

Servomoteur de registre servant au réglage des clapets d'installations de bâtiments à usage technique

- Pour clapets jusqu'à environ: 0.4 m²
- Couple du moteur 2 Nm
- Tension nominale AC/DC 24 V
- Commande Tout-ou-rien, 3 points
- Avec bornier



L'image peut différer du produit

Caractéristiques techniques

| | | |
|------------------------|---|---|
| Valeurs électriques | Tension nominale | AC/DC 24 V |
| | Fréquence nominale | 50/60 Hz |
| | Plage de tension nominale | AC 19.2...28.8 V / DC 19.2...28.8 V |
| | Puissance consommée en service | 0.5 W |
| | Puissance consommée à l'arrêt | 0.2 W |
| | Puissance consommée pour dimensionnement des câbles | 1 VA |
| | Racc. d'alim. / commande | Borniers Câble Cu de 1.5 mm ² ou torons Cu de 1.0 mm ² (3 fils) |
| | Fonctionnement parallèle | Oui (tenir compte des données de performance) |
| Données fonctionnelles | Couple du moteur | 2 Nm |
| | Sens de déplacement du moteur à mouvement | rotation horaire (cw) |
| | Note relative au sens de déplacement | Voir « Installation électrique » (tableau dans les schémas de connexion) |
| | Commande manuelle | avec aimant |
| | Angle de rotation | 0...287.5° |
| | Note relative à l'angle de rotation | Sans limitation 315 avec un clip pour butée monté sur le servomoteur |
| | Temps de course | 75 s / 90° |
| | Niveau sonore, moteur | 35 dB(A) |
| | Mechanical interface | Entraînement du clapet: Noix d'entraînement universelle 6...12.7 mm |
| Données de sécurité | Indication de la position | Mécanique, enfichable (avec aimant intégré pour le débrayage du servomoteur) |
| | Classe de protection CEI/EN | III, Basse Tension de sécurité (SELV) |
| | Bloc d'alimentation UL | Class 2 Supply |
| | Indice de protection IEC/EN | IP20 |
| | Indice de protection NEMA/UL | NEMA 1 |
| | Boîtier | UL Enclosure Type 1 |
| | CEM | CE according to 2014/30/EU |
| | Certification CEI/EN | IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14 |

Caractéristiques techniques

| | | |
|----------------------------|--|--|
| Données de sécurité | UL Approval | cULus selon UL 60730-1A, UL 60730-2-14 et CAN/CSA E60730-1.02 Le marquage UL sur le servomoteur dépend du site de production, le dispositif est conforme UL dans tous les cas |
| | Test d'hygiène | Conformément à la norme VDI 6022 Partie 1/ SWKI VA 104-01, nettoyable et désinfectable, faibles émissions |
| | Type d'action | Type 1 |
| | Tension d'impulsion assignée d'alimentation/ de commande | 0.8 kV |
| | Degré de pollution | 2 |
| | Humidité ambiante | Max. 95% RH, sans condensation |
| | Température ambiante | -30...50°C [-22...122°F] |
| | Température d'entreposage | -40...80°C [-40...176°F] |
| | Entretien | sans entretien |
| | Poids | |
| | Poids | 0.16 kg |

Consignes de sécurité


- Cet appareil a été conçu pour une utilisation dans les systèmes fixes de chauffage, de ventilation et de climatisation. Par conséquent, elle ne doit pas être utilisée à des fins autres que celles spécifiées, en particulier dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Application extérieure : possible uniquement lorsqu'aucun(e) eau (de mer), neige, glace, gaz d'isolation ou agressif n'interfère directement avec le dispositif et lorsque les conditions ambiantes restent en permanence dans les seuils, conformément à la fiche technique.
- L'installation est effectuée uniquement par des spécialistes agréés. Toutes réglementations légales ou institutionnelles relatives au montage doivent être observées durant l'installation.
- Il est uniquement possible d'ouvrir l'appareil sur le site du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Pour calculer le couple requis, on prendra en compte les spécifications fournies par les fabricants de registres concernant la section transversale et la conception ainsi que la situation d'installation et les conditions de ventilation.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques, par conséquent, ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. La législation et les exigences en vigueur dans le pays concerné doivent absolument être respectées.

Caractéristiques du produit

| | |
|--|---|
| Montage simple | Le servomoteur est directement monté sur l'axe de registre (ø6...12.7 mm) avec une noix d'entraînement universelle et ensuite fixé à l'aide de la barrette anti-rotation, l'empêchant ainsi de tourner. La barrette anti-rotation Z-ARCM est incluse dans le contenu de livraison. |
| Poignées | La commande manuelle avec aimant est possible (l'engrenage est débrayé aussi longtemps que l'aimant reste collé à son symbole). L'aimant de débrayage du servomoteur est intégré à l'indicateur de positionnement. |
| Angle de rotation réglable | Angle de rotation réglable avec butées mécaniques. |
| Sécurité de fonctionnement élevée | Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée. |

Accessoires

| Accessoires mécaniques | Description | Références |
|------------------------|--|------------|
| | Barrette anti-rotation, Emballage multiple 20 pièces | Z-ARCM |
| | Aimant de débrayage du servomoteur, Emballage multiple 20 pièces | Z-MA |
| | Indicateur de position, Emballage multiple 20 pièces | Z-PICM |
| | Clip pour butée, Emballage multiple 20 pièces | Z-ESCM |
| | Rallonge d'axe 170 mm ø10 mm pour axe de registre ø6...16 mm | AV6-20 |

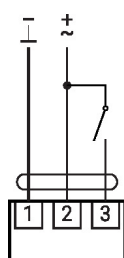
Installation électrique



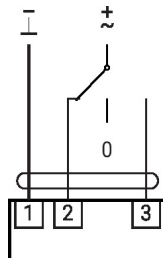
Alimentation par transformateur d'isolement de sécurité.

Un raccordement simultané d'autres servomoteurs est possible. Tenir compte des données de performance.

AC/DC 24 V, tout-ou-rien



AC/DC 24 V, 3 points

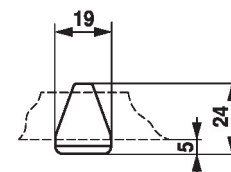
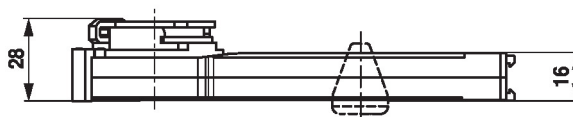


| 1 | 2 | 3 | |
|---|---|---|------|
| | | | |
| | | | |
| | | | stop |
| | | | |

Dimensions

Longueur d'axe

| | |
|--|---------|
| | Min. 32 |
| | - |



Plage de fixation

| | | |
|----------|------------|----------|
| | | |
| 6...12.7 | 6 / 8 / 10 | 6...12.7 |

