

MFT/programmable, Sans fonction de sécurité,
120 V



garantie de 2 ans

Caractéristiques techniques

Données électriques

Tension nominale	AC 120 V
Fréquence de tension nominale	50/60 Hz
Plage de tension nominale	AC 96...132 V
Dimensionnement du transformateur	360 VA
Courant consommé	3 A
Commutateur auxiliaire	2 x SPDT, 1 mA...5 A (3 A inductif), CC 5 V...CA 250 V, 1x 3° / 1x 87°
Puissance de commutation du commutateur auxiliaire	1 mA...5 A (3 A inductif), CC 5 V...CA 250 V
Connexion électrique	Borniers
Protection contre les surcharges	coupure de protection thermique 135 °C
Commande d'humidité interne	resistive heating element

Données fonctionnelles

Couple du moteur	2500 Nm
Plage de fonctionnement Y	2...10 V
Impédance d'entrée	100 kΩ
Signal d'asservissement de position U	2...10 V
Remarque relative au signal d'asservissement de position U	Max. 0.5 mA
Variante du signal d'asservissement de position U	VCC variable
Sens de déplacement du moteur à mouvement	sélectionnable avec interrupteur 0/1
Surpassement manuel	volant
Angle de rotation	90°
Durée de course (moteur)	76 s
Cycle de fonctionnement de la valeur	50%
Niveau sonore, moteur	45 dB(A)
Indication de la position	indicateur en dôme sur le dessus

Données de sécurité

Indice de protection IEC/EN	IP66/67
Indice de protection NEMA/UL	NEMA 4X
Boîtier de protection	Boîtier UL de type 4X
Homologations	ISO, CE, cCSAus
Norme relative à la qualité	ISO 9001
Humidité ambiante	Max. 100% HR
Température ambiante	-30...65°C [-22...149°F]
Température de stockage	-40...80°C [-40...176°F]

Caractéristiques techniques

Données de sécurité	Entretien	sans entretien
Poids	Poids	150 lb [70 kg]
Matériaux	Matériau de boîtier	aluminium moulé
	Train d'engrenage	trains d'engrenages en acier fortement allié, à verrouillage automatique

Caractéristiques du produit

Utilisation Les servomoteurs de la série SY sont des dispositifs à puissance fractionnée et utilisent des alimentations à onde complète. Respectez les exigences de dimensionnement des fils et des transformateurs. Les modèles proportionnels NE PEUVENT PAS être connectés à des blocs d'alimentation de servomoteurs à accouplement direct (AF, AM, GM... etc.) Belimo ou à tout type d'appareil demi-onde. Vous DEVEZ utiliser un transformateur ou un bloc d'alimentation séparé et dédié pour alimenter le servomoteur SY. Veuillez ne pas connecter d'autres équipements d'automatisation à la source d'alimentation SY dédiée. Vous DEVEZ utiliser quatre fils (plus une mise à la terre) pour commander un servomoteur SY à commande proportionnelle (voir la section Câblage SY).

Accessoires

Passerelles	Description	Type
Passerelle MP à BACnet MS/TP	UK24BAC	
Passerelle MP vers Modbus RTU	UK24MOD	
Passerelle MP vers LonWorks	UK24LON	
Accessoires électriques	Description	Type
Sectionneur local pour servomoteur de la série SY4...12, 120 V c.a., MFT	HOA-120VMFT	
Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US	
Pile de secours pour servomoteur de la série SY7...12, 120 V c.a., tout ou rien	EXT-NSV-B05-120	
Outils	Description	Type
Câble de connexion 3 m, A : RJ11 6/4 ZTH EU, B : Weidmüller tripolaire et connexion électrique	ZK4-GEN	
Outil de paramétrage, avec fonction ZIP USB, pour servomoteurs Belimo paramétrables et communicants / régulateurs VAV et dispositifs performants CVCA	ZTH US	

Installation électrique



NOTES D'INSTALLATION

-  Ne changez pas la sensibilité ou le commutateur DIP avec la tension appliquée.
-  Commun/neutre d'alimentation et signal de commande "-" le câblage vers un commun est interdit. Les bornes de connexion 4 et 6 doivent être câblées séparément.
-  Les servomoteurs jumelés câblés en parallèle doivent dotés de relais d'isolation et doivent être activés par un signal de commande commun. Ces relais doivent être des relais DPDT.
-  Les relais d'isolation sont nécessaires lorsque le câblage est en parallèle. Les câblages des servomoteurs en parallèle nécessitent des relais d'isolation parce que le moteur sont dotés de deux ensembles d'enroulements, un pour chaque direction. Lorsque l'un est activé pour actionner le servomoteur dans une direction spécifique, une tension est générée dans l'autre direction en raison du champ magnétique créé par le premier. C'est ce qu'on appelle l'EMF. Ce n'est pas un problème avec un seul servomoteur car la tension générée dans la seconde bobine n'est connectée à rien, ne créant ainsi aucun débit. Lorsque les servomoteurs sont câblés en parallèle sans isolation, la tension de la force électromotrice active l'enroulement auquel elle

Installation électrique

est raccordée sur les autres servomoteurs du système, de sorte que les servomoteurs tentent de tourner dans les deux directions en même temps. La tension EMF est toujours inférieure à la tension d'alimentation en raison de la résistance des enroulements, de sorte que lorsque le servomoteur continue de tourner dans la direction commandée, la traînée provenant de l'autre direction réduit le couple de sortie et provoque un surchauffage.

**Avertissement! Composants électriques sous tension!**

Lorsqu'on procède à l'installation, aux essais, à l'entretien et au dépannage de ce produit, Il peut arriver que des composants électriques soient toujours sous tension. Il est recommandé de confier cette tâche à un électricien agréé qui a reçu la formation appropriée pour manipuler des composants électriques sous tension. Le non-respect des mesures de sécurité électrique lorsqu'on est exposé à des composants électriques sous tension peut causer la mort ou des blessures graves.

Schémas de câblage

