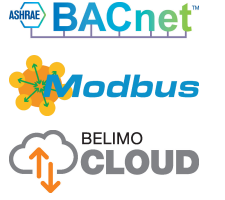
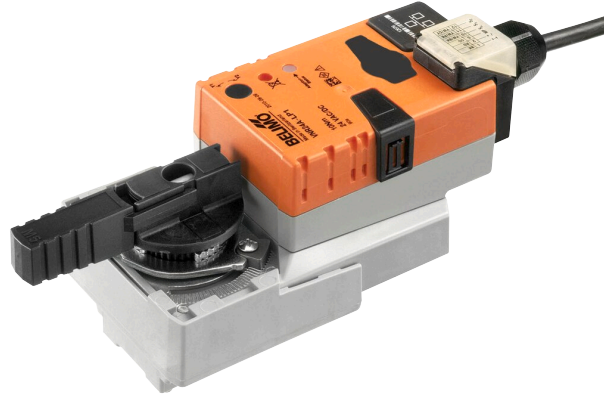


- Motor torku 10 Nm
- Nominal besleme AC/DC 24 V
- Kontrol oransal, haberleşmeli, hibrid, Bulut
- Sensör sinyallerinin dönüştürülmesi
- Ethernet 10/100 Mbit/s, TCP/IP, dahili web sunucusu
- BACnet IP, Modbus TCP ve Bulut üzerinden iletişim



Teknik veriler

Elektriksel veriler	Nominal besleme	AC/DC 24 V
	Nominal besleme gerilimi frekansı	50/60 Hz
	Nominal besleme gerilimi aralığı	AC 19.2...28.8 V / DC 21.6...28.8 V
	Güç tüketimi, çalışırken	4,5 W
	Güç tüketimi, beklemede	1.2 W
	Güç tüketimi, kablo boyutlandırması	6,5 VA
	Bağlantı, besleme / kontrol	Kablo 1 m, 6 x 0.5 mm ²
	Ethernet Bağlantısı	RJ45 soket
	Paralel çalışma	Evet (performans verilerini not edin)
Data bus iletişimi	Haberleşmeli kontrol	Cloud BACnet IP Modbus TCP
	Düğüm adedi	BACnet / Modbus bkz. arayüz açıklaması
Fonksiyon verileri	Motor torku	10 Nm
	Çalışma aralığı Y	2...10 V
	Giriş empedansı	34 kΩ
	Çalışma aralığı Y değişkeni	0.5...10 V
	Pozisyon hassasiyeti	±5%
	Elle müdahale elemanı	düğmeli, kilitlenebilir
	Çalışma süresi motor	90 s / 90°
	Çalışma süresi motor değişkeni	45...170 s
	Adaptasyon ayar aralığı	elle
	Ses gücü düzeyi, motor	45 dB(A)
Konum göstergesi	Mekanik olarak, takılabilir	
Güvenlik verileri	Koruma sınıfı IEC/EN	III, Güvenlik Ekstra Düşük Voltaj (SELV)
	Koruma derecesi IEC/EN	IP40 RJ45 soket için koruyucu kapak veya koruyucu gromet kullanırken IP54
	EMC	2014/30/AB'ye uygun CE
	Çalışma şekli	Tip 1
	Darbe gerilimi besleme / kontrol	0.8 kV
	Kirliliği derecesi	3
	Ortam nemi	Maks. %95 bağıl nem, yoğuşmasız
	Ortam sıcaklığı	-30...50°C [-22...122°F]
	Belge kategorisi	-40...80°C [-40...176°F]
	Servis/Bakım	bakım gerektirmez
	Ağırlık	Ağırlık 0.87 kg

Güvenlik notları



- Bu cihaz sabit ısıtma, havalandırma ve klima sistemlerinde kullanılmak üzere tasarlanmıştır ve belirtilen uygulama alanı dışında, özellikle uçaklarda ve diğer hava taşıtlarında kullanılmamalıdır.
- Açık hava uygulaması: yalnızca su (deniz), kar, buz, güneş ışığı veya aşındırıcı gazların doğrudan cihazla etkileşime girmediği ve ortam koşullarının herhangi bir anda daima teknik katalogta belirtilen eşik değerlerde kaldığı durumlarda mümkündür.
- Montaj işlemleri yalnızca yetkili uzmanlar tarafından gerçekleştirilebilir. Montaj sırasında geçerli tüm yasal veya kurumsal montaj yönetmeliklerine uyulmalıdır.
- Ürün sadece üretici tarafından açılabilir. Kullanıcı tarafından tamir edilebilecek hiç bir parçası yoktur.
- Kablolar cihazdan sökülmemelidir.
- Gereken torku hesaplamak için, damper üreticilerinin yüzey, kesit, tasarım, montaj durumu ve havalandırma koşullarına ilişkin sağlamış olduğu tüm teknik özelliklere uyulmalıdır.
- Cihaz elektrikli ve elektronik bileşenler içermekte olup evsel atık olarak atılmamalıdır. Yerel yönetmeliklere uyulmalıdır.

Ürün özellikleri

Çalışma modu

Motor; Bulut, BACnet IP veya Modbus TCP aracılığıyla kontrol edilir ve kontrol sinyali tarafından belirtilen pozisyona ulaşılmasını sağlayacak şekilde hareket eder. Çeşitli veri noktaları aynı arayüz aracılığıyla yazılıp okunabilir.

Hibrid mod:

Motor, analog kontrol sinyalini üst düzey kontrol cihazından alır ve tanımlı konuma hareket eder. Bulut, BACnet IP veya Modbus TCP kullanılarak çeşitli veri noktaları okunabilir fakat kontrol sinyali yazılamaz.

Duyar eleman bağlantısı

İki sensör için bağlantı seçeneği (pasif sensör, aktif sensör veya kuru kontak). Motor, sensör sinyalinin üst düzey sisteme aktarılması için analog/dijital çevirici olarak iş görür.

İletişim

Özelleştirme, dahili web sunucusu (web tarayıcısıyla RJ45 bağlantısı) üzerinden, iletişim araçları veya Bulut aracılığıyla gerçekleştirilebilir.

Dahili web sunucusu hakkında ilave bilgilere ayrı sunulan dokümanlardan erişilebilir.

"Peer to Peer" bağlantı

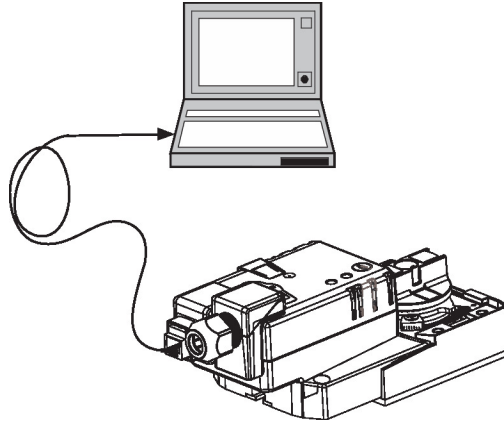
http://belimo.local:8080
Dizüstü bilgisayar "DHCP" olarak ayarlanmalıdır.
Yalnızca bir ağ bağlantısının aktif olduğundan emin olun.

Standart IP adresi:

http://192.168.0.10:8080
Statik IP adresi

Parola (salt okunur):

Kullanıcı adı: «guest»
Parola: «guest»



Basit doğrudan montaj

Yalnızca bir merkezi vidayla küresel vananın üzerine doğrudan montaj. Gerekli alyen anahtarı pozisyon göstergesi üzerinde temin edilmiştir. Küresel vanaya göre montaj yönü, 90°'lik adımlarla belirlenebilir.

Kayıt tutma

Kaydedilen veriler (13 aylık dahili veri kaydı) analitik amaçlar doğrultusunda kullanılabilir.
Web tarayıcısı aracılığıyla csv dosyalarını indirin.

Elle müdahale elemanı

Motor yanındaki düğmeye basılarak elle kumanda imkanı. (Düğmeye basıldığı sürece dişliler serbest kalır.)

Ayarlanabilir dönme açısı

Mekanik tahditlerle ayarlanabilir dönme açısı.

Güvenilir mekanizma

Vana motorları mekanik sıkışmalara karşı korumalıdır. Limit anahtarlarına ihtiyaç duymadan sona dayandığında otomatik olarak durur .

Başlangıç konumu Besleme voltajı ilk açıldığında, yani devreye alma sırasında motor bir adaptasyon gerçekleştirir ve bu işlem esnasında çalışma aralığı ve pozisyon geri bildirimini kendilerini mekanik ayar aralığına göre ayarlar.

Takiben, motor verilen kontrol sinyali oranında damperi açar.

Adaptasyon ve senkronizasyon "Adaptasyon" düğmesine basarak elle bir adaptasyon başlatılabilir. Adaptasyon sırasında her iki mekanik tahdit tespit edilir (tüm ayar aralığı).

Takiben, motor verilen kontrol sinyali oranında damperi açar.

Aksesuarlar

Elektrikli aksesuarlar	Açıklama	Tip
	RJ bağlantı modülü için grommet, 50'li paket	Z-STRJ.1
Servis Araçları	Açıklama	Tip
	Servis Aracı, ZIP-USB fonksiyonu ile, özelleştirilebilir ve iletişim uyumlu Belimo motorlar, VAV kontrolörü ve HVAC performans cihazları için	ZTH EU
	Kablo bağlantısı 5 m, A: RJ11 6/4 ZTH EU, B: Belimo cihazı için 6 pimli servis soketi	ZK1-GEN

Elektrik bağlantıları

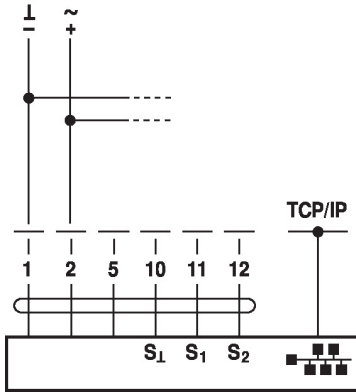


Güvenlik izolasyon trafosundan besleme.

Paralel olarak başka motorlar bağlanabilir. Performans verilerine dikkat edin.

Kablo şemaları

AC/DC 24 V



Kablo renkleri:

- 1 = siyah
- 2 = kırmızı
- 5 = turuncu
- 10 = sarı-siyah
- 11 = sarı-pembe
- 12 = sarı-grı

Özelleştirme ve elle kontrol için RJ45 üzerinden dizüstü bilgisayar bağlantısı.



Entegre web sunucusuna erişim için RJ45 üzerinden opsiyonel bağlantı (doğrudan dizüstü bilgisayar bağlantısı / İntranet veya İnternet üzerinden bağlantı)

Fonksiyonlar



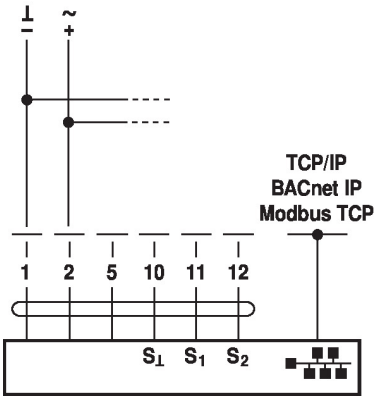
Bağlantı şemaları, S1 klemensindeki ilk sensöre ilişkin bağlantıları gösterir, ikinci sensör ise S2 klemensine aynı şekilde bağlanabilir.

Farklı sensör türlerinin paralel bağlanmasına izin verilir.

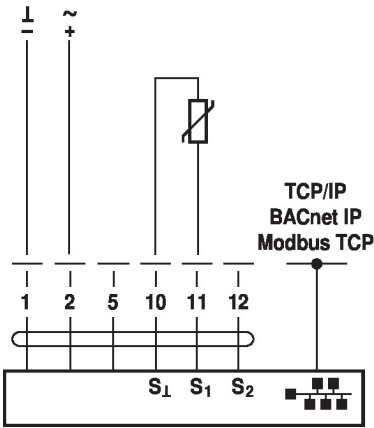
Hibrid çalıştırma için, Y kontrol sinyali için S1 kullanılır ve aktif sensör olarak yapılandırılmalıdır.

Özel parametrelere sahip fonksiyonlar (yapılandırma gerekli)

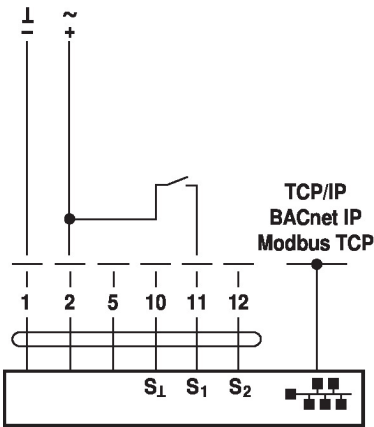
TCP/IP (Bulut) / BACnet IP / Modbus TCP



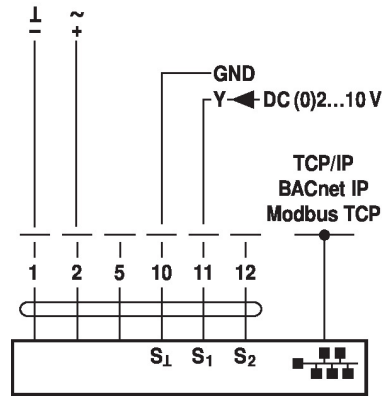
Pasif duyar eleman bağlantısı



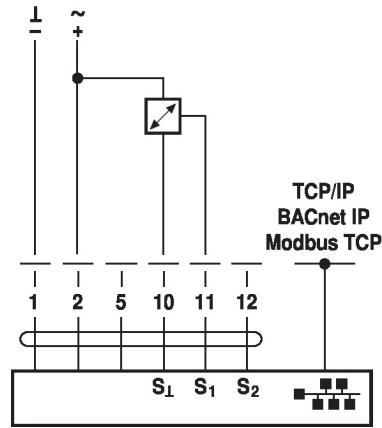
Kuru kontak bağlantısı



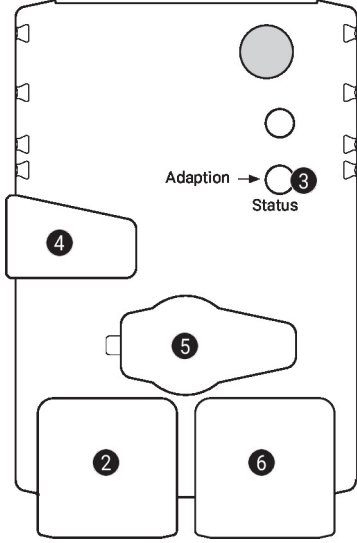
TCP/IP (Bulut) / BACnet IP / Modbus TCP ile analog ayar değeri (karma çalışma)



Aktif duyar eleman bağlantısı



Çalıştırma kontrolleri ve göstergeler



2 LED gösterge yeşil

Kapalı: Güç kaynağı yok veya kablo bağlantısı hatası var
 Açık: Motor çalışmaya başlar
 Titreme: Çalışıyor

3 Düğme ve LED gösterge sarı

Kapalı: Standart mod
 Açık: Adaptasyon veya senkronizasyon işlemi aktif
 Düğmeye basılması: Dönme yönü adaptasyonunu tetikler, ardından standart mod etkinleşir

4 Dişli ayırma düğmesi

Düğmeye basılması: Dişli ayrılır, motor durur, elle müdahale elemanının kullanımı mümkündür
 Düğmenin bırakılması: Dişli devreye girer, standart mod

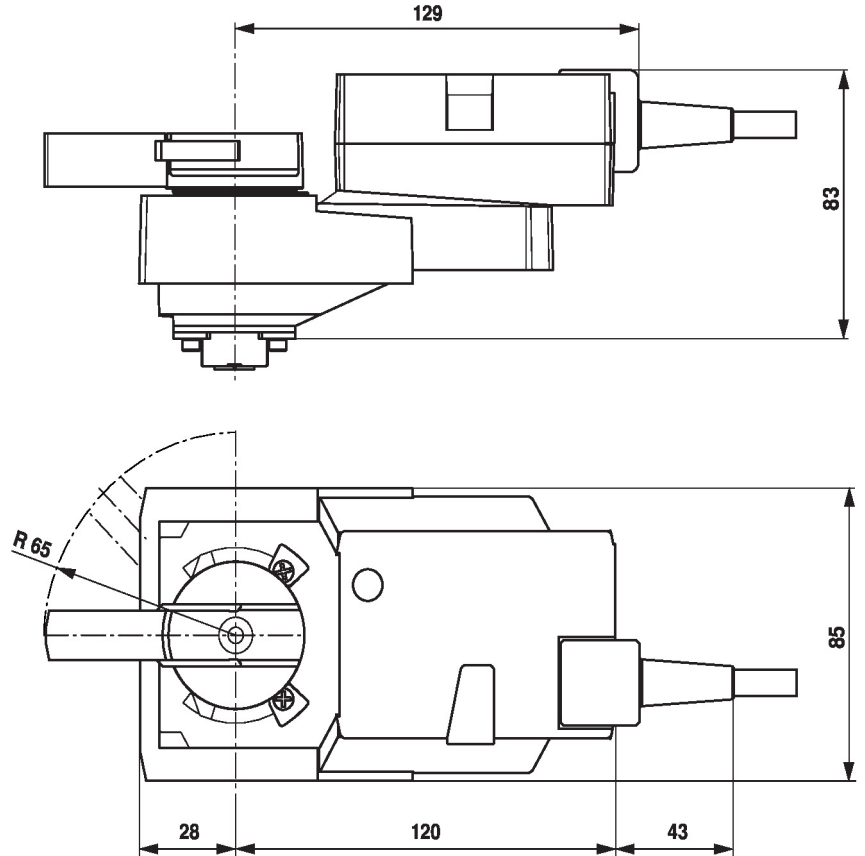
5 Servis fişi

Yapılandırma ve servis araçlarını bağlamak için

6 RJ45 soketi

TCP/IP (Cloud), BACnet IP ve Modbus TCP bağlantısı için

Boyutlar



Diğer dökümanlar

- Proje planlaması için genel notlar
- Web sunucusu kılavuzu
- BACnet Arayüz açıklaması
- Modbus Arayüzü açıklaması
- clientAPI açıklaması