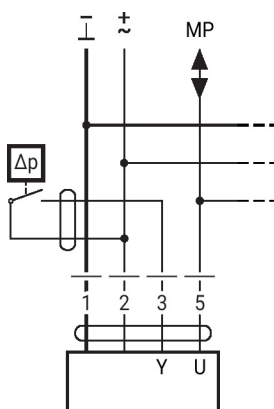
Max. 8 noeuds MP-Bus

Connexion des capteurs actifs



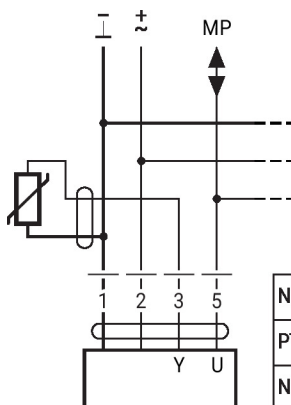
- Alimentation AC / DC 24 V
- Signal de sortie 0...10 V (max. 0...32 V)
- Résolution 30 mV

Connexion d'un contact de commutation externe



- Courant de commutation
16 mA sous 24 V
- Le point de départ de la plage de fonctionnement doit être configuré au servomoteur MP à ≥ 0.5 V

Connection of passive sensors



Ni1000	-28...+98°C	850...1600 Ω ²⁾
PT1000	-35...+155°C	850...1600 Ω ²⁾
NTC	-10...+160°C ¹⁾	200 Ω ...60 k Ω ²⁾

1) Depending on the type

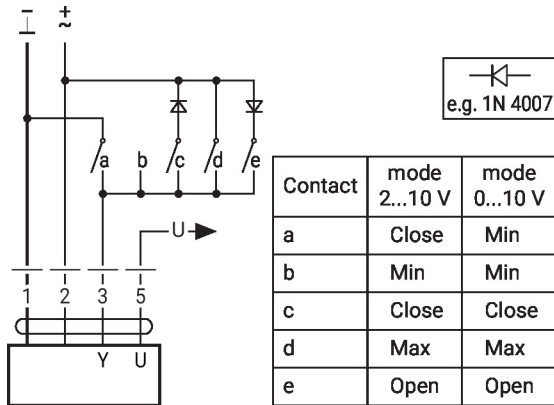
2) Resolution 1 Ohm

Compensation of the measured value is recommended

Autres installations électriques

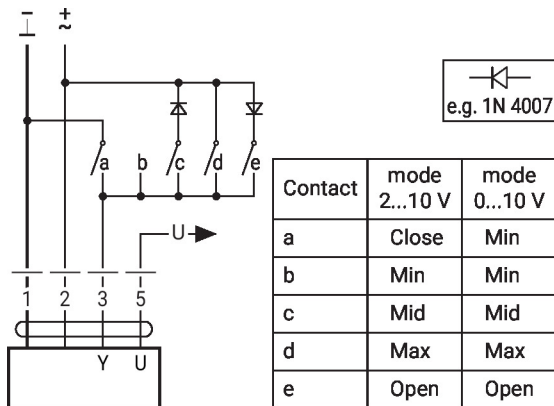
Fonctions selon des paramètres spécifiques (nécessite une configuration)

Fonction CAV, réglage PC-Tool : FERMER - V'min - V'max (niveau fermeture FERMER : 0,1 V)



- Notez que les contacts sont mutuellement verrouillants
- Alimentation DC 24 V : options c et d non disponibles
- Paramètres de réglage pour application CAV : mode 2...10 V, niveau de fermeture 0.1 V

Fonction CAV, réglage PC-Tool : FERMER - V'min - V'moy - V'max (compatible NMV-D2M)

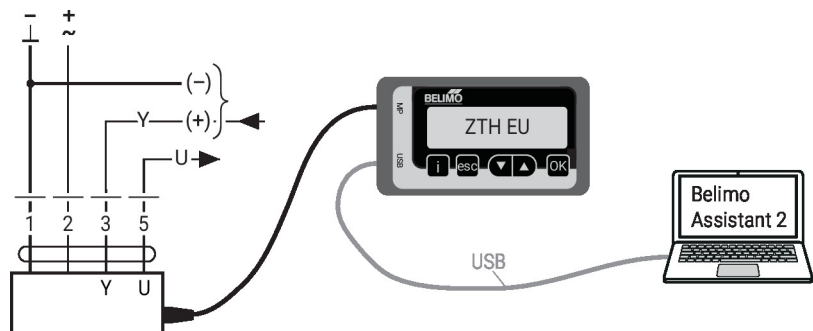


- Notez que les contacts sont mutuellement verrouillants
- Paramètres de réglage pour application CAV : V'min - V'mid - V'max (NMV-D2M-compatible)

Entretien

Connexion filaire L'appareil peut être configuré avec l'outil ZTH EU par la prise de service. Pour une configuration étendue, l'appli Belimo Assistant 2 peut être connectée.

Connexion de l'outil ZTH EU / appli Belimo Assistant 2



Documentation complémentaire

Guide de démarrage rapide - Belimo Assistant 2